



Manuel d'utilisation

VLT[®] HVAC Drive FC 102

1,1-90 kW



Table des matières

1 Introduction	3
1.1 Objet de ce Manuel	3
1.2 Ressources supplémentaires	3
1.3 Version de document et de logiciel	3
1.4 Vue d'ensemble des produits	3
1.5 Homologations et certifications	6
1.6 Mise au rebut	6
2 Sécurité	7
2.1 Symboles de sécurité	7
2.2 Personnel qualifié	7
2.3 Précautions de sécurité	7
3 Installation mécanique	9
3.1 Déballage	9
3.2 Environnements d'installation	9
3.3 Installation	10
4 Installation électrique	11
4.1 Consignes de sécurité	11
4.2 Installation selon critères CEM	11
4.3 Mise à la terre	11
4.4 Schéma de câblage	12
4.5 Accès	14
4.6 Raccordement du moteur	14
4.7 Raccordement au secteur CA	16
4.8 Câblage de commande	17
4.8.1 Types de bornes de commande	17
4.8.2 Câblage vers les bornes de commande	18
4.8.3 Activation du fonctionnement du moteur (borne 27)	18
4.8.4 Sélection d'entrée de courant/tension (commutateurs)	19
4.8.5 Absence sûre du couple (STO)	19
4.8.6 Communication série RS-485	19
4.9 Liste de vérification lors de l'installation	20
5 Mise en service	21
5.1 Consignes de sécurité	21
5.2 Application d'alimentation	21
5.3 Exploitation du panneau de commande local	22
5.4 Programmation de base	25

5.4.1 Mise en service avec SmartStart	25
5.4.2 Mise en service via [Main Menu]	25
5.4.3 Configuration de moteur asynchrone	26
5.4.4 Configuration de moteur à magnétisation permanente	26
5.4.5 Optimisation automatique de l'énergie (AEO)	27
5.4.6 Adaptation automatique au moteur (AMA)	27
5.5 Contrôle de la rotation du moteur	28
5.6 Test de commande locale	28
5.7 Démarrage du système	28
6 Exemples de configuration d'applications	29
7 Diagnostics et dépannage	33
7.1 Maintenance et service	33
7.2 Messages d'état	33
7.3 Types d'avertissement et d'alarme	35
7.4 Liste des avertissements et alarmes	36
7.5 Dépannage	44
8 Spécifications	47
8.1 Données électriques	47
8.1.1 Alimentation secteur 3 x 200-240 V CA	47
8.1.2 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA	49
8.1.3 Alimentation secteur 3 x 525-600 V CA	51
8.1.4 Alimentation secteur 3 x 525-690 V CA	53
8.2 Alimentation secteur	55
8.3 Puissance et données du moteur	55
8.4 Conditions ambiantes	56
8.5 Câble : spécifications	56
8.6 Entrée/sortie de commande et données de commande	56
8.7 Couples de serrage des raccords	60
8.8 Fusibles et disjoncteurs	60
8.9 Dimensionnements puissance, poids et dimensions	67
9 Annexe	69
9.1 Symboles, abréviations et conventions	69
9.2 Structure du menu des paramètres	69
Indice	74

1 Introduction

1.1 Objet de ce Manuel

Ce manuel d'utilisation fournit des informations pour l'installation et la mise en service du variateur de fréquence, en toute sécurité.

Ce manuel d'utilisation est destiné à un personnel qualifié. Lire et suivre le manuel d'utilisation pour utiliser le variateur de fréquence de façon sûre et professionnelle et porter une attention toute particulière aux consignes de sécurité et aux avertissements d'ordre général. Garder ce manuel d'utilisation à proximité du variateur de fréquence, à tout moment.

VLT® est une marque déposée.

1.2 Ressources supplémentaires

D'autres ressources sont disponibles pour bien comprendre les fonctions avancées et la programmation des variateurs de fréquence.

- Le *Guide de programmation du VLT®* offre de plus amples détails sur la gestion des paramètres et donne de nombreux exemples d'applications.
- Le *Manuel de configuration du VLT®* détaille les possibilités et les fonctionnalités pour configurer des systèmes de contrôle de moteurs.
- Instructions d'utilisation avec les équipements optionnels.

Des publications et des manuels supplémentaires sont disponibles auprès de Danfoss. Consulter le www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+Technical+Documentation.htm pour en obtenir la liste.

1.3 Version de document et de logiciel

Ce manuel est régulièrement révisé et mis à jour. Toutes les suggestions d'amélioration sont les bienvenues. Le *Tableau 1.1* indique la version du document et la version logicielle correspondante.

Édition	Remarques	Version logiciel
MG11AKxx	Remplace MG11AJxx	3.92

Tableau 1.1 Version de document et de logiciel

1.4 Vue d'ensemble des produits

1.4.1 Utilisation prévue

Le variateur de fréquence est un contrôleur de moteur électronique destiné :

- à la régulation de la vitesse du moteur en fonction du signal de retour du système ou des ordres distants venant de contrôleurs externes. Un système d'entraînement est composé d'un variateur de fréquence, d'un moteur et de l'équipement entraîné par le moteur.
- à la surveillance de l'état du moteur et du système.

Le variateur de fréquence peut aussi servir à protéger le moteur contre les surcharges.

En fonction de la configuration, le variateur de fréquence peut être utilisé dans des applications autonomes ou intégré à un plus vaste ensemble (appareil ou installation).

Le variateur de fréquence est destiné à une utilisation dans des environnements résidentiels, industriels et commerciaux conformément aux lois et normes locales.

AVIS!

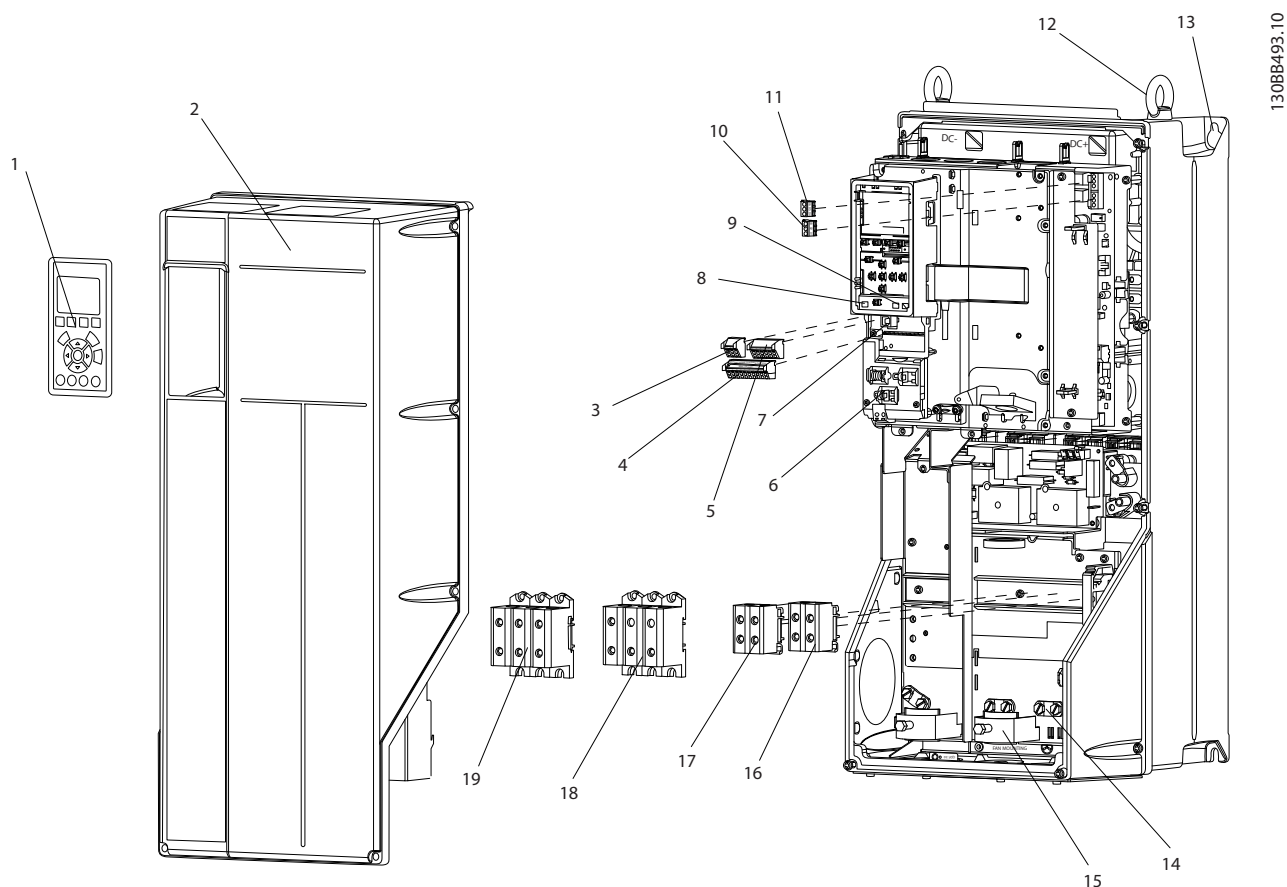
Dans un environnement résidentiel, ce produit peut provoquer des interférences radioélectriques, auquel cas des mesures d'atténuation supplémentaires sont requises.

Abus prévisible

Ne pas utiliser le variateur de fréquence dans des applications qui ne sont pas conformes aux conditions d'exploitation et aux environnements spécifiés. Veiller à assurer la conformité aux conditions stipulées au *chapitre 8 Spécifications*.

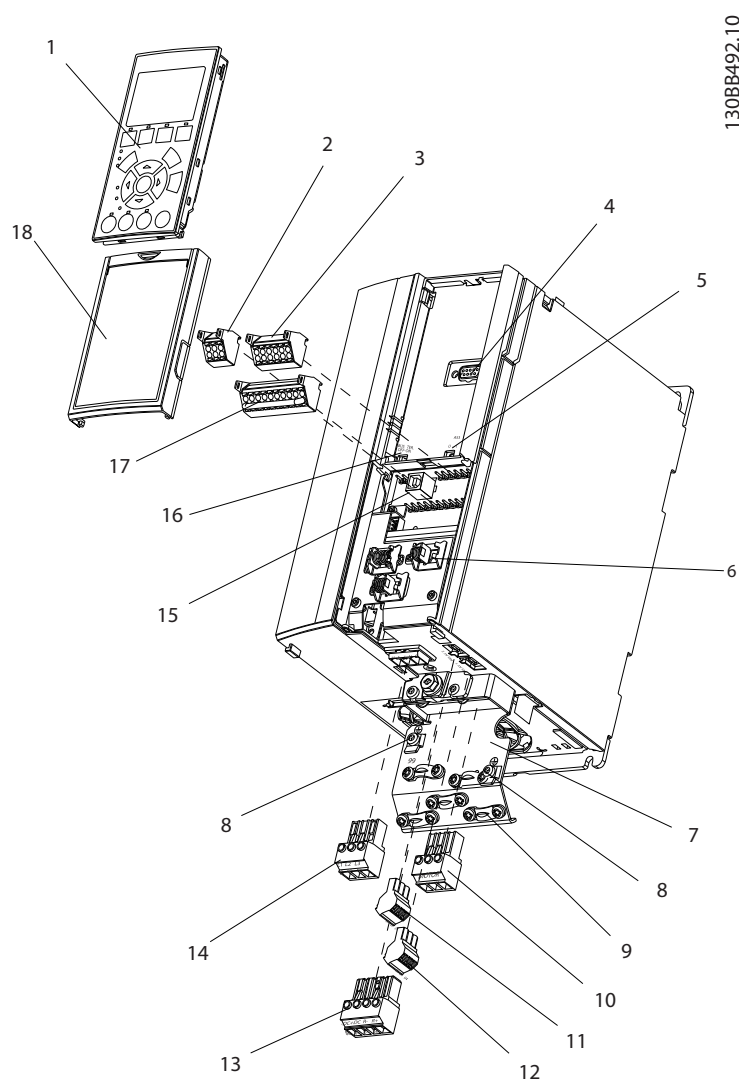
1

1.4.2 Éclatés



1	Panneau de commande local (LCP)	11	Relais 2 (04, 05, 06)
2	Cache	12	Anneau de levage
3	Connecteur du-bus série RS 485	13	Fente de montage
4	E/S digitales et alimentation 24 V	14	Bride demise à la terre (PE)
5	Connecteur d'E/S analogiques	15	Connecteur de blindage de câble
6	Connecteur de blindage de câble	16	Borne de freinage (-81, +82)
7	Connecteur USB	17	Borne de répartition de la charge (bus CC) (-88, +89)
8	Commutateur de la borne du bus série	18	Bornes de sortie du moteur 96 (U), 97 (V), 98 (W)
9	Commutateurs analogiques (A53), (A54)	19	Bornes d'entrée d'alimentation secteur 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
10	Relais 1 (01, 02, 03)		

Illustration 1.1 Éclaté des protections de types B et C, IP55 et IP66



1	Panneau de commande local (LCP)	10	Bornes de sortie du moteur 96 (U), 97 (V), 98 (W)
2	Connecteur du-bus série RS- 485 (+68, -69)	11	Relais 2 (01, 02, 03)
3	Connecteur d'E/S analogiques	12	Relais 1 (04, 05, 06)
4	Fiche d'entrée du LCP	13	Bornes de freinage (-81, +82) et de répartition de la charge (-88, +89)
5	Commutateurs analogiques (A53), (A54)	14	Bornes d'entrée d'alimentation secteur 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
6	Connecteur de blindage de câble	15	Connecteur USB
7	Plaque de connexion à la terre	16	Commutateur de la borne du bus série
8	Bride demise à la terre (PE)	17	E/S digitales et alimentation 24 V
9	Bride de mise à la terre et serre-câble pour câble blindé	18	Cache

Illustration 1.2 Éclaté de la protection de type A, IP20

1.4.3 Schéma fonctionnel du variateur de fréquence

L'illustration 1.3 représente un schéma fonctionnel des composants internes du variateur de fréquence. Voir le Tableau 1.2 pour connaître leurs fonctions.

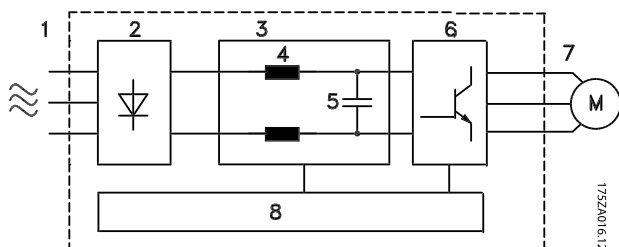


Illustration 1.3 Schéma fonctionnel du variateur de fréquence

Zone	Dénomination	Fonctions
1	Entrée secteur	Alimentation secteur CA triphasée du variateur de fréquence
2	Redresseur	Le pont redresseur convertit l'entrée CA en courant CC pour alimenter le variateur de fréquence
3	Bus CC	Le circuit du bus intermédiaire traite le courant CC
4	Bobines de réactance CC	- Filtrent la tension du circuit CC intermédiaire - Assurent la protection contre les transitoires de la ligne - Réduisent le courant RMS - Augmentent le facteur de puissance répercuté vers la ligne - Réduisent les harmoniques sur l'entrée CA
5	Batterie de condensateurs	- Stocke l'énergie CC - Assure une protection anti-panne pendant les courtes pertes de puissance
6	Onduleur	Convertit le courant CC en une forme d'onde CA à modulation de largeur d'impulsions (PWM) régulée pour une sortie variable contrôlée vers le moteur
7	Sortie vers le moteur	Alimentation de sortie triphasée régulée vers le moteur

Zone	Dénomination	Fonctions
8	Circuit de commande	- La puissance d'entrée, le traitement interne, la sortie et le courant du moteur sont surveillés pour fournir un fonctionnement et un contrôle efficaces - L'interface utilisateur et les commandes externes sont surveillées et mises en œuvre - La sortie et le contrôle de l'état peuvent être assurés

Tableau 1.2 Légende de l'illustration 1.3

1.4.4 Types de protection et dimensionnements puissance

Pour connaître les types de protection et les dimensionnements puissance des variateurs de fréquence, se reporter au chapitre 8.9 Dimensionnements puissance, poids et dimensions.

1.5 Homologations et certifications



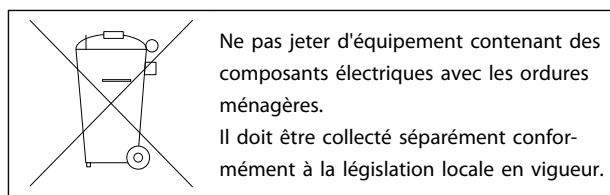
Tableau 1.3 Homologations et certifications

D'autres homologations et certifications sont disponibles. Contacter le partenaire Danfoss local. Les variateurs de fréquence présentant une protection de type T7 (525-690 V) ne sont pas certifiés UL.

Le variateur de fréquence est conforme aux exigences de sauvegarde de la capacité thermique de la norme UL508C. Pour plus d'informations, se reporter au chapitre Protection thermique du moteur du Manuel de configuration.

Pour la conformité à l'Accord européen relatif au transport international des marchandises dangereuses par voies de navigation intérieures (ADN), se reporter à Installation conforme à ADN dans le Manuel de Configuration.

1.6 Mise au rebut



2 Sécurité

2.1 Symboles de sécurité

Les symboles suivants sont utilisés dans ce document :

⚠️ AVERTISSEMENT

Indique une situation potentiellement dangereuse qui peut entraîner des blessures graves ou le décès.

⚠️ ATTENTION

Indique une situation potentiellement dangereuse qui peut entraîner des blessures superficielles à modérées. Ce signe peut aussi être utilisé pour mettre en garde contre des pratiques non sûres.

AVIS!

Indique des informations importantes, y compris des situations qui peuvent entraîner des dégâts matériels.

2.2 Personnel qualifié

Un transport, un stockage, une installation, une exploitation et une maintenance corrects et fiables sont nécessaires au fonctionnement en toute sécurité et sans problème du variateur de fréquence. Seul du personnel qualifié est autorisé à installer ou utiliser cet équipement.

Par définition, le personnel qualifié est un personnel formé, autorisé à installer, mettre en service et maintenir l'équipement, les systèmes et les circuits conformément aux lois et aux réglementations en vigueur. En outre, il doit être familiarisé avec les instructions et les mesures de sécurité décrites dans ce document.

2.3 Précautions de sécurité

⚠️ AVERTISSEMENT

HAUTE TENSION

Les variateurs de fréquence contiennent des tensions élevées lorsqu'ils sont reliés à l'alimentation secteur CA, à l'alimentation CC ou à la répartition de la charge. Le non-respect de la réalisation de l'installation, du démarrage et de la maintenance par du personnel qualifié peut entraîner la mort ou des blessures graves.

- L'installation, le démarrage et la maintenance doivent être effectués uniquement par du personnel qualifié.

⚠️ AVERTISSEMENT

DÉMARRAGE IMPRÉVU

Lorsque le variateur de fréquence est relié au secteur, le moteur peut démarrer à tout moment, ce qui peut entraîner la mort, des blessures graves ou des dégâts matériels. Le moteur peut être démarré par un commutateur externe, un ordre du bus série, un signal de référence d'entrée, via le LCP ou après la suppression d'une condition de panne.

- Déconnecter le variateur de fréquence du secteur si la sécurité des personnes l'exige, afin d'éviter un démarrage imprévu du moteur.
- Appuyer sur [Off] sur le LCP, avant de programmer les paramètres.
- Le variateur de fréquence, le moteur et tous les équipements entraînés doivent être fonctionnels lorsque le variateur est raccordé au secteur.

2

⚠️ AVERTISSEMENT

TEMPS DE DÉCHARGE

Le variateur de fréquence contient des condensateurs dans le circuit intermédiaire qui peuvent rester chargés même lorsque le variateur de fréquence n'est plus alimenté. Le non-respect du temps d'attente spécifié après la mise hors tension avant un entretien ou une réparation peut entraîner le décès ou des blessures graves.

1. Arrêter le moteur.
2. Déconnecter le secteur CA, tous les moteurs à aimant permanent et toutes les alimentations à distance du circuit CC y compris les batteries de secours, les alimentations sans interruption et les connexions du circuit CC aux autres variateurs de fréquence.
3. Attendre que les condensateurs soient complètement déchargés avant de procéder à un entretien ou à une réparation. Le temps d'attente est indiqué dans le *Tableau 2.1*.

Tension [V]	Temps d'attente minimum (minutes)		
	4	7	15
200-240	1,1-3,7 kW		5,5-45 kW
380-480	1,1-7,5 kW		11-90 kW
525-600	1,1-7,5 kW		11-90 kW
525-690		1,1-7,5 kW	11-90 kW

Une haute tension peut être présente même lorsque les voyants d'avertissement sont éteints.

Tableau 2.1 Temps de décharge

⚠️ AVERTISSEMENT

RISQUE DE COURANT DE FUITE

Les courants de fuite à la terre dépassent 3,5 mA. Le fait de ne pas mettre le variateur de fréquence à la terre peut entraîner le décès ou des blessures graves.

- L'équipement doit être correctement mis à la terre par un installateur électrique certifié.

⚠️ AVERTISSEMENT

DANGERS LIÉS À L'ÉQUIPEMENT

Tout contact avec les arbres tournants et les matériels électriques peut entraîner des blessures graves voire mortelles.

- L'installation, le démarrage et la maintenance doivent être effectués par du personnel qualifié uniquement.
- Veiller à ce que tous les travaux électriques soient conformes aux réglementations électriques locales et nationales.
- Suivre les procédures décrites dans ce manuel.

⚠️ ATTENTION

ROTATION MOTEUR IMPRÉVUE FONCTIONNEMENT EN MOULINET

La rotation imprévue des moteurs à magnétisation permanente peut entraîner des blessures ou des dégâts matériels graves.

- Vérifier que les moteurs à magnétisation permanente sont bien bloqués afin d'empêcher toute rotation imprévue.

⚠️ ATTENTION

DANGER DE PANNE INTERNE

Une panne interne dans le variateur de fréquence peut entraîner des blessures graves, si le variateur de fréquence n'est pas correctement fermé.

- Avant d'appliquer de la puissance, s'assurer que tous les caches de sécurité sont en place et fermement fixés.

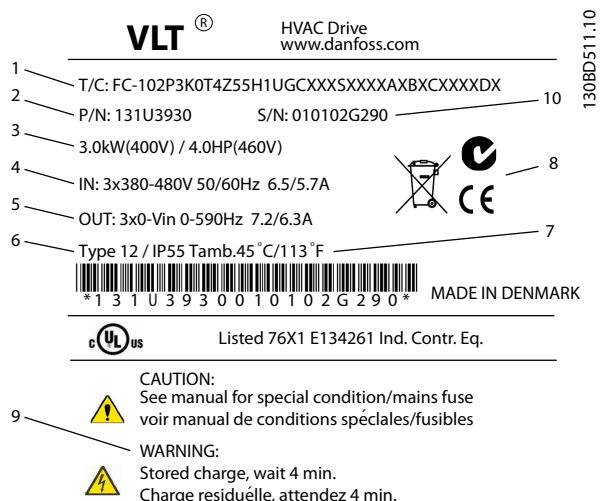
3 Installation mécanique

3.1 Déballage

3.1.1 Éléments fournis

Les éléments fournis peuvent varier en fonction de la configuration du produit.

- Vérifier que les éléments fournis et les informations disponibles sur la plaque signalétique correspondent à ceux de la confirmation de la commande.
- Vérifier visuellement l'emballage et le variateur de fréquence pour s'assurer de l'absence de dommage dû à une mauvaise manipulation pendant le transport. Signaler tout dommage auprès du transporteur. Conserver les pièces endommagées à des fins de clarification.



1	Code type
2	Numéro de commande
3	Dimensionnement puissance
4	Tension, fréquence et courant d'entrée (à basse/haute tension)
5	Tension, fréquence et courant de sortie (à basse/haute tension)
6	Type de protection et classe IP
7	Température ambiante maximale
8	Certifications
9	Temps de décharge (avertissement)
10	Numéro de série

Illustration 3.1 Plaque signalétique (exemple)

AVIS!

Ne pas retirer la plaque signalétique du variateur de fréquence (perte de garantie).

3.1.2 Stockage

S'assurer que les exigences de stockage sont respectées. Pour plus de détails, se reporter au *chapitre 8.4 Conditions ambiantes*.

3.2 Environnements d'installation

AVIS!

Dans des environnements exposés à des liquides, à des particules ou à des gaz corrosifs en suspension dans l'air, s'assurer que le type de protection/IP de l'équipement correspond à l'environnement d'installation. En cas de non-respect des exigences de conditions ambiantes, la durée de vie du variateur de fréquence peut être réduite. S'assurer que les critères d'humidité relative de l'air, de température et d'altitude sont respectés.

Vibrations et chocs

Le variateur de fréquence répond aux spécifications relatives aux unités montées sur les murs et au sol des locaux industriels ainsi qu'aux panneaux fixés sur les sols et les murs.

Pour connaître en détail les conditions ambiantes spécifiées, se reporter au *chapitre 8.4 Conditions ambiantes*.

3.3 Installation

AVIS!

Toute mauvaise installation peut entraîner une surchauffe et une réduction de la performance.

Refroidissement

- S'assurer qu'un dégagement en haut et en bas est prévu pour le refroidissement. Voir l'illustration 3.2 pour connaître les exigences de dégagement.

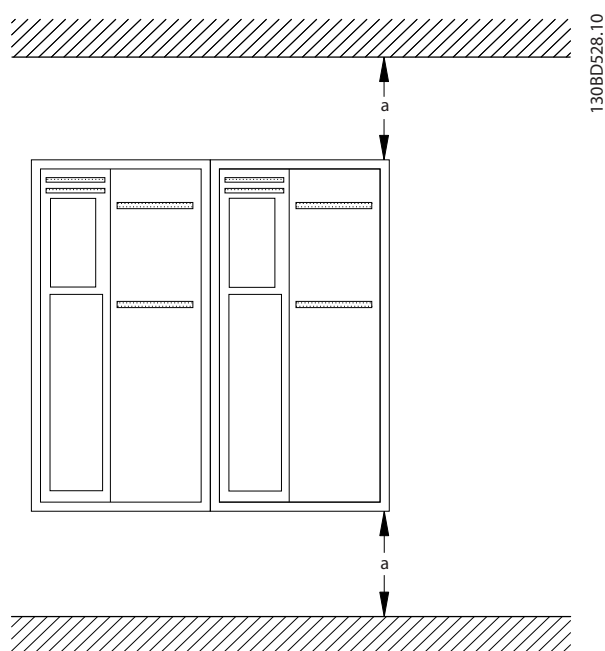


Illustration 3.2 Dégagement en haut et en bas pour le refroidissement

Protection	A2-A5	B1-B4	C1, C3	C2, C4
a [mm]	100	200	200	225

Tableau 3.1 Exigences de dégagement minimum pour la circulation d'air

Levage

- Pour déterminer la méthode de levage la plus sûre, vérifier le poids de l'unité (voir le chapitre 8.9 Dimensionnements puissance, poids et dimensions).
- S'assurer que le dispositif de levage est adapté à la tâche à réaliser.
- Si nécessaire, prévoir un élévateur, une grue ou un chariot élévateur à fourche présentant les caractéristiques qui conviennent au déplacement de l'unité.
- Pour le levage, utiliser les anneaux de levage sur l'unité le cas échéant.

Installation

- Veiller à ce que l'emplacement d'installation soit suffisamment résistant pour supporter le poids de l'unité. Le variateur de fréquence permet l'installation côte à côte.
- Placer l'unité le plus près possible du moteur. Raccourcir au maximum les câbles du moteur.
- Pour créer une circulation d'air de refroidissement, monter l'unité à la verticale sur une surface plane solide ou sur la plaque arrière optionnelle.
- Utiliser les trous de fixation ovalisés (le cas échéant) sur l'unité pour le montage mural.

Installation sur plaque arrière et rails

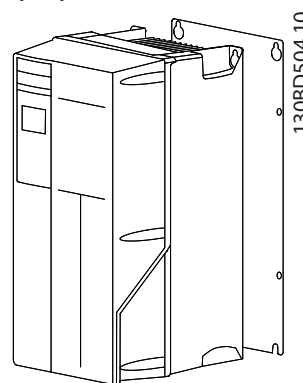


Illustration 3.3 Installation correcte sur plaque arrière

AVIS!

La plaque arrière est nécessaire pour le montage sur rails.

AVIS!

Les protections A, B et C autorisent l'installation côte à côte. Exceptions : si un kit IP21 est utilisé, un espace est nécessaire entre les protections.

- Pour les protections A2, A3, A4, B3, B4 et C3, l'espace minimal est de 50 mm.
- Pour la protection C4, il est de 75 mm.

4 Installation électrique

4.1 Consignes de sécurité

Voir le *chapitre 2 Sécurité* pour les consignes de sécurité générales.

⚠️ AVERTISSEMENT

TENSION INDUITE

La tension induite des câbles moteur de sortie acheminés ensemble peut charger les condensateurs de l'équipement, même lorsque l'équipement est hors tension et verrouillé. Le fait de ne pas acheminer les câbles du moteur de sortie séparément ou de ne pas utiliser de câbles blindés peut entraîner le décès ou des blessures graves.

- Acheminer séparément les câbles du moteur ou
- utiliser des câbles blindés

⚠️ ATTENTION

CHOC ÉLECTRIQUE

Le variateur de fréquence peut entraîner un courant CC dans le conducteur PE. Le non-respect de la recommandation ci-dessous signifie que le RCD risque de ne pas fournir la protection prévue.

- Lorsqu'un relais de protection différentielle (RCD) est utilisé comme protection contre les chocs électriques, seul un différentiel de type B sera autorisé du côté alimentation de ce produit.

Protection contre les surcourants

- Un équipement de protection supplémentaire tel qu'une protection thermique du moteur ou une protection contre les courts-circuits entre le variateur de fréquence et le moteur est requis pour les applications à moteurs multiples.
- Des fusibles d'entrée sont nécessaires pour assurer une protection contre les courts-circuits et les surcourants. S'ils ne sont pas installés en usine, les fusibles doivent être montés par l'installateur. Voir les calibres maximaux des fusibles au *chapitre 8.8 Fusibles et disjoncteurs*.

Caractéristiques et types de câbles

- L'ensemble du câblage doit être conforme aux réglementations nationales et locales en matière de sections de câble et de température ambiante.
- Recommandations relatives au raccordement du câblage de puissance : fil de cuivre prévu pour 75 °C minimum.

Voir les *chapitre 8.1 Données électriques* et *chapitre 8.5 Câble : spécifications* pour connaître les tailles et les types de câbles recommandés.

4.2 Installation selon critères CEM

Pour exécuter une installation conforme aux critères de la CEM, se reporter aux instructions des *chapitre 4.3 Mise à la terre*, *chapitre 4.4 Schéma de câblage*, *chapitre 4.6 Raccordement du moteur*, et *chapitre 4.8 Câblage de commande*.

4.3 Mise à la terre

⚠️ AVERTISSEMENT

RISQUE DE COURANT DE FUITE

Les courants de fuite à la terre dépassent 3,5 mA. Le fait de ne pas mettre le variateur de fréquence à la terre peut entraîner le décès ou des blessures graves.

- L'équipement doit être correctement mis à la terre par un installateur électrique certifié.

Pour la sécurité électrique

- Mettre le variateur de fréquence à la terre conformément aux normes et directives en vigueur.
- Utiliser un fil de terre dédié pour l'alimentation d'entrée, la puissance du moteur et le câblage de commande.
- Ne pas mettre à la terre plusieurs variateurs de fréquence en « guirlande ».
- Raccourcir au maximum les liaisons de mise à la terre.
- Respecter les exigences de câblage spécifiées par le fabricant du moteur.
- Section min. du câble : 10 mm² (ou 2 fils de terre nominaux à la terminaison séparée).

Pour une installation conforme aux critères CEM

- Établir un contact électrique entre le blindage du câble et la protection du variateur de fréquence à l'aide de presse-étoupes métalliques ou des brides fournies avec l'équipement (voir le *chapitre 4.6 Raccordement du moteur*).
- Utiliser un câble à plusieurs brins pour réduire les interférences électriques.
- Ne pas utiliser de queues de cochon.

ÉQUIPOTENTIALITÉ !

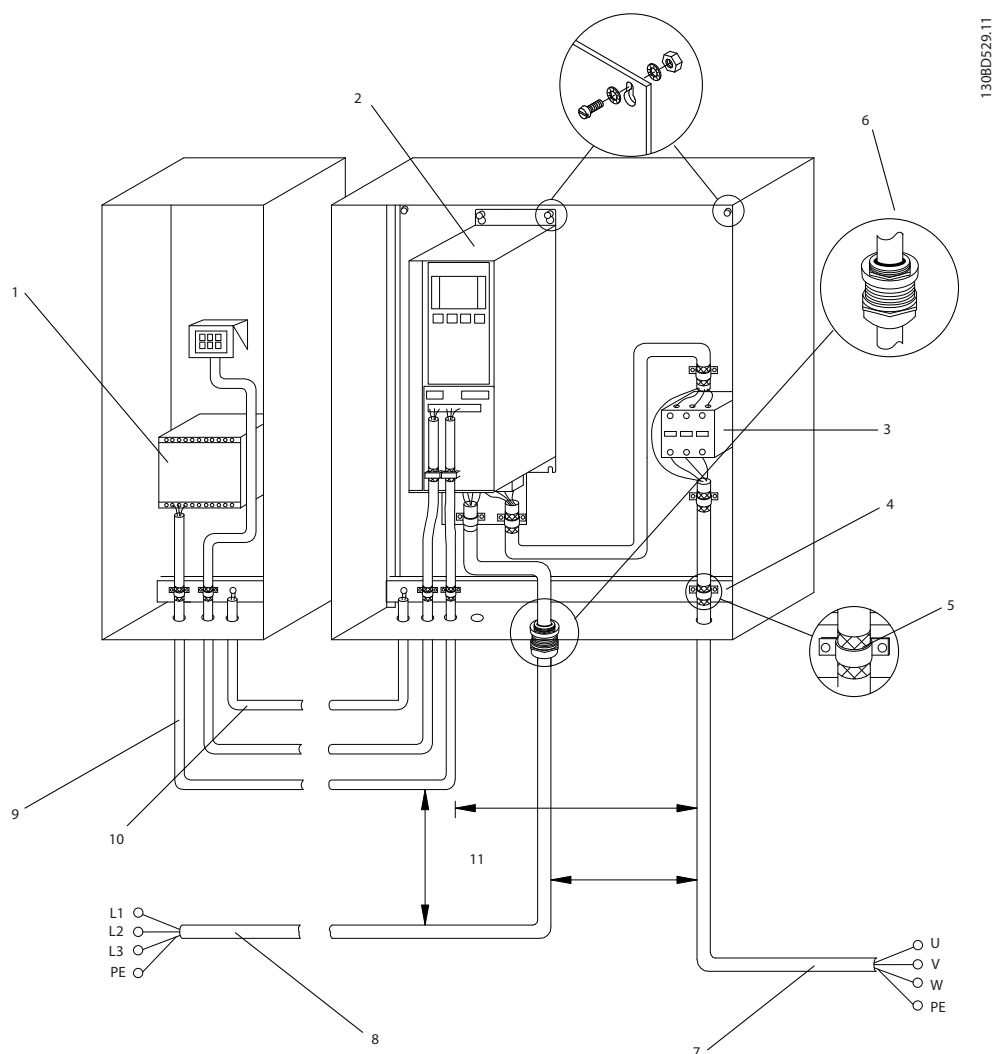
4.4 Schéma de câblage

Illustration 4.1 Schéma de câblage de base

A = analogique, D = digitale

*La borne 37 (en option) est utilisée pour l'Absence sûre du couple. Pour les instructions d'installation de l'Absence sûre du couple, se reporter au *Manuel d'utilisation de l'Absence sûre du couple des variateurs de fréquence Danfoss VLT®*.

****Ne pas connecter le blindage.**



4

1	PLC	6	Presse-étoupe
2	Variateur de fréquence	7	Moteur, triphasé-avec terre de protection
3	Contacteur de sortie	8	Secteur,, triphasé-et terre de protection renforcée
4	Rail de mise à la terre (PE)	9	Câblage de commande
5	Isolation de câble (dénudé)	10	Câble d'égalisation min. 16 mm ² (0,025 pouce)

Illustration 4.2 Raccordement-électrique conforme CEM

AVIS!

INTERFÉRENCES CEM

Utiliser des câbles blindés pour le câblage de commande et du moteur, et des câbles séparés pour le câblage de commande, d'alimentation et du moteur. Toute mauvaise isolation des câblages de l'alimentation, du moteur et de commande risque de provoquer une baisse de la performance ou un comportement inattendu. Au moins 200 mm (7,9 po) d'espace entre les câbles d'alimentation, du moteur et de commande sont nécessaires.

4.5 Accès

- Retirer le couvercle à l'aide d'un tournevis (voir l'illustration 4.3) ou en desserrant les vis de fixation (voir l'illustration 4.4).

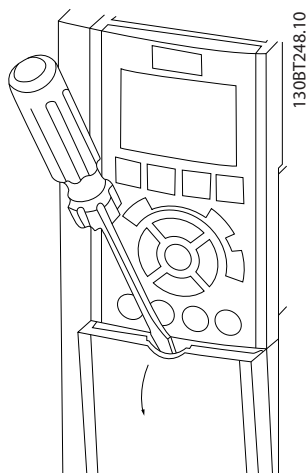


Illustration 4.3 Accès au câblage des protections IP20 et IP21

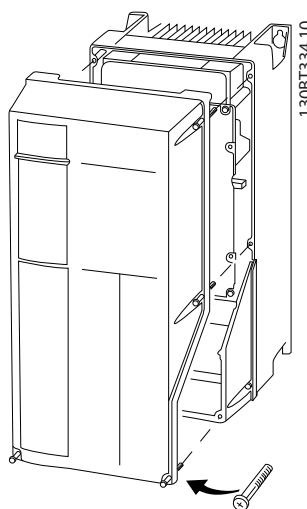


Illustration 4.4 Accès au câblage des protections IP55 et IP66

Voir le Tableau 4.1 avant de serrer les couvercles.

Protection	IP55	IP66
A4/A5	2	2
B1/B2	2,2	2,2
C1/C2	2,2	2,2
Aucune vis à serrer pour A2/A3/B3/B4/C3/C4.		

Tableau 4.1 Couples de serrage pour les couvercles [Nm]

4.6 Raccordement du moteur

⚠️ AVERTISSEMENT

TENSION INDUITE !

La tension induite des câbles moteur de sortie acheminés ensemble peut charger les condensateurs de l'équipement, même lorsque l'équipement est hors tension et verrouillé. Le fait de ne pas acheminer les câbles du moteur de sortie séparément ou de ne pas utiliser de câbles blindés peut entraîner le décès ou des blessures graves.

- Respecter les réglementations locales et nationales pour les sections de câble. Pour les sections de câble maximales, consulter le chapitre 8.1 Données électriques.
- Respecter les exigences de câblage spécifiées par le fabricant du moteur.
- Des débouchures de câbles moteur ou des panneaux d'accès sont prévus en bas des unités IP21 (NEMA 1/12) et supérieures.
- Ne pas câbler un dispositif d'amorçage ou à pôles commutables (p. ex. moteur Dahlander ou moteur à bagues à induction) entre le variateur de fréquence et le moteur.

Procédure

- Dénuder une section de l'isolation extérieure du câble.
- Placer le câble dénudé sous l'étrier de serrage afin d'établir une fixation mécanique et un contact électrique entre le blindage de câble et la terre.
- Relier le fil de terre à la borne de mise à la terre la plus proche conformément aux instructions de mise à la terre fournies au chapitre 4.3 Mise à la terre (voir l'illustration 4.5).
- Raccorder le câblage du moteur triphasé aux bornes 96 (U), 97 (V) et 98 (W) (voir l'illustration 4.5).
- Serrer les bornes en respectant les informations fournies dans le chapitre 8.7 Couples de serrage des raccords.

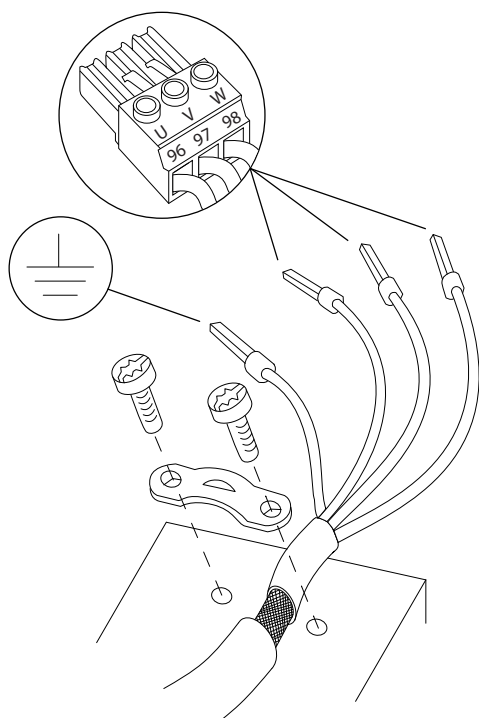


Illustration 4.5 Raccordement du moteur

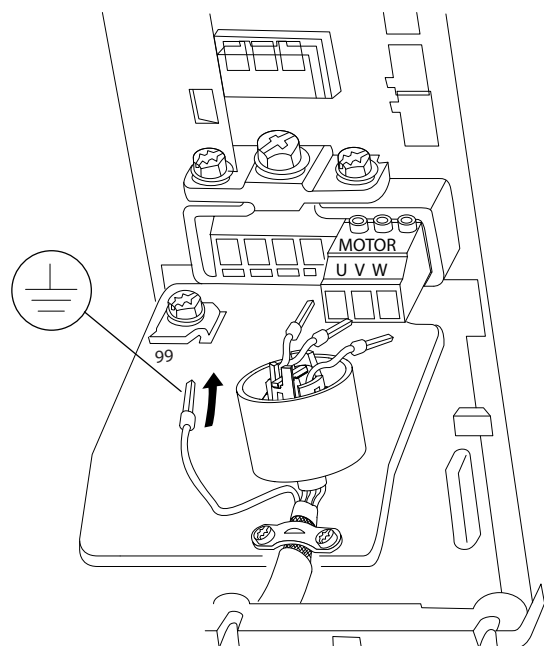


Illustration 4.7 Raccordement du moteur avec filtre de catégorie C1 pour protections de types A2 et A3

Les Illustration 4.6, Illustration 4.8 et Illustration 4.10 représentent l'entrée secteur, le moteur et la mise à la terre des variateurs de fréquence de base. Les configurations réelles peuvent varier selon les types d'unités et les équipements optionnels.

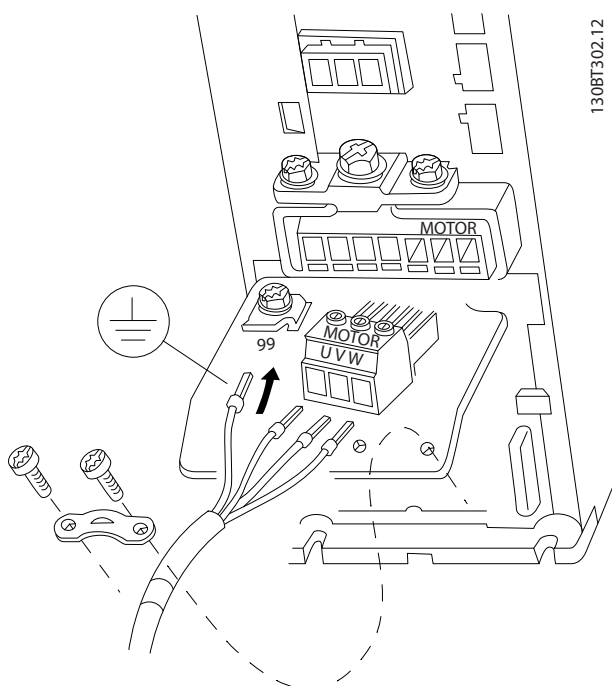


Illustration 4.6 Raccordement du moteur pour protections de types A2 et A3

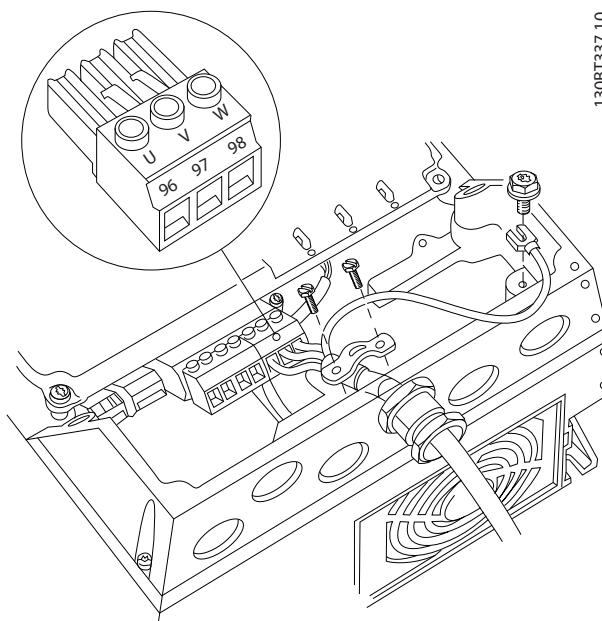


Illustration 4.8 Raccordement du moteur pour protections de types A4/A5 (IP55/66/NEMA type 12)

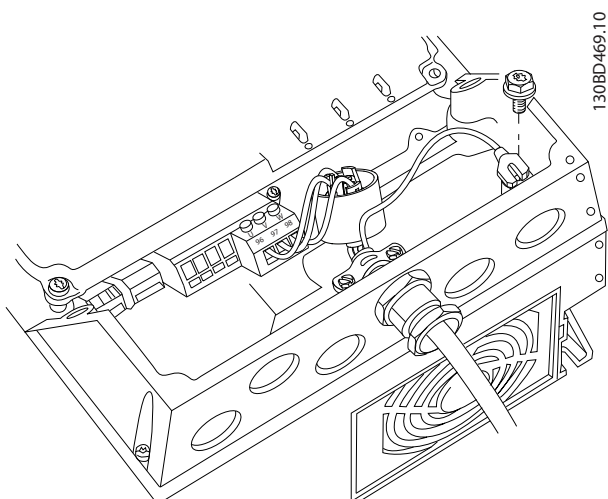


Illustration 4.9 Raccordement du moteur avec filtre de catégorie C1 pour protection de type A4/A5 (IP55/66/NEMA type 12)

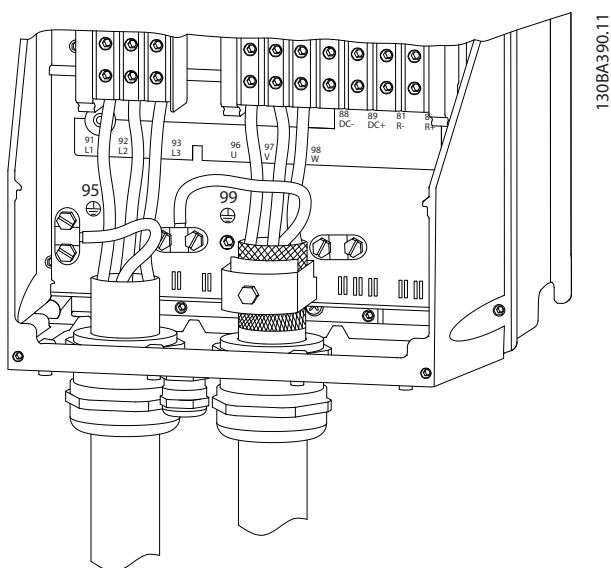


Illustration 4.10 Câblage du moteur, du secteur et de la terre pour les protections de type B et C à l'aide d'un câble blindé

4.7 Raccordement au secteur CA

- Dimensionner les câbles selon le courant d'entrée du variateur de fréquence. Pour les sections de câble maximales, consulter le *chapitre 8.1 Données électriques*.
- Respecter les réglementations locales et nationales pour les sections de câble.

Procédure

1. Raccorder le câble d'alimentation d'entrée CA triphasée aux bornes L1, L2 et L3 (voir l'illustration 4.11).
2. En fonction de la configuration de l'équipement, l'alimentation d'entrée est reliée aux bornes d'entrée du secteur ou à un sectionneur d'entrée.
3. Relier le câble à la terre conformément aux instructions de mise à la terre fournies au chapitre 4.3 Mise à la terre.
4. Lorsque l'alimentation provient d'une source secteur isolée (secteur IT ou triangle isolé de la terre) ou d'un secteur TT/TN-S avec triangle mis à la terre, s'assurer que le par. 14-50 Filtre RFI est réglé sur Inactif afin d'éviter tout dommage au circuit intermédiaire et de réduire les courants à effet de masse selon la norme CEI 61800-3.

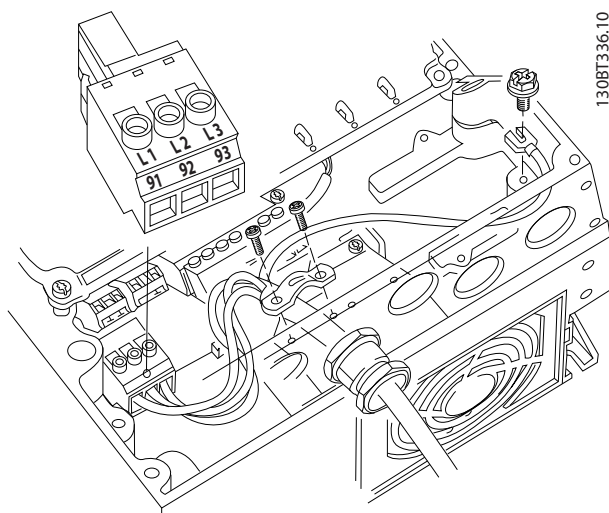


Illustration 4.11 Raccordement au secteur CA

4.8 Câblage de commande

- Isoler le câblage de commande des composants haute puissance du variateur de fréquence.
- Si le variateur de fréquence est raccordé à une thermistance, s'assurer que le câblage de commande de la thermistance est blindé et renforcé/doublement isolé. Une tension d'alimentation de 24 V CC est recommandée.

4.8.1 Types de bornes de commande

L'illustration 4.12 et l'illustration 4.13 montrent les connecteurs amovibles du variateur de fréquence. Les fonctions des bornes et leurs réglages par défaut sont résumés dans le Tableau 4.2.

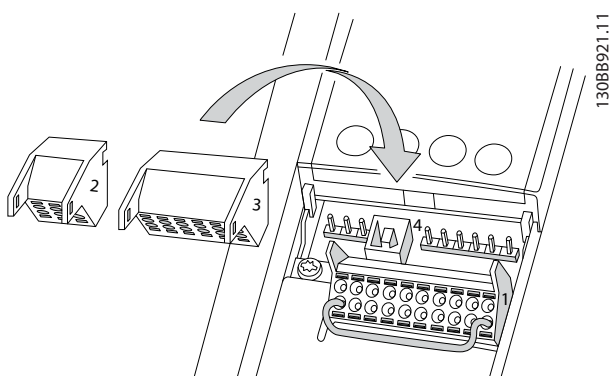


Illustration 4.12 Emplacement des bornes de commande

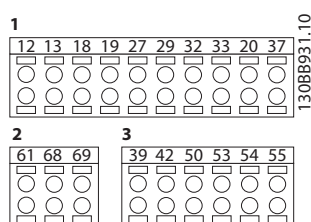


Illustration 4.13 Numéros des bornes

- Le **connecteur 1** comporte 4 bornes d'entrées digitales programmables, 2 bornes (entrées ou sorties) digitales programmables supplémentaires, une tension d'alimentation des bornes de 24 V CC et une borne commune pour la tension de 24 V CC fournie en option par le client.
- Les bornes du **connecteur 2** (+) 68 et (-) 69 servent à la connexion de la communication série RS-485.
- Le **connecteur 3** comporte 2 entrées analogiques, une sortie analogique, une tension d'alimentation de 10 V CC et des bornes communes pour les entrées et la sortie.
- Le **connecteur 4** est un port USB disponible à utiliser avec le Logiciel de programmation MCT 10.

Description des bornes			
Borne	Paramètre	Réglage par défaut	Description
Entrées/sorties digitales			
12, 13	-	+24 V CC	Tension d'alimentation 24 V CC des entrées digitales et des transformateurs externes. Le courant de sortie maximal est de 200 mA pour toutes les charges de 24 V.
18	5-10	[8] Démarrage	Entrées digitales.
19	5-11	[0] Inactif	
32	5-14	[0] Inactif	
33	5-15	[0] Inactif	
27	5-12	[2] Lâchage	Pour entrée ou sortie digitale. Le réglage par défaut est Entrée.
29	5-13	[14] Jogging	
20	-		Borne commune pour les entrées digitales et potentiel de 0 V pour l'alimentation 24 V.
37	-	Absence sûre du couple (STO)	Entrée de sécurité (en option). Utilisée pour l'Absence sûre du couple.
Entrées/sorties analogiques			
39	-		Commune à la sortie analogique.
42	6-50	Vit. 0 - limite supér.	Sortie analogique programmable. 0-20 mA ou 4-20 mA à un maximum de 500 Ω.
50	-	+10 V CC	Tension d'alimentation analogique de 10 V CC pour un potentiomètre ou une thermistance. 15 mA maximum.
53	6-1	Référence	Entrée analogique. Pour tension ou courant. Sélectionner mA ou V pour les commutateurs A53 et A54.
54	6-2	Retour	
55	-		Commune aux entrées analogiques.

Description des bornes			
Borne	Paramètre	Réglage par défaut	Description
Communication série			
61	-		Filtre RC intégré pour le blindage des câbles. UNIQUEMENT pour la connexion du blindage en cas de problèmes CEM.
68 (+)	8-3		Interface RS-485. Un commutateur de carte de commande est fourni pour la résistance de la terminaison.
69 (-)	8-3		
Relais			
01, 02, 03	5-40 [0]	[9] Alarme	Sortie relais en forme de C. Pour tension CA ou CC et des charges résistives ou inductives.
04, 05, 06	5-40 [1]	[5] Fonctionne	

Tableau 4.2 Description des bornes

Bornes supplémentaires :

- 2 sorties relais en forme de C. L'emplacement des sorties dépend de la configuration du variateur de fréquence.
- Bornes situées sur un équipement intégré en option. Voir le manuel fourni avec l'équipement optionnel.

4.8.2 Câblage vers les bornes de commande

Les connecteurs des bornes de commande peuvent être débranchés du variateur de fréquence pour faciliter l'installation, comme indiqué sur l'illustration 4.12.

AVIS!

Raccourcir au maximum les fils de commande et les séparer des câbles de puissance élevée afin de minimiser les interférences.

1. Ouvrir le contact en insérant un petit tournevis dans la fente au-dessus du contact et pousser le tournevis légèrement vers le haut.

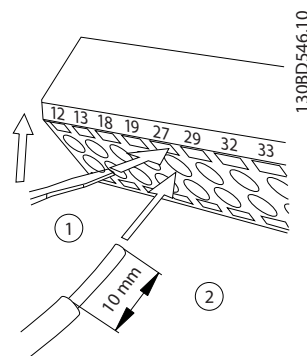


Illustration 4.14 Raccordement du câblage de commande

2. Insérer un fil de commande dénudé dans le contact.
3. Retirer le tournevis pour fixer le fil de commande dans le contact.
4. S'assurer que le contact est bien établi et n'est pas desserré. Un câblage de commande mal serré peut être source de pannes ou d'un fonctionnement non optimal.

Voir le chapitre 8.5 Câble : spécifications sur les tailles de câble des bornes de commande et le chapitre 6 Exemples de configuration d'applications sur les raccordements typiques des câbles de commande.

4.8.3 Activation du fonctionnement du moteur (borne 27)

Un cavalier peut être nécessaire entre la borne 12 (ou 13) et la borne 27 pour que le variateur de fréquence fonctionne si les valeurs de programmation d'usine par défaut sont utilisées.

- La borne d'entrée digitale 27 est conçue pour recevoir un ordre de verrouillage externe de 24 V CC. Dans de nombreuses applications, l'utilisateur câble un dispositif de verrouillage externe à la borne 27.
- Si aucun dispositif de verrouillage n'est utilisé, installer un cavalier entre la borne de commande 12 (recommandée) ou 13 et la borne 27. Ceci fournit un signal 24 V interne sur la borne 27.
- Lorsque la ligne d'état en bas du LCP affiche ROUE LIBRE DISTANTE AUTO, ceci indique que l'unité est prête à fonctionner, mais qu'il lui manque un signal d'entrée sur la borne 27.

- Lorsque l'équipement optionnel installé en usine est raccordé à la borne 27, ne pas retirer ce câblage.

AVIS!

Le variateur de fréquence ne peut pas fonctionner sans signal à la borne 27 à moins que la borne 27 ne soit reprogrammée.

4.8.4 Sélection d'entrée de courant/tension (commutateurs)

Les bornes d'entrées analogiques 53 et 54 permettent de régler le signal d'entrée de tension (0-10 V) ou de courant (0/4-20 mA).

Réglages des paramètres par défaut :

- Borne 53 : signal de référence de vitesse en boucle ouverte (voir le par. 16-61 Régl.commut.born.53).
- Borne 54 : signal de retour en boucle fermée (voir le par. 16-63 Régl.commut.born.54).

AVIS!

Couper l'alimentation du variateur de fréquence avant de changer la position des commutateurs.

1. Retirer le panneau de commande local (voir l'illustration 4.15).
2. Retirer tout équipement facultatif couvrant les commutateurs.
3. Régler les commutateurs A53 et A54 pour sélectionner le type de signal. U sélectionne la tension, I sélectionne le courant.

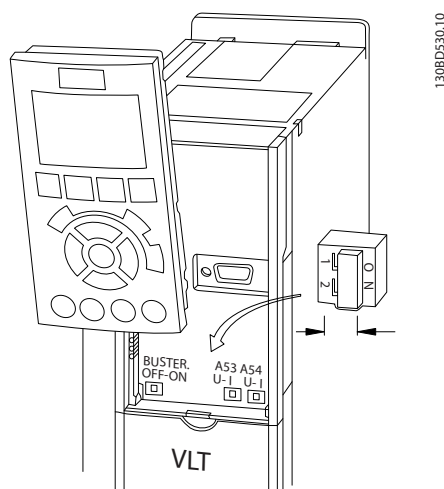


Illustration 4.15 Emplacement des commutateurs des bornes 53 et 54

4.8.5 Absence sûre du couple (STO)

L'Absence sûre du couple est une option. Pour activer l'Absence sûre du couple, un câblage supplémentaire du variateur de fréquence est nécessaire. Consulter le Manuel d'utilisation de l'Absence sûre du couple pour plus d'informations.

4.8.6 Communication série RS-485

Jusqu'à 32 nœuds peuvent être connectés comme un bus ou via des câbles de dérivation depuis un tronçon de ligne commun vers un segment de réseau. Les répéteurs peuvent diviser les segments de réseaux. Chaque répéteur fonctionne comme un nœud au sein du segment sur lequel il est installé. Chaque nœud connecté au sein d'un réseau donné doit disposer d'une adresse de nœud unique pour tous les segments.

- Raccorder le câblage de la communication série RS-485 aux bornes (+) 68 et (-) 69.
- Terminer chaque segment aux deux extrémités, à l'aide soit du commutateur de terminaison (borne bus marche/arrêt, voir l'illustration 4.15) du variateur de fréquence soit d'un réseau de résistances de terminaison polarisé.
- Relier une grande surface du blindage à la terre, par exemple à l'aide d'un étrier de serrage ou d'un presse-étoupe conducteur.
- Appliquer des câbles d'égalisation de potentiel pour maintenir le même potentiel de terre dans tout le réseau.
- Pour éviter toute disparité d'impédance, utiliser le même type de câble dans le réseau entier.

Câble	Paire torsadée blindée (STP)
Impédance	120 Ω
Longueur max. de câble [m]	1200 (y compris les câbles de dérivation) 500 de station à station

Tableau 4.3 Informations sur le câble

4.9 Liste de vérification lors de l'installation

Avant de terminer l'installation de l'unité, inspecter l'ensemble de l'installation de la façon décrite dans le *Tableau 4.4*. Cocher les éléments une fois l'inspection finie.

À inspecter	Description	☑
Équipement auxiliaire	- Rechercher les équipements auxiliaires, commutateurs, sectionneurs ou fusibles d'entrée/disjoncteurs pouvant se trouver du côté puissance d'entrée du variateur de fréquence ou du côté sortie du moteur. S'assurer qu'ils sont prêts pour une exploitation à plein régime. - Vérifier la fonction et l'installation des capteurs utilisés pour le retour vers le variateur de fréquence. - Retirer les bouchons de correction du facteur de puissance du ou des moteurs. - Ajuster les bouchons de correction du facteur de puissance du côté secteur et s'assurer qu'ils sont atténués.	
Passage des câbles	Vérifier que les câbles du moteur et les câbles de commande sont séparés, blindés ou placés dans 3 conduits métalliques distincts pour obtenir une isolation des interférences haute fréquence.	
Câblage de commande	- Rechercher d'éventuels fils cassés ou endommagés et les branchements desserrés. - Vérifier que le câblage de commande est isolé de l'alimentation et du câble moteur pour l'immunité au bruit. - Vérifier la source de tension des signaux si nécessaire. - L'utilisation de câble blindé ou de paire torsadée est recommandée. Vérifier que le blindage est correctement terminé.	
Espace pour le refroidissement	Veiller à ce que le dégagement en haut et en bas soit adéquat pour assurer la circulation de l'air à des fins de refroidissement. Voir le <i>chapitre 3.3 Installation</i>.	
Conditions ambiantes	Vérifier que les critères des conditions ambiantes sont respectés.	
Fusibles et disjoncteurs	- Vérifier que les fusibles et les disjoncteurs sont adaptés. - Vérifier que tous les fusibles sont correctement insérés et en bon état et que tous les disjoncteurs sont en position ouverte.	
Mise à la terre	- Vérifier que les mises à la terre sont suffisantes, étanches et exemptes d'oxydation. - La mise à la terre vers un conduit ou le montage du panneau arrière sur une surface métallique n'est pas adaptée.	
Câble de puissance d'entrée et de sortie	- Rechercher d'éventuelles connexions desserrées. - Vérifier que les câbles moteur et secteur passent par des conduits ou des câbles blindés séparés.	
Intérieur du panneau	- Vérifier que l'intérieur de l'unité est exempt de saletés, de particules métalliques, d'humidité et de corrosion. - Vérifier que l'unité est montée sur une surface métallique non peinte.	
Commutateurs	Vérifier que les paramètres du commutateur et du sectionneur sont réglés correctement.	
Vibrations	- Vérifier que l'unité est montée solidement ou que des supports amortisseurs sont utilisés si nécessaire. - Rechercher tout niveau de vibrations inhabituel.	

Tableau 4.4 Liste de contrôle avant l'installation

⚠ ATTENTION

DANGER POTENTIEL EN CAS DE PANNE INTERNE

Risque de blessure si le variateur de fréquence n'est pas fermé correctement.

- Avant d'appliquer de la puissance, s'assurer que tous les caches de sécurité sont en place et fermement fixés.

5 Mise en service

5.1 Consignes de sécurité

Voir le *chapitre 2 Sécurité* pour obtenir les consignes de sécurité générales.

⚠️ AVERTISSEMENT

HAUTE TENSION

Les variateurs de fréquence contiennent des tensions élevées lorsqu'ils sont reliés à l'alimentation secteur CA. Le non-respect de cette instruction peut entraîner la mort ou des blessures graves.

- L'installation, le démarrage et la maintenance doivent être effectués uniquement par du personnel qualifié.

Avant de mettre sous tension :

1. Fermer correctement le cache.
2. Vérifier que tous les presse-étoupes sont bien serrés.
3. S'assurer que l'alimentation d'entrée de l'unité est désactivée et verrouillée. Ne pas compter sur les sectionneurs du variateur de fréquence pour l'isolation de l'alimentation d'entrée.
4. Vérifier l'absence de tension aux bornes d'entrée L1 (91), L2 (92) et L3 (93), phase-phase et phase-terre.
5. Vérifier l'absence de tension aux bornes de sortie 96 (U), 97 (V) et 98 (W), phase-phase et phase-terre.
6. Contrôler la continuité du moteur en mesurant les valeurs en ohms aux bornes U-V (96-97), V-W (97-98) et W-U (98-96).
7. Vérifier la bonne mise à la terre du variateur de fréquence et du moteur.
8. Inspecter le variateur de fréquence pour détecter les connexions desserrées sur les bornes.
9. Contrôler que la tension d'alimentation correspond bien à la tension du variateur de fréquence et du moteur.

5.2 Application d'alimentation

⚠️ AVERTISSEMENT

DÉMARRAGE IMPRÉVU

Lorsque le variateur de fréquence est relié au secteur, le moteur peut démarrer à tout moment, ce qui peut entraîner la mort, des blessures graves ou des dégâts matériels. Le moteur peut être démarré par un commutateur externe, un ordre du bus série, un signal de référence d'entrée, via le LCP ou après la suppression d'une condition de panne.

- Déconnecter le variateur de fréquence du secteur si la sécurité des personnes l'exige, afin d'éviter un démarrage imprévu du moteur.
- Appuyer sur [Off] sur le LCP, avant de programmer les paramètres.
- Le variateur de fréquence, le moteur et tous les équipements entraînés doivent être fonctionnels lorsque le variateur est raccordé au secteur.

Appliquer une tension au variateur de fréquence en procédant comme suit :

1. S'assurer que la tension d'entrée est équilibrée avec une marge de 3 %. Si ce n'est pas le cas, corriger le déséquilibre de la tension d'entrée avant de continuer. Répéter la procédure après avoir corrigé la tension.
2. S'assurer que le câblage des équipements optionnels éventuellement installés est adapté à l'application.
3. Veiller à ce que tous les dispositifs de l'opérateur soient réglés sur la position OFF. Les portes du panneau doivent être fermées ou surmontées d'un couvercle.
4. Mettre l'unité sous tension. NE PAS démarrer le variateur de fréquence pour le moment. Pour les unités avec un sectionneur, utiliser la position ON pour appliquer une tension au variateur de fréquence.

AVIS!

Lorsque la ligne d'état en bas du LCP affiche ROUE LIBRE DISTANTE AUTO ou qu'Alarme 60 Verrouillage ext. apparaît, l'unité est prête à fonctionner, mais il lui manque un signal d'entrée sur la borne 27, par exemple. Voir le *chapitre 4.8.3 Activation du fonctionnement du moteur (borne 27)* pour plus de précisions.

5.3 Exploitation du panneau de commande local

5.3.1 Panneau de commande local

Le panneau de commande local (LCP) correspond à l'ensemble composé d'un écran et d'un clavier à l'avant de l'unité.

Le LCP comporte plusieurs fonctions utilisateur :

- Démarrage, arrêt et vitesse de contrôle en commande locale
- Affichage des données d'exploitation, de l'état, des avertissements et mises en garde
- Programmation des fonctions du variateur de fréquence
- Reset manuel du variateur de fréquence après une panne lorsque le reset automatique est inactif

Un LCP numérique (NLCP) est aussi disponible en option. Le NLCP fonctionne de la même manière que le LCP. Consulter le *Guide de programmation* pour savoir comment utiliser le NLCP.

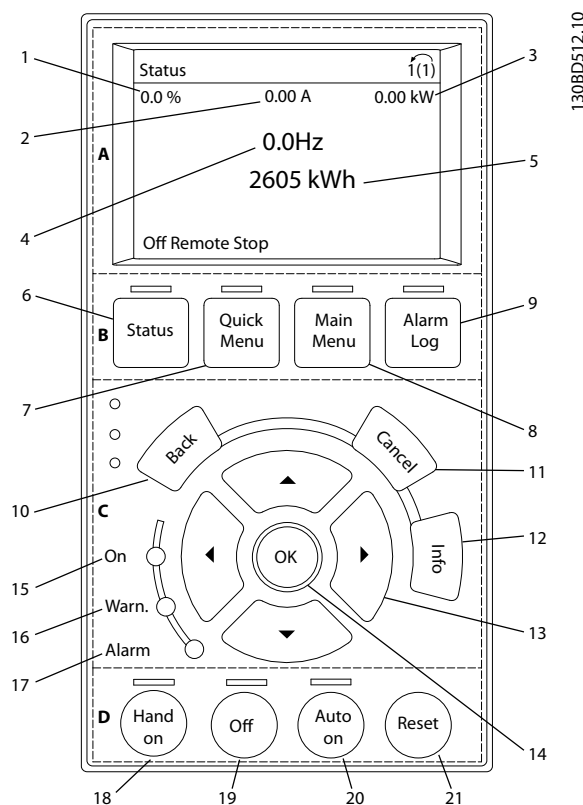


Illustration 5.1 Panneau de commande local (LCP)

AVIS!

Pour une mise en service par PC, installer le Logiciel de programmation MCT 10. Le logiciel peut être téléchargé (version de base) ou commandé (version avancée, référence 130B1000). Pour plus d'informations et pour en savoir plus sur les téléchargements, voir www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Software+MCT10/MCT10+Downloads.htm.

5.3.2 Disposition du LCP

Le LCP est divisé en 4 groupes fonctionnels (voir l'illustration 5.1).

- A. Zone d'affichage
- B. Touches de menu de l'affichage
- C. Touches de navigation et voyants (LED)
- D. Touches d'exploitation et reset

A. Zone d'affichage

La zone d'affichage est activée lorsque le variateur de fréquence est alimenté par la tension secteur, par une borne du circuit CC ou par une alimentation 24 V CC externe.

L'information affichée sur le LCP peut être personnalisée pour l'application de l'utilisateur. Sélectionner les options dans le menu rapide Q3-13 Régl. affichage.

Numéro	Affichage	Numéro de paramètre	Réglage par défaut
1	1.1	0-20	Réf. %
2	1.2	0-21	Courant moteur
3	1.3	0-22	Puissance [kW]
4	2	0-23	Fréquence
5	3	0-24	Compteur kWh

Tableau 5.1 Légende de l'illustration 5.1, Zone d'affichage

B. Touches de menu de l'affichage

Les touches de menu permettent d'accéder aux menus, de configurer des paramètres, de naviguer parmi les modes d'affichage d'état en fonctionnement normal et de visualiser des données de la mémoire des défauts.

Numéro	Touche	Fonction
6	État	Indique les informations d'exploitation.
7	Menu rapide	Permet d'accéder aux paramètres de programmation pour des instructions de configuration initiale et de nombreuses instructions détaillées pour l'application.
8	Menu principal	Permet d'accéder à tous les paramètres de programmation.
9	Journal alarme	Affiche une liste des avertissements actuels, les 10 dernières alarmes et le journal de maintenance.

Tableau 5.2 Légende de l'illustration 5.1, Touches de menu de l'affichage

C. Touches de navigation et voyants (LED)

Les touches de navigation servent à programmer des fonctions et à déplacer le curseur à l'écran. Elles peuvent aussi permettre de commander la vitesse en mode local (hand). Trois voyants d'état du variateur de fréquence se trouvent également dans cette zone.

Numéro	Touche	Fonction
10	Back	Renvoie à l'étape ou à la liste du niveau précédent de la structure de menu.
11	Cancel	Annule la dernière modification ou commande tant que le mode d'affichage n'a pas été modifié.
12	Info	Utiliser Info pour lire une définition de la fonction affichée.
13	Touches de navigation	Utiliser ces touches pour se déplacer entre les options du menu.
14	OK	Utiliser OK pour accéder aux groupes de paramètres ou pour activer un choix.

Tableau 5.3 Légende de l'illustration 5.1, Touches de navigation

Numéro	Voyant	Couleur	Fonction
15	On	Vert	Le voyant On est activé lorsque le variateur de fréquence est alimenté par la tension secteur, par une borne du circuit CC ou par une alimentation 24 V externe.
16	Warn.	Jaune	Lorsque des conditions d'avertissement sont présentes, le voyant jaune Warn. s'allume et un texte apparaît dans la zone d'affichage pour signaler le problème.
17	Alarm	Rouge	Une condition de panne entraîne le clignotement du voyant d'alarme rouge et un message s'affiche.

Tableau 5.4 Légende de l'illustration 5.1, Voyants (LED)

D. Touches d'exploitation et reset

Les touches d'exploitation se trouvent en bas du LCP.

Numéro	Touche	Fonction
18	Hand On	Démarre le variateur de fréquence en commande locale. Un signal d'arrêt externe via une entrée de commande ou la communication série annule la commande locale (Hand on).
19	Off	Arrête le moteur mais ne coupe pas la tension appliquée au variateur de fréquence.
20	Auto On	Met le système en mode d'exploitation à distance. Répond à un ordre de démarrage externe via des bornes de commande ou la communication série.
21	Reset	Réinitialise le variateur de fréquence manuellement après qu'une panne a été corrigée.

Tableau 5.5 Légende de l'illustration 5.1, Touches d'exploitation et reset

AVIS!

Le contraste de l'affichage peut être réglé en appuyant sur [Status] et [▲]/[▼].

5.3.3 Réglage des paramètres

La réalisation d'une programmation correcte des applications nécessite souvent de régler des fonctions dans plusieurs paramètres connexes.

Les données de programmation sont enregistrées en interne sur le variateur de fréquence.

- Pour la sauvegarde, charger les données dans la mémoire du LCP.
- Pour télécharger des données vers un autre variateur de fréquence, connecter le LCP à cette unité et télécharger les réglages enregistrés.
- La restauration des réglages d'usine par défaut ne modifie pas les données stockées dans la mémoire du LCP.

5.3.4 Chargement/téléchargement des données depuis/vers le LCP

1. Appuyer sur [Off] pour arrêter le moteur avant de charger ou télécharger des données.
2. Aller dans [Main Menu] 0-50 Copie LCP et appuyer sur [OK].
3. Sélectionner [1] *Ecrit.PAR. LCP* pour charger les données vers le LCP ou [2] *Lect.PAR.LCP* pour télécharger les données depuis le LCP.
4. Appuyer sur [OK]. Une barre de progression indique l'avancement du chargement ou du téléchargement.
5. Appuyer sur [Hand On] ou [Auto On] pour revenir au fonctionnement normal.

5.3.5 Modification des réglages des paramètres

Les réglages des paramètres sont accessibles et modifiables à partir de [Quick Menu] ou de [Main Menu]. [Quick Menu] permet uniquement d'accéder à un nombre limité de paramètres.

1. Appuyer sur [Quick Menu] ou [Main Menu] sur le LCP.
2. Appuyer sur [▲] [▼] pour se déplacer dans les groupes de paramètres et sur [OK] pour sélectionner un groupe de paramètres.
3. Appuyer sur [▲] [▼] pour se déplacer entre les paramètres et sur [OK] pour sélectionner un paramètre.
4. Appuyer sur [▲] [▼] pour modifier la valeur de réglage d'un paramètre.

5. Appuyer sur [◀] [▶] pour changer de chiffre quand un paramètre décimal est en cours de modification.
6. Appuyer sur [OK] pour accepter la modification.
7. Appuyer deux fois sur [Back] pour entrer dans Status, ou appuyer sur [Main Menu] une fois pour entrer dans Main Menu.

Afficher les modifications

Quick Menu Q5 - Changes Made répertorie tous les paramètres modifiés par rapport aux réglages d'usine.

- La liste indique uniquement les paramètres qui ont été modifiés dans la modification en cours.
- Les paramètres restaurés aux valeurs par défaut ne sont pas répertoriés.
- Le message *Vide* indique qu'aucun paramètre n'a été modifié.

5.3.6 Restauration des réglages par défaut

AVIS!

Risque de perte de la programmation, des données moteur, de la localisation et des dossiers de surveillance lors de la restauration des réglages par défaut. Pour réaliser une sauvegarde, charger les données vers le LCP avant l'initialisation.

Pour restaurer les paramètres par défaut, initialiser le variateur de fréquence. L'initialisation peut se faire via le par. 14-22 *Mod. exploitation* (recommandé) ou manuellement.

- L'initialisation à l'aide du par. 14-22 *Mod. exploitation* ne réinitialise pas les réglages du variateur de fréquence tels que les heures de fonctionnement, les sélections de communication série, les réglages du menu personnel, le journal des pannes, le journal des alarmes et les autres fonctions de surveillance.
- L'initialisation manuelle efface toutes les données du moteur, de programmation, de localisation et de surveillance et restaure les réglages d'usine par défaut.

Procédure d'initialisation recommandée, via le par.

14-22 *Mod. exploitation*

1. Appuyer deux fois sur [Main Menu] pour accéder aux paramètres.
2. Naviguer jusqu'au par. 14-22 *Mod. exploitation* et appuyer sur [OK].
3. Aller jusqu'à *Initialisation* puis appuyer sur [OK].

4. Mettre l'unité hors tension et attendre que l'affichage s'éteigne.
5. Mettre l'unité sous tension.

Les réglages des paramètres par défaut sont restaurés lors du démarrage. Celui-ci peut prendre plus de temps que la normale.

6. L'alarme 80 s'affiche.
7. Appuyer sur [Reset] pour revenir au mode d'exploitation.

Procédure d'initialisation manuelle

1. Mettre l'unité hors tension et attendre que l'affichage s'éteigne.
2. Appuyer simultanément sur [Status], [Main Menu] et [OK] lors de la mise sous tension de l'unité (environ 5 s ou jusqu'à ce qu'un clic retentisse et que le ventilateur démarre).

Les réglages des paramètres par défaut sont restaurés pendant le démarrage. Celui-ci peut prendre plus de temps que la normale.

L'initialisation manuelle ne réinitialise pas les informations suivantes :

- 15-00 Heures mises ss tension
- 15-03 Mise sous tension
- 15-04 Surtemp.
- 15-05 Surtension

5.4 Programmation de base

5.4.1 Mise en service avec SmartStart

L'assistant SmartStart permet la configuration rapide du moteur de base et l'application des paramètres.

- À la première mise sous tension ou après l'initialisation du variateur de fréquence, SmartStart démarre automatiquement.
- Suivre les instructions à l'écran pour terminer la mise en service du variateur de fréquence. Toujours réactiver SmartStart en sélectionnant *Quick Menu Q4 - SmartStart*.
- Pour une mise en service sans l'assistant SmartStart, se reporter au *chapitre 5.4.2 Mise en service via [Main Menu]* ou au *Guide de Programmation*.

AVIS!

Les données du moteur sont nécessaires à la configuration SmartStart. Les données requises sont normalement disponibles sur la plaque signalétique du moteur.

5.4.2 Mise en service via [Main Menu]

Les réglages des paramètres recommandés sont prévus à des fins de démarrage et de vérification. Les réglages de l'application peuvent varier.

Saisir les données lorsqu'une tension est appliquée mais avant de faire fonctionner le variateur de fréquence.

1. Appuyer sur [Main Menu] sur le LCP.
2. Utiliser les touches de navigation pour accéder au groupe de paramètres 0-** *Fonction./Affichage* et appuyer sur [OK].

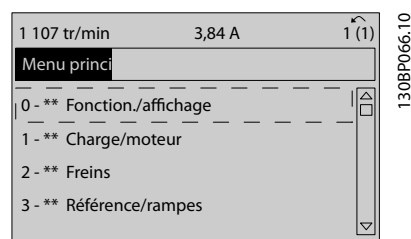


Illustration 5.2 Menu principal

3. Utiliser les touches de navigation pour accéder au groupe de paramètres 0-0* *Réglages de base* et appuyer sur [OK].

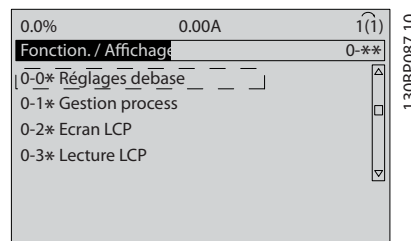


Illustration 5.3 Fonction./Affichage

4. Utiliser les touches de navigation pour accéder au par. 0-03 *Réglages régionaux* et appuyer sur [OK].

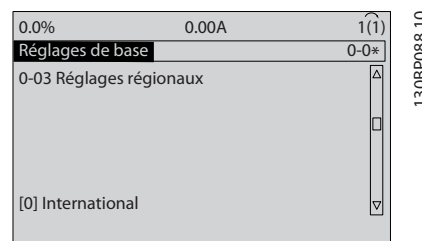


Illustration 5.4 Réglages de base

5. Utiliser les touches de navigation pour sélectionner [0] *International* ou [1] *Amérique Nord* et appuyer sur [OK]. (Cela modifie les réglages par défaut de plusieurs paramètres de base).
6. Appuyer sur [Main Menu] sur le LCP.
7. Utiliser les touches de navigation pour accéder au par. 0-01 *Langue*.
8. Sélectionner la langue puis appuyer sur [OK].
9. Si un cavalier est placé entre les bornes de commande 12 et 27, laisser le par. 5-12 *E.digit.born.27* sur sa valeur par défaut. Sinon, sélectionner *Inactif* au par. 5-12 *E.digit.born.27*.
10. 3-02 *Référence minimale*
11. 3-03 *Réf. max.*
12. 3-41 *Temps d'accél. rampe 1*
13. 3-42 *Temps décél. rampe 1*
14. 3-13 *Type référence*. Mode hand/auto*, Local, A distance.

5.4.3 Configuration de moteur asynchrone

Saisir les données du moteur aux par. 1-20 *Puissance moteur [kW]* ou 1-21 *Puissance moteur [CV]* à 1-25 *Vit.nom.moteur*. Ces informations sont disponibles sur la plaque signalétique du moteur.

1. 1-20 *Puissance moteur [kW]* ou 1-21 *Puissance moteur [CV]*
2. 1-22 *Tension moteur*
3. 1-23 *Fréq. moteur*
4. 1-24 *Courant moteur*
5. 1-25 *Vit.nom.moteur*

5.4.4 Configuration de moteur à magnétisation permanente

AVIS!

Utiliser uniquement un moteur à aimant permanent (PM) avec ventilateurs et pompes.

Étapes de programmation initiale

1. Activer l'exploitation de moteur PM au par. 1-10 *Construction moteur*, sélectionner [1] *PM*, *SPM non saillant*.
2. Régler le par. 0-02 *Unité vit. mot.* sur [0] *Tr/min*.

Programmation des données du moteur

Après avoir sélectionné Moteur PM au par.

1-10 *Construction moteur*, les paramètres liés au moteur PM dans les groupes de paramètres 1-2* *Données moteur*, 1-3* *Données av. moteur* et 1-4* sont actifs.

Les données nécessaires sont disponibles sur la plaque signalétique du moteur et sur la fiche technique du moteur.

Programmer les paramètres suivants dans l'ordre donné :

1. 1-24 *Courant moteur*
2. 1-26 *Couple nominal cont. moteur*
3. 1-25 *Vit.nom.moteur*
4. 1-39 *Pôles moteur*
5. 1-30 *Résistance stator (Rs)*
Saisir la résistance des enroulements du stator de la phase au commun (R_s). Si seules les données phase à phase sont disponibles, diviser la valeur phase à phase par 2 pour obtenir la valeur de la phase au commun (point étoile). Il est aussi possible de mesurer la valeur avec un ohmmètre, qui tient également compte de la résistance du câble. Diviser la valeur mesurée par 2 et saisir le résultat.
6. 1-37 *Inductance axe d (Ld)*
Saisir l'inductance de l'axe direct du moteur PM de la phase au commun. Si seules les données phase à phase sont disponibles, diviser la valeur phase à phase par 2 pour obtenir la valeur de la phase au commun (point étoile). Il est aussi possible de mesurer la valeur avec un inductancemètre, qui tient également compte de l'inductance du câble. Diviser la valeur mesurée par 2 et saisir le résultat.
7. 1-40 *FCEM à 1000 tr/min.*
Saisir la force contre-électromotrice du moteur PM phase à phase à la vitesse mécanique de 1 000 tr/min (valeur RMS). La force contre-électromotrice est la tension générée par un moteur PM lorsqu'aucun variateur n'est connecté et que l'arbre est en rotation. Généralement, la force contre-électromotrice est spécifiée comme mesure entre deux phases pour la vitesse nominale du moteur ou pour 1 000 tr/min. Si la valeur n'est pas disponible pour une vitesse de moteur de 1 000 tr/min, calculer la valeur correcte comme suit. Si la force contre-électromotrice est p. ex. de 320 V à 1 800 tr/min, sa valeur à 1 000 tr/min peut être calculée comme suit : $FCEM = (tension / tr/min) * 1\ 000 = (320 / 1\ 800) * 1\ 000 = 178$. Ceci est donc la valeur qui doit être programmée pour le par. 1-40 *FCEM à 1000 tr/min*.

Test de fonctionnement du moteur

1. Démarrer le moteur à vitesse faible (100 à 200 tr/min). Si le moteur ne tourne pas, vérifier l'installation, la programmation générale et les données de moteur.
2. Vérifier si la fonction au démarrage au par. 1-70 *PM Start Mode* est adaptée aux exigences de l'application.

Détection position rotor

Cette fonction est recommandée pour les applications où le moteur démarre depuis la position de veille, p. ex. les pompes ou les convoyeurs. Sur certains moteurs, un signal sonore est émis lors de l'envoi de l'impulsion. Cela n'endommage pas le moteur.

Parking

Cette fonction est recommandée pour les applications où le moteur tourne à faible vitesse, p. ex. le moulinet dans les applications de ventilateur. Les par. 2-06 *Parking Current* et 2-07 *Parking Time* peuvent être ajustés. Augmenter le réglage d'usine de ces paramètres pour les applications à forte inertie.

Démarrer le moteur à vitesse nominale. Si l'application ne fonctionne pas bien, vérifier les réglages PM VVC⁺. Pour les recommandations en fonction des applications, se reporter au *Tableau 5.6*.

Application	Réglages
Applications à faible inertie $I_{\text{charge}}/I_{\text{moteur}} < 5$	Le par. 1-17 <i>Const. temps de filtre tension</i> doit être multiplié par un facteur de 5 à 10 Le par. 1-14 <i>Gain d'amortissement</i> doit être diminué. Le par. 1-66 <i>Courant min. à faible vitesse</i> doit être diminué (<100 %).
Applications à faible inertie $50 > I_{\text{charge}}/I_{\text{moteur}} > 5$	Conserver les valeurs calculées.
Applications à forte inertie $I_{\text{charge}}/I_{\text{moteur}} > 50$	Les par. 1-14 <i>Gain d'amortissement</i> , 1-15 <i>Low Speed Filter Time Const.</i> et 1-16 <i>High Speed Filter Time Const.</i> doivent être augmentés.
Charge élevée à basse vitesse <30 % (vitesse nominale)	Le par. 1-17 <i>Const. temps de filtre tension</i> doit être augmenté. Le par. 1-66 <i>Courant min. à faible vitesse</i> doit être augmenté (s'il est >100 % trop longtemps, cela peut provoquer une surchauffe du moteur).

Tableau 5.6 Recommandations en fonction des applications

Si le moteur commence à osciller à une certaine vitesse, augmenter le par. 1-14 *Gain d'amortissement*. Augmenter la valeur par petits incréments. En fonction du moteur, une valeur adaptée de ce paramètre peut être 10 % ou 100 % supérieure à la valeur par défaut.

Le couple de démarrage peut être réglé au par. 1-66 *Courant min. à faible vitesse*. 100 % fournit un couple de démarrage égal au couple nominal.

5.4.5 Optimisation automatique de l'énergie (AEO)

AVIS!

L'AEO ne concerne pas les moteurs à magnétisation permanente.

La fonction d'optimisation automatique de l'énergie (AEO) est une procédure qui minimise la tension du moteur, réduit la consommation d'énergie, la chaleur et le bruit.

Pour activer l'AEO, régler le par. 1-03 *Caract.couple* sur [2] *Optim.AUTO énergie CT* ou [3] *Optim.AUTO énergie VT*.

5.4.6 Adaptation automatique au moteur (AMA)

AVIS!

L'AMA ne convient pas aux moteurs PM.

L'adaptation automatique au moteur (AMA) est une procédure qui optimise la compatibilité entre le variateur de fréquence et le moteur.

- Le variateur de fréquence construit un modèle mathématique du moteur pour la régulation du courant de sortie du moteur. La procédure teste également l'équilibre de la phase d'entrée de l'alimentation électrique. Elle compare les caractéristiques du moteur aux données saisies dans les paramètres 1-20 à 1-25.
- L'arbre moteur ne tourne pas et le moteur n'est pas endommagé lors de l'exécution de l'AMA.
- Il est parfois impossible d'effectuer une version complète du test sur certains moteurs. Dans ce cas, sélectionner [2] *AMA activée réduite*.
- Lorsqu'un filtre de sortie est raccordé au moteur, sélectionner *AMA activée réduite*.
- Si des avertissements ou des alarmes se produisent, consulter le *chapitre 7.4 Liste des avertissements et alarmes*.
- Exécuter cette procédure sur un moteur froid pour de meilleurs résultats.

Pour lancer une AMA

1. Appuyer sur [Main Menu] pour accéder aux paramètres.
2. Accéder au groupe de paramètres 1-** *Charge et moteur* et appuyer sur [OK].
3. Accéder au groupe de paramètres 1-2* *Données moteur* et appuyer sur [OK].
4. Naviguer jusqu'au par. 1-29 *Adaptation auto. au moteur (AMA)* et appuyer sur [OK].
5. Sélectionner [1] *AMA activée compl.* et appuyer sur [OK].
6. Suivre les instructions à l'écran.
7. Le test s'effectue automatiquement, puis un message indique la fin du test.

5.5 Contrôle de la rotation du moteur

AVIS!

Risque d'endommagement des pompes/compresseurs provoqué par la rotation du moteur dans le mauvais sens. Avant de faire fonctionner le variateur de fréquence, vérifier la rotation du moteur.

Le moteur fonctionne un court instant à 5 Hz ou à la fréquence minimum réglée au par. 4-12 *Vitesse moteur limite basse [Hz]*.

1. Appuyer sur [Main Menu].
2. Naviguer jusqu'au par. 1-28 *Ctrl rotation moteur* et appuyer sur [OK].
3. Accéder à [1] *Activé*.

Le texte suivant s'affiche : *Remarque ! Mot. peut tourner dans mauvais sens.*

4. Appuyer sur [OK].
5. Suivre les instructions à l'écran.

AVIS!

Pour changer le sens de rotation, mettre le variateur de fréquence hors tension et attendre que les circuits se déchargent complètement. Intervertir le branchement de 2 des 3 câbles du moteur du côté moteur ou variateur de fréquence de la connexion.

5.6 Test de commande locale

1. Appuyer sur [Hand On] pour envoyer un ordre de démarrage local au variateur de fréquence.
2. Faire accélérer le variateur de fréquence jusqu'à sa vitesse maximum en appuyant sur [▲]. En déplaçant le curseur à gauche du point décimal, il est possible de modifier plus rapidement l'entrée.
3. Noter tout problème d'accélération.
4. Appuyer sur [Off]. Noter tout problème de décélération.

En cas de problème d'accélération ou de décélération, se reporter au *chapitre 7.5 Dépannage*. Voir le *chapitre 7.4 Liste des avertissements et alarmes* pour réinitialiser le variateur de fréquence après un déclenchement.

5.7 Démarrage du système

La procédure décrite dans cette partie exige que le câblage d'installation et la programmation de l'application soient terminés. La procédure suivante est recommandée une fois la configuration de l'application terminée.

1. Appuyer sur [Auto On].
2. Appliquer un ordre de marche externe.
3. Ajuster la référence de la vitesse dans la plage de vitesse.
4. Arrêter l'ordre de marche externe.
5. Vérifier le niveau sonore et de vibration du moteur afin de garantir que le système fonctionne comme prévu.

Si des avertissements ou des alarmes se produisent, consulter le ou le *chapitre 7.4 Liste des avertissements et alarmes*.

6 Exemples de configuration d'applications

Les exemples de cette partie servent de référence rapide pour les applications courantes.

- Les réglages des paramètres correspondent aux valeurs régionales par défaut sauf indication contraire (sélection au par. 0-03 Réglages régionaux).
- Les paramètres associés aux bornes et leurs réglages sont indiqués à côté des dessins.
- Lorsque le réglage des commutateurs des bornes analogiques A53 ou A54 est nécessaire, ceux-ci sont aussi représentés.

AVIS!

En cas d'utilisation de la fonctionnalité d'Absence sûre du couple en option, un cavalier peut être nécessaire entre la borne 12 (ou 13) et la borne 37 pour que le variateur de fréquence fonctionne lorsque les valeurs de programmation d'usine par défaut sont utilisées.

6.1 Exemples d'applications

6.1.1 Vitesse

Paramètres	
Fonction	Réglage
6-10 Ech.min.U/ born.53	0.07 V*
6-11 Ech.max.U/ born.53	10 V*
6-14 Val.ret./ Réf.bas.born.53	0 Hz
6-15 Val.ret./ Réf.haut.born.53	50 Hz
* = valeur par défaut	
Remarques/commentaires : D IN 37 est une option.	

Tableau 6.1 Référence de vitesse analogique (tension)

Paramètres	
Fonction	Réglage
6-12 Ech.min.I/ born.53	4 mA*
6-13 Ech.max.I/ born.53	20 mA*
6-14 Val.ret./ Réf.bas.born.53	0 Hz
6-15 Val.ret./ Réf.haut.born.53	50 Hz
* = valeur par défaut	
Remarques/commentaires : D IN 37 est une option.	

Tableau 6.2 Référence de vitesse analogique (courant)

Paramètres	
Fonction	Réglage
6-10 Ech.min.U/ born.53	0.07 V*
6-11 Ech.max.U/ born.53	10 V*
6-14 Val.ret./ Réf.bas.born.53	0 Hz
6-15 Val.ret./ Réf.haut.born.53	1500 Hz
* = valeur par défaut	
Remarques/commentaires : D IN 37 est une option.	

Tableau 6.3 Référence de vitesse (à l'aide d'un potentiomètre manuel)

FC		Paramètres	
		Fonction	Réglage
+24 V	12	5-10 E.digit.born.	[8]
+24 V	13	18	Démar- rage*
D IN	18	5-12 E.digit.born.	[19] Gel référ- ence
D IN	19	27	
COM	20	5-13 E.digit.born.	[21]
D IN	27	29	Accélé- ration
D IN	29	32	
D IN	32	5-14 E.digit.born.	[22]
D IN	33	32	Décélé- ration
D IN	37	* = valeur par défaut	
+10 V	50	Remarques/commen- taires : D IN 37 est une option.	
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tableau 6.4 Accélération/décélération

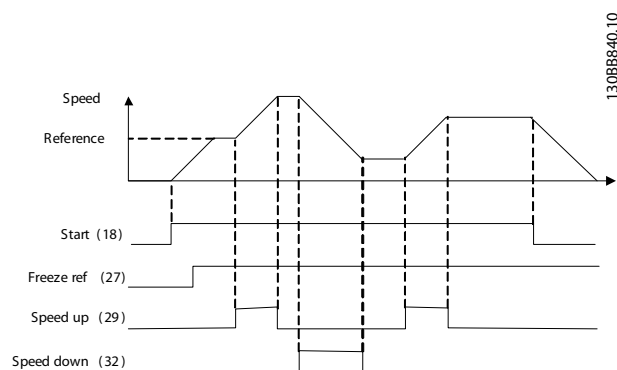


Illustration 6.1 Accélération/décélération

6.1.2 Marche/arrêt

FC		Paramètres	
		Fonction	Réglage
+24 V	12	5-10 E.digit.born.	[8]
+24 V	13	18	Démar- rage*
D IN	18	5-12 E.digit.born.	[0] Inactif
D IN	19	27	
COM	20	5-19 Arrêt de sécurité borne	[1] Arrêt sécurité alarme
D IN	27	37	
D IN	29	* = valeur par défaut	
D IN	32	Remarques/commentaires : Si le par. 5-12 E.digit.born.27 est réglé sur [0] Inactif, aucun cavalier n'est requis sur la borne 27. D IN 37 est une option.	
D IN	33		
D IN	37		
+10	50		
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tableau 6.5 Ordre de démarrage/arrêt avec option arrêt de sécurité

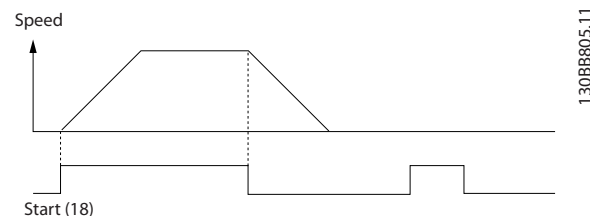


Illustration 6.2 Ordre de démarrage/arrêt avec arrêt de sécurité

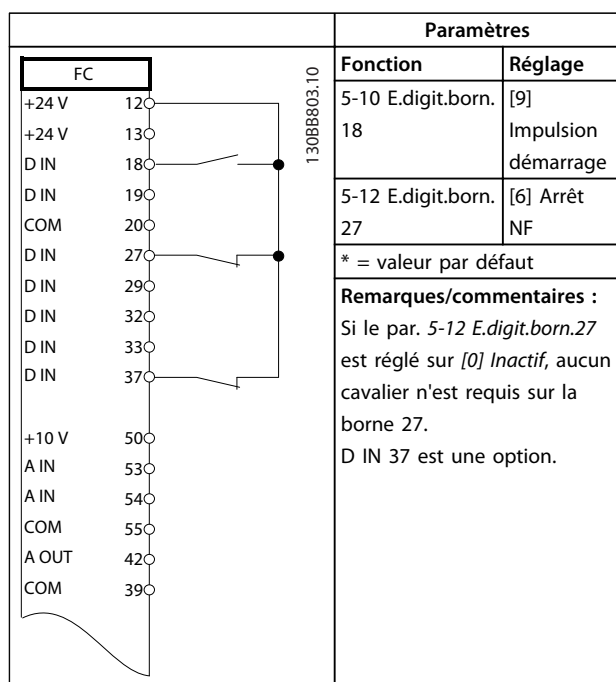


Tableau 6.6 Marche/arrêt par impulsion

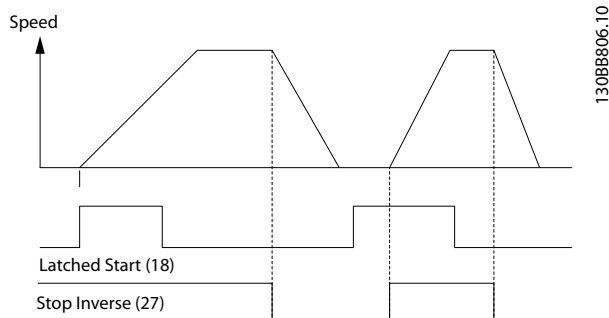


Illustration 6.3 Démarrage par impulsion/arrêt

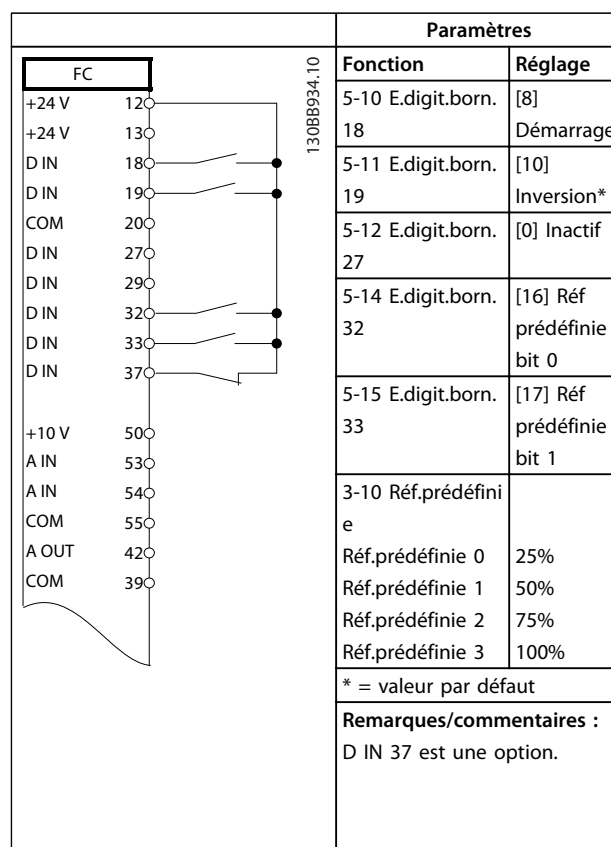


Tableau 6.7 Démarrage/arrêt avec inversion et 4 vitesses prédéfinies

6.1.3 Réinitialisation d'alarme externe

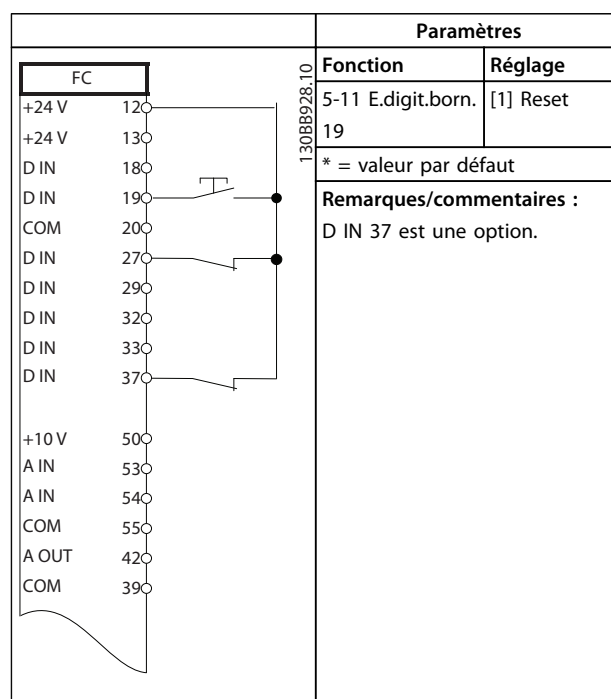


Tableau 6.8 Réinitialisation d'alarme externe

6.1.4 RS-485

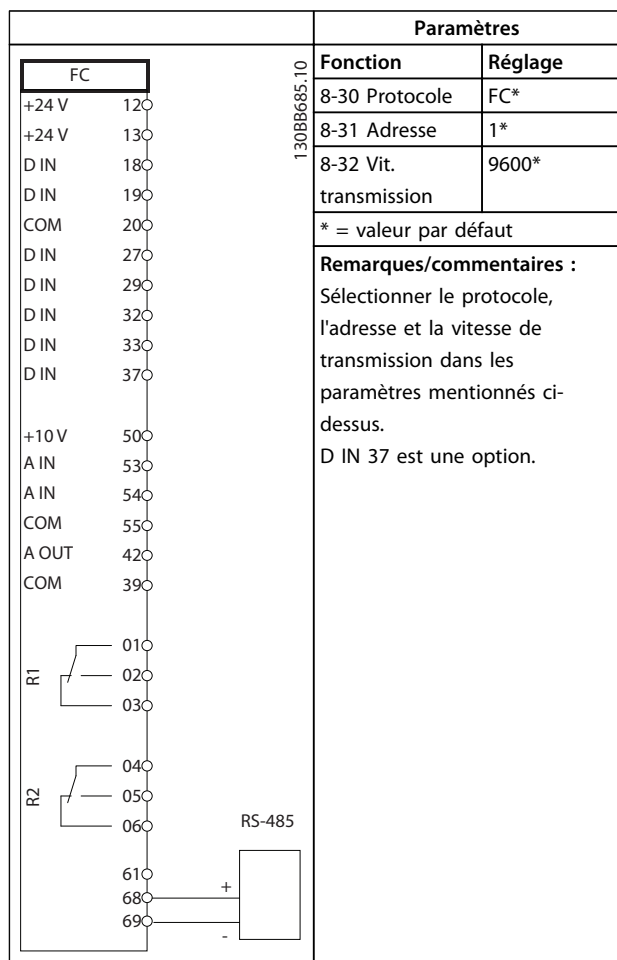


Tableau 6.9 Raccordement du réseau RS-485

6.1.5 Thermistance moteur

⚠ ATTENTION

ISOLATION THERMISTANCE

Il existe un risque de dommages matériels.

- Utiliser uniquement des thermistances comportant une isolation renforcée ou double pour satisfaire aux exigences d'isolation PELV.

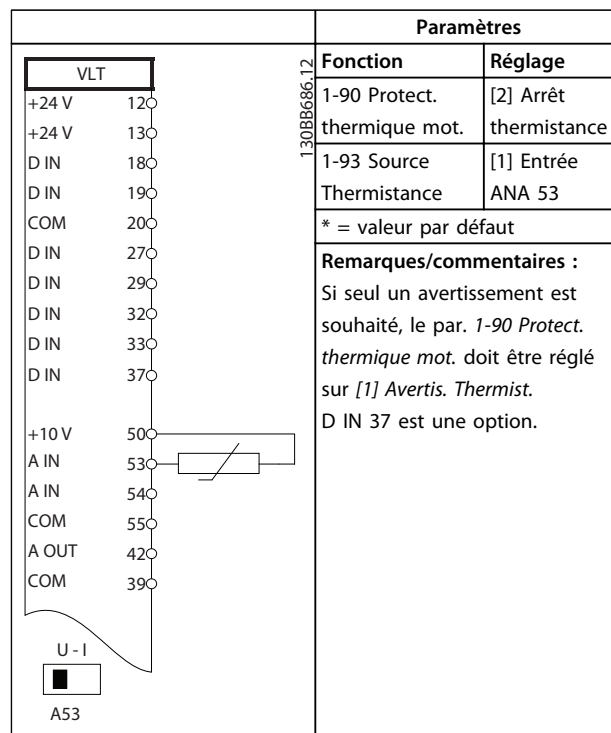


Tableau 6.10 Thermistance moteur

7 Diagnostics et dépannage

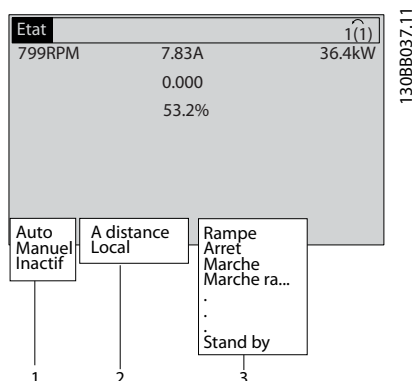
Ce chapitre comporte les directives de maintenance et d'entretien, les messages d'état, les avertissements et les alarmes et les instructions de dépannage de base.

7.1 Maintenance et service

Dans des conditions de fonctionnement normal et avec des profils de charge normaux, le variateur de fréquence ne nécessite aucune maintenance tout au long de sa durée de vie. Pour éviter pannes, dangers et dommages, examiner le variateur de fréquence à intervalles réguliers en fonction des conditions d'exploitation. Remplacer les pièces usées ou endommagées par des pièces de rechange d'origine ou standard. Pour le service et l'assistance, consulter www.danfoss.com/contact/sales_and_services/.

7.2 Messages d'état

Lorsque le variateur de fréquence est en mode état, les messages d'état sont générés automatiquement et apparaissent sur la ligne inférieure de l'écran (voir l'illustration 7.1).



1	Mode d'exploitation (voir le <i>Tableau 7.1</i>)
2	Emplacement de la référence (voir le <i>Tableau 7.2</i>)
3	État d'exploitation (voir le <i>Tableau 7.3</i>)

Illustration 7.1 Affichage de l'état

Les *Tableau 7.1* à *Tableau 7.3* décrivent les messages d'état affichés.

Off	Le variateur de fréquence ne réagit à aucun signal de commande jusqu'à ce que l'on appuie sur [Auto On] ou [Hand On].
Auto On	Le variateur de fréquence peut être commandé via les bornes de commande ou via la communication série.
	Le variateur de fréquence est commandé via les touches de navigation du LCP. Les ordres d'arrêt, les réinitialisations, l'inversion, le freinage par injection de courant continu et d'autres signaux appliqués aux bornes de commande peuvent annuler la commande locale.

Tableau 7.1 Mode d'exploitation

A distance	La référence de vitesse est donnée par des signaux externes, la communication série ou des références prédéfinies internes.
Local	Le variateur de fréquence utilise les valeurs de référence ou de contrôle [Hand On] du LCP.

Tableau 7.2 Emplacement de la référence

Frein CA	Frein CA a été sélectionné au par. 2-10 <i>Fonction Frein et Surtension</i> . Le frein CA surmagnétise le moteur pour obtenir un ralentissement contrôlé.
Fin AMA OK	L'adaptation automatique au moteur (AMA) a été menée avec succès.
AMA prêt	L'AMA est prête à commencer. Appuyer sur [Hand On] pour démarrer.
AMA active	Le processus d'AMA est en cours.
Freinage	Le hacheur de freinage est en fonctionnement. L'énergie génératrice est absorbée par la résistance de freinage.
Freinage max.	Le hacheur de freinage est en fonctionnement. La limite de puissance pour la résistance de freinage définie au par. 2-12 <i>P. kW Frein Res.</i> est atteinte.
Roue libre	- La roue libre a été sélectionnée comme fonction d'une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). La borne correspondante n'est pas raccordée. - Lâchage a été activé via la communication série.

Décélération ctrlée	Décélération ctrlée a été sélectionné au par. 14-10 <i>Panne secteur</i> . - La tension secteur est inférieure à la valeur réglée au par. 14-11 <i>Tension secteur à la panne secteur</i> en cas de panne du secteur. - Le variateur de fréquence fait décélérer le moteur à l'aide d'une rampe de décélération contrôlée.
Courant haut	Le courant de sortie du variateur de fréquence est au-dessus de la limite réglée au par. 4-51 <i>Avertis. courant haut</i> .
Courant bas	Le courant de sortie du variateur de fréquence est au-dessous de la limite réglée au par. 4-52 <i>Avertis. vitesse basse</i> .
Maintien CC	Maintien CC est sélectionné au par. 1-80 <i>Fonction à l'arrêt</i> et un ordre d'arrêt est actif. Le moteur est maintenu par un courant CC réglé au par. 2-00 <i>I maintien/préchauff.CC</i> .
Arrêt inj.CC	Le moteur est maintenu par un courant CC (2-01 <i>Courant frein CC</i>) pendant un temps spécifié (2-02 <i>Temps frein CC</i>). - Le frein CC est activé au par. 2-03 <i>Vitesse frein CC [tr/min]</i> et un ordre d'arrêt est actif. - Frein CC (NF) est sélectionné comme fonction pour une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). La borne correspondante n'est pas active. - Le frein CC est activé via la communication série.
Signal de retour haut	La somme de tous les retours actifs est supérieure à la limite des retours définie au par. 4-57 <i>Avertis.retour haut</i> .
Sign.retour bs	La somme de tous les retours actifs est inférieure à la limite des retours définie au par. 4-56 <i>Avertis.retour bas</i> .
Gel sortie	La référence distante est active et maintient la vitesse actuelle. - Le gel sortie a été sélectionné comme fonction d'une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). La borne correspondante est active. La commande de vitesse n'est possible que via les fonctions de borne Accélération et Décélération. - La rampe de maintien est activée via la communication série.
Demande de gel	Un ordre de gel sortie a été donné, mais le moteur reste arrêté jusqu'à la réception d'un signal d'autorisation de marche.

Réf. Gel	<i>Gel référence</i> a été choisi comme fonction pour une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). La borne correspondante est active. Le variateur de fréquence enregistre la référence effective. Le changement de référence n'est possible que via les fonctions de borne Accélération et Décélération.
Demande de jogging	Un ordre de jogging a été donné, mais le moteur reste arrêté jusqu'à la réception d'un signal d'autorisation de marche via une entrée digitale.
Jogging	Le moteur fonctionne selon la programmation du par. 3-19 <i>Fréq.Jog. [tr/min]</i> . <i>Jogging</i> a été sélectionné comme fonction pour une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). La borne correspondante (p. ex. borne 29) est active. - La fonction Jogging est activée via la communication série. - La fonction Jogging a été sélectionnée en tant que réaction pour une fonction de surveillance (p. ex. Pas de signal). La fonction de surveillance est active.
Test moteur	Au par. 1-80 <i>Fonction à l'arrêt</i> , la fonction <i>Test moteur</i> a été sélectionnée. Un ordre d'arrêt est actif. Pour s'assurer qu'un moteur est connecté au variateur de fréquence, un courant de test permanent est appliqué au moteur.
Ctrl surtens.	Le contrôle de surtension est activé au par. 2-17 <i>Contrôle Surtension, [2] Activé</i> . Le moteur raccordé fournit une énergie génératrice au variateur de fréquence. Le contrôle de surtension ajuste le rapport V/Hz pour faire tourner le moteur en mode contrôlé et pour empêcher le variateur de fréquence de disjoncter.
Pas tension	(Uniquement sur les variateurs de fréquence avec alimentation 24 V externe installée). L'alimentation secteur du variateur de fréquence a été coupée et la carte de commande est alimentée par l'alimentation 24 V externe.
Mode protect.	Le mode de protection est actif. L'unité a détecté un état critique (surcourant ou surtension). - Pour éviter un déclenchement, la fréquence de commutation est réduite à 4 kHz. - Si cela est possible, le mode de protection se termine après environ 10 s. - Le mode de protection peut être restreint au par. 14-26 <i>Temps en U limit</i>.

Arrêt rapide	Le moteur décélère en utilisant le par. 3-81 <i>Temps rampe arrêt rapide</i> . - Arrêt rapide NF a été choisi comme fonction d'une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). La borne correspondante n'est pas active. - La fonction d'arrêt rapide a été activée via la communication série.
Marche rampe	Le moteur accélère/décélère à l'aide de la rampe d'accélération/décélération active. La référence, une valeur limite ou un arrêt n'a pas encore été atteint.
Réf. haute	La somme de toutes les références actives est supérieure à la limite de référence définie au par. 4-55 <i>Avertis. référence haute</i> .
Réf. basse	La somme de toutes les références actives est inférieure à la limite de référence définie au par. 4-54 <i>Avertis. référence basse</i> .
F. sur réf	Le variateur de fréquence fonctionne dans la plage de référence. La valeur du signal de retour correspond à la valeur de consigne.
Demande de fct	Un ordre de démarrage a été donné, mais le moteur reste arrêté jusqu'à la réception d'un signal d'autorisation de marche via une entrée digitale.
Fonctionne	Le moteur est entraîné par le variateur de fréquence.
Mode veille	La fonction d'économie d'énergie est activée. Le moteur s'est arrêté mais il redémarre automatiquement lorsque nécessaire.
Vit. haute	La vitesse du moteur est supérieure à la valeur réglée au par. 4-53 <i>Avertis. vitesse haute</i> .
Vit. basse	La vitesse du moteur est inférieure à la valeur réglée au par. 4-52 <i>Avertis. vitesse basse</i> .
En attente	En mode Auto On, le variateur de fréquence démarre le moteur avec un signal de démarrage via une entrée digitale ou la communication série.
Retard démar.	Au par. 1-71 <i>Retard démar.</i> , une temporisation pour le démarrage est définie. Un ordre de démarrage est activé et le moteur démarre une fois que la temporisation de démarrage expire.
Démar. av./ar.	Le démarrage en avant et le démarrage en arrière ont été sélectionnés comme fonctions de 2 entrées digitales différentes (groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i>). Le moteur démarre en avant ou en arrière selon la borne correspondante qui est activée.
Arrêt	Le variateur de fréquence a reçu un ordre d'arrêt par le biais du LCP, d'une entrée digitale ou de la communication série.

Alarme	Une alarme s'est produite et le moteur est arrêté. Une fois que la cause de l'alarme a été éliminée, le variateur de fréquence peut être réinitialisé manuellement en appuyant sur la touche [Reset] ou à distance via les bornes de commande ou la communication série.
Alarme verr.	Une alarme s'est produite et le moteur est arrêté. Une fois que la cause de l'alarme a été éliminée, le variateur de fréquence doit être éteint puis rallumé. Le variateur de fréquence peut être réinitialisé manuellement en appuyant sur la touche [Reset] ou à distance via les bornes de commande ou la communication série.

Tableau 7.3 État d'exploitation

AVIS!

En mode auto/distant, le variateur de fréquence nécessite des ordres externes pour réaliser les fonctions.

7.3 Types d'avertissement et d'alarme

Avertissements

Un avertissement est émis lorsqu'une situation d'alarme est imminente ou lorsqu'une condition de fonctionnement anormale est présente. Un avertissement s'efface de lui-même lorsque la condition anormale est supprimée.

Alarmes

Alarme

Une alarme est émise lorsque le variateur de fréquence est déclenché, c'est-à-dire lorsque le variateur suspend son fonctionnement pour éviter toute détérioration du système. Le moteur tourne en roue libre jusqu'à l'arrêt. La logique du variateur de fréquence continue à fonctionner et à surveiller l'état du variateur de fréquence. Une fois que la cause de la panne est supprimée, le variateur de fréquence peut être réinitialisé. Il est ensuite prêt à fonctionner à nouveau.

Réinitialisation du variateur de fréquence après un déclenchement/une alarme verrouillée

Il est possible de réinitialiser un déclenchement de 4 manières :

- appuyer sur [Reset] sur le LCP
- ordre de réinitialisation via une entrée digitale
- ordre de réinitialisation via la communication série
- reset automatique

Alarme verr.

Un cycle de déconnexion/connexion de l'alimentation d'entrée est effectué. Le moteur tourne en roue libre jusqu'à l'arrêt. Le variateur de fréquence continue de surveiller l'état du variateur de fréquence. Couper l'alimentation d'entrée vers le variateur de fréquence, corriger la cause de la panne et réinitialiser le variateur de fréquence.

Affichages d'avertissement et d'alarme

- Un avertissement s'affiche sur le LCP avec le numéro d'avertissement.
- Une alarme clignote avec le numéro d'alarme.

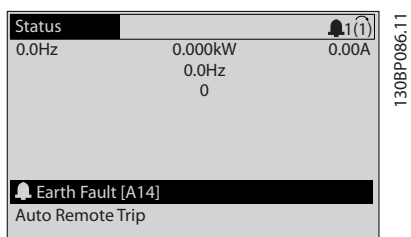
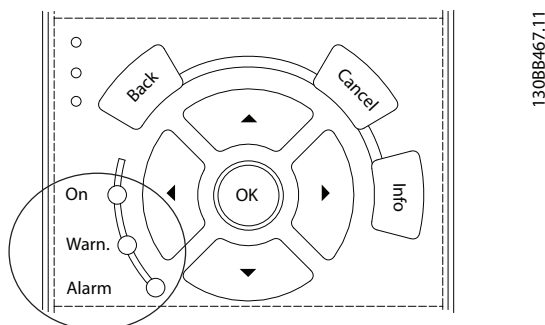


Illustration 7.2 Exemple d'affichage d'alarme

Outre le texte et le code d'alarme sur le LCP, 3 voyants d'état sont présents.



	Voyant Warn.	Voyant Alarm
Avertissement	Actif	Off
Alarme	Off	Allumé (clignotant)
Alarme verrouillée	Actif	Allumé (clignotant)

Illustration 7.3 Voyants d'état

7.4 Liste des avertissements et alarmes

Ci-dessous, les informations concernant chaque avertissement/alarme définissent la condition de l'avertissement/alarme, indiquent la cause probable de la condition et décrivent une solution ou une procédure de dépannage.

AVERTISSEMENT 1, 10 V bas

La tension de la carte de commande est inférieure à 10 V à partir de la borne 50.

Réduire la charge de la borne 50, puisque l'alimentation 10 V est surchargée. Max. 15 mA ou min. 590 Ω .

Un court-circuit dans un potentiomètre connecté ou un câblage incorrect du potentiomètre peut être à l'origine de ce problème.

Dépannage

- Retirer le câble de la borne 50. Si l'avertissement s'efface, le problème vient du câblage. Si l'avertissement persiste, remplacer la carte de commande.

AVERTISSEMENT/ALARME 2, Déf zéro signal

Cet avertissement ou cette alarme s'affichent uniquement s'ils ont été programmés au par. 6-01 Fonction/Tempo60. Le signal sur l'une des entrées analogiques est inférieur à 50 % de la valeur minimale programmée pour cette entrée. Cette condition peut provenir d'un câblage rompu ou d'un dispositif défectueux qui envoie le signal.

Dépannage

- Vérifier les connexions de toutes les bornes d'entrées analogiques. Bornes de la carte de commande 53 et 54 pour les signaux, borne 55 commune. Bornes du MCB 101 11 et 12 pour les signaux, borne 10 commune. Bornes du MCB 109 1, 3 et 5 pour les signaux, bornes 2, 4, 6 communes.
- Vérifier que la programmation du variateur de fréquence et les réglages du commutateur correspondent au type de signal analogique.
- Effectuer un test de signal des bornes d'entrée.

AVERTISSEMENT/ALARME 4, Perte phase secteur

Une phase manque du côté de l'alimentation ou le déséquilibre de la tension secteur est trop élevé. Ce message apparaît aussi en cas de panne du redresseur d'entrée sur le variateur de fréquence. Les options sont programmées au par. 14-12 Fonct.sur désiqui.réseau.

Dépannage

- Vérifier la tension d'alimentation et les courants d'alimentation du variateur de fréquence.

AVERTISSEMENT 5, Tension CC bus haute

La tension du circuit intermédiaire (CC) est plus élevée que la limite d'avertissement de tension élevée. La limite dépend de la tension nominale du variateur de fréquence. Unité encore active.

AVERTISSEMENT 6, Tension CC bus basse

La tension (CC) du circuit intermédiaire est inférieure à la limite d'avertissement de tension basse. La limite dépend de la tension nominale du variateur de fréquence. Unité encore active.

AVERTISSEMENT/ALARME 7, Surtension CC

Si la tension du circuit intermédiaire dépasse la limite, le variateur de fréquence s'arrête après un certain laps de temps.

Dépannage

- Relier une résistance de freinage.
- Augmenter le temps de rampe.
- Modifier le type de rampe.
- Activer les fonctions au par. 2-10 *Fonction Frein et Surtension*.
- Augmenter le par. 14-26 *Temps en U limit*.
- Si l'alarme/avertissement survient pendant une baisse de puissance, utiliser la sauvegarde cinétique (14-10 *Panne secteur*).

AVERTISSEMENT/ALARME 8, Sous-tension CC

Si la tension du circuit intermédiaire (CC) tombe en dessous de la limite de sous-tension, le variateur de fréquence vérifie si une alimentation électrique de secours de 24 V est connectée. Si aucune alimentation 24 V CC n'est raccordée, le variateur de fréquence se déclenche après une durée déterminée. La durée est fonction de la taille de l'unité.

Dépannage

- Vérifier si la tension d'alimentation correspond bien à la tension du variateur de fréquence.
- Effectuer un test de la tension d'entrée.
- Effectuer un test du circuit de faible charge.

AVERTISSEMENT/ALARME 9, Surcharge onduleur

Le variateur de fréquence est sur le point de s'arrêter en raison d'une surcharge (courant trop élevé pendant trop longtemps). Le compteur de la protection thermique électronique de l'onduleur émet un avertissement à 98 % et s'arrête à 100 % avec une alarme. Le variateur de fréquence ne peut pas être remis à zéro tant que le compteur n'est pas inférieur à 90 %. L'erreur vient du fait que la surcharge du variateur de fréquence est supérieure à 100 % pendant une durée trop longue.

Dépannage

- Comparer le courant de sortie indiqué sur le LCP avec le courant nominal du variateur de fréquence.
- Comparer le courant de sortie indiqué sur le LCP avec le courant du moteur mesuré.
- Afficher la charge thermique du variateur sur le LCP et contrôler la valeur. Si la valeur dépasse le courant nominal continu du variateur de fréquence, le compteur augmente. Si la valeur est inférieure au courant continu nominal du variateur de fréquence, le compteur diminue.

AVERTISSEMENT/ALARME 10, Température surcharge moteur

La protection thermique électronique (ETR) signale que le moteur est trop chaud. Choisir au par. 1-90 *Protect. thermique mot.* si le variateur de fréquence doit émettre un avertissement ou une alarme lorsque le compteur a atteint 100 %. La panne survient lors d'une surcharge de moteur à plus de 100 % pendant trop longtemps.

Dépannage

- Vérifier si le moteur est en surchauffe.
- Vérifier si le moteur est en surcharge mécanique.
- Vérifier que le courant du moteur réglé au par. 1-24 *Courant moteur* est correct.
- Vérifier que les données du moteur aux paramètres 1-20 à 1-25 sont correctement réglées.
- Si une ventilation externe est utilisée, vérifier qu'elle est bien sélectionnée dans le par. 1-91 *Ventil. ext. mot.*
- L'exécution d'une AMA au par. 1-29 *Adaptation auto. au moteur (AMA)* adapte plus précisément le variateur de fréquence au moteur et réduit la charge thermique.

AVERTISSEMENT/ALARME 11, Surchauffe therm. mot.

Vérifier si la thermistance n'est pas déconnectée. Choisir au par. 1-90 *Protect. thermique mot.* si le variateur de fréquence doit émettre un avertissement ou une alarme.

Dépannage

- Vérifier si le moteur est en surchauffe.
- Vérifier si le moteur est en surcharge mécanique.
- En cas d'utilisation de la borne 53 ou 54, vérifier que la thermistance est correctement connectée entre la borne 53 ou 54 (entrée de tension analogique) et la borne 50 (alimentation +10 V). Vérifier aussi que le commutateur de la borne 53 ou 54 est réglé sur tension. Vérifier que le par. 1-93 *Source Thermistance* sélectionne la borne 53 ou 54.

- En cas d'utilisation de l'entrée digitale 18 ou 19, vérifier que la thermistance est correctement connectée entre la borne 18 ou 19 (seulement PNP entrée digitale) et la borne 50. Vérifier que le par. 1-93 *Source Thermistance* sélectionne la borne 18 ou 19.

AVERTISSEMENT/ALARME 12, Limite de couple

Le couple a dépassé la valeur du par. 4-16 *Mode moteur limite couple* ou 4-17 *Mode générateur limite couple*. Le par. 14-25 *Délais Al./C.limit ?* peut être utilisé pour modifier cela en passant d'une condition d'avertissement uniquement à un avertissement suivi d'une alarme.

Dépannage

- Si la limite du couple du moteur est dépassée pendant la rampe d'accélération, rallonger le temps de rampe d'accélération.
- Si la limite du couple générateur est dépassée pendant la rampe de décélération, rallonger le temps de rampe de décélération.
- Si la limite de couple est atteinte pendant le fonctionnement, augmenter la limite de couple. S'assurer que le système peut fonctionner de manière sûre à un couple plus élevé.
- Examiner l'application pour chercher d'éventuels appels de courant excessifs sur le moteur.

AVERTISSEMENT/ALARME 13, Surcourant

La limite de courant de pointe de l'onduleur (environ 200 % du courant nominal) est dépassée. L'avertissement dure env. 1,5 s, après quoi le variateur de fréquence s'arrête et émet une alarme. Cette panne peut résulter d'une charge dynamique ou d'une accélération rapide avec des charges à forte inertie. Si l'accélération pendant la rampe d'accélération est rapide, la panne peut également se produire après une sauvegarde cinétique. Si la commande de frein mécanique étendue est sélectionnée, le déclenchement peut être réinitialisé manuellement.

Dépannage

- Couper l'alimentation et vérifier si l'arbre moteur peut tourner.
- Vérifier que la taille du moteur correspond au variateur de fréquence.
- Vérifier que les données du moteur sont correctes aux paramètres 1-20 à 1-25.

ALARME 14, Défaut terre (masse)

Présence d'un courant des phases de sortie à la masse, dans le câble entre le variateur et le moteur ou dans le moteur lui-même.

Dépannage

- Mettre le variateur de fréquence hors tension et réparer le défaut de mise à la terre.
- Rechercher les défauts de mise à la terre dans le moteur en mesurant la résistance à la masse des fils du moteur et du moteur à l'aide d'un mégohmmètre.

ALARME 15, Incompatibilité matérielle

Une option installée n'est pas compatible avec le matériel ou le logiciel actuel de la carte de commande.

Noter la valeur des paramètres suivants et contacter Danfoss :

- 15-40 *Type. FC*
- 15-41 *Partie puiss.*
- 15-42 *Tension*
- 15-43 *Version logiciel*
- 15-45 *Code composé var*
- 15-49 *N°logic.carte ctrl.*
- 15-50 *N°logic.carte puis*
- 15-60 *Option montée*
- 15-61 *Version logicielle option* (pour chaque emplacement)

ALARME 16, Court-circuit

Il y a un court-circuit dans le moteur ou le câblage du moteur.

Dépannage

- Mettre le variateur de fréquence hors tension et remédier au court-circuit.

AVERTISSEMENT/ALARME 17, Dépas. tps mot de contrôle

Absence de communication avec le variateur de fréquence. L'avertissement est uniquement actif si le par. 8-04 *Mot de ctrl.Fonct.dépas.tps* N'est PAS réglé sur [0] *Inactif*.

Si le par. 8-04 *Mot de ctrl.Fonct.dépas.tps* a été réglé sur [5] *Arrêt et Alarme*, un avertissement apparaît et le variateur de fréquence suit la rampe de décélération jusqu'à ce qu'il s'arrête, en émettant une alarme.

Dépannage

- Vérifier les connexions sur le câble de communication série.
- Augmenter le par. 8-03 *Mot de ctrl.Action dépas.tps*.
- Vérifier le fonctionnement de l'équipement de communication.
- Vérifier si l'installation est conforme aux exigences CEM.

Alarme 18, Échec de démarrage

La vitesse n'a pas pu dépasser la valeur définie au par. 1-77 *Vit. max. démar. compress. [tr/mn]* lors du démarrage dans le délai imparti (réglé au par. 1-79 *Tps max. démar. comp. avant arrêt*). Cela peut être provoqué par un moteur bloqué.

AVERTISSEMENT 23, Panne de ventilateur interne

La fonction d'avertissement du ventilateur constitue une protection supplémentaire chargée de vérifier si le ventilateur fonctionne/est monté. L'avertissement du ventilateur peut être désactivé au par. 14-53 *Surveillance ventilateur ([0] Désactivé)*.

Pour les filtres de châssis D, E et F, la tension stabilisée en direction des ventilateurs est contrôlée.

Dépannage

- Vérifier que le ventilateur fonctionne correctement.
- Mettre le variateur de fréquence hors tension puis sous tension et vérifier que le ventilateur fonctionne brièvement au démarrage.
- Vérifier les capteurs sur le radiateur et la carte de commande.

AVERTISSEMENT 24, Panne de ventilateur externe

La fonction d'avertissement du ventilateur constitue une protection supplémentaire chargée de vérifier si le ventilateur fonctionne/est monté. L'avertissement du ventilateur peut être désactivé au par. 14-53 *Surveillance ventilateur ([0] Désactivé)*.

Dépannage

- Vérifier que le ventilateur fonctionne correctement.
- Mettre le variateur de fréquence hors tension puis sous tension et vérifier que le ventilateur fonctionne brièvement au démarrage.
- Vérifier les capteurs sur le radiateur et la carte de commande.

AVERTISSEMENT 25, Court-circuit résistance de freinage

La résistance de freinage est contrôlée en cours de fonctionnement. En cas de court-circuit, la fonction de freinage est désactivée et un avertissement est émis. Le variateur de fréquence continue de fonctionner, mais sans la fonction de freinage.

Dépannage

- Mettre le variateur de fréquence hors tension et remplacer la résistance de freinage (voir le par. 2-15 *Contrôle freinage*).

AVERTISSEMENT/ALARME 26, Limite puissance résistance freinage

La puissance transmise à la résistance de freinage est calculée comme une valeur moyenne portant sur les 120 dernières secondes de fonctionnement. Le calcul s'appuie sur la tension de circuit intermédiaire et sur la valeur de la résistance de freinage définie au par. 2-16 *Courant max. frein CA*. L'avertissement est actif lorsque la puissance de freinage émise est supérieure à 90 % de la puissance de la résistance de freinage. Si [2] *Alarme* est sélectionné au par. 2-13 *Frein Res Therm*, le variateur de fréquence s'arrête lorsque la puissance de freinage émise atteint 100 %.

AVERTISSEMENT/ALARME 27, Panne hacheur de freinage

Le transistor de freinage est contrôlé en cours de fonctionnement ; en cas de court-circuit, la fonction de freinage est désactivée et un avertissement est émis. Le variateur de fréquence est toujours opérationnel mais puisque le transistor de freinage a été court-circuité, une puissance élevée sera transmise à la résistance de freinage même si elle est inactive.

Dépannage

- Mettre le variateur de fréquence hors tension et retirer la résistance de freinage.

AVERTISSEMENT/ALARME 28, Échec test frein

La résistance de freinage n'est pas connectée ou ne marche pas.

Contrôler le par. 2-15 *Contrôle freinage*.

ALARME 29, Tempér. radiateur

La température maximum du radiateur a été dépassée. L'erreur de température ne se réinitialise pas tant que la température ne tombe pas en dessous d'une température de radiateur définie. L'alarme et les points de réinitialisation diffèrent selon la puissance du variateur de fréquence.

Dépannage

Vérifier les conditions suivantes :

- la température ambiante est trop élevée,
- le câble du moteur est trop long,
- le dégagement pour la circulation d'air au-dessus et en dessous du variateur de fréquence est incorrect,
- le débit d'air autour du variateur de fréquence est entravé,
- le ventilateur de radiateur est endommagé,
- le radiateur est sale.

ALARME 30, Phase U moteur absente

La phase U moteur entre le variateur de fréquence et le moteur est absente.

Mettre le variateur de fréquence hors tension et vérifier la phase U moteur.

ALARME 31, Phase V moteur absente

La phase V moteur entre le variateur de fréquence et le moteur est absente.

Mettre le variateur de fréquence hors tension et vérifier la phase V moteur.

ALARME 32, Phase W moteur absente

La phase W moteur entre le variateur de fréquence et le moteur est absente.

Mettre le variateur de fréquence hors tension et vérifier la phase W moteur.

ALARME 33, Erreur charge

Trop de pointes de puissance sont advenues dans une courte période. Laisser l'unité refroidir jusqu'à la température de fonctionnement.

AVERTISSEMENT/ALARME 34, Défaut com.bus

Le bus de terrain sur la carte d'option communication ne fonctionne pas.

AVERTISSEMENT/ALARME 36, Défaut secteur

Cet avertissement/alarme n'est actif que si la tension d'alimentation du variateur de fréquence est perdue et si le par.14-10 Panne secteur n'est pas réglé sur [0] Pas de fonction. Vérifier les fusibles vers le variateur de fréquence et l'alimentation électrique vers l'unité.

ALARME 38, Erreur interne

Lorsqu'une erreur interne se produit, un numéro de code défini dans le Tableau 7.4 s'affiche.

Dépannage

- Mettre hors tension puis sous tension.
- Vérifier que l'option est correctement installée.
- Rechercher d'éventuels câbles desserrés ou manquants.

Il peut être nécessaire de contacter le fournisseur Danfoss local ou le service technique. Noter le numéro de code pour faciliter le dépannage ultérieur.

N°	Texte
0	Impossible d'initialiser le port série. Contacter le fournisseur Danfoss local ou le service technique de Danfoss.
256-258	Données EEPROM de puissance incorrectes ou obsolètes. Remplacer la carte de puissance.
512-519	Erreur interne. Contacter le fournisseur Danfoss local ou le service technique de Danfoss.
783	Valeur du paramètre hors limites min/max.
1024-1284	Erreur interne. Contacter le fournisseur Danfoss local ou le service technique de Danfoss.
1299	Logiciel option A trop ancien.
1300	Logiciel option B trop ancien.
1315	Logiciel option A non pris en charge (non autorisé).
1316	Logiciel option B non pris en charge (non autorisé).

N°	Texte
1379-2819	Erreur interne. Contacter le fournisseur Danfoss local ou le service technique de Danfoss.
2561	Remplacer la carte de commande.
2820	Dépassement de pile LCP.
2821	Dépassement port série.
2822	Dépassement port USB.
3072-5122	Valeur de paramètre hors limites.
5123	Option A : matériel incompatible avec celui de la carte de commande.
5124	Option B : matériel incompatible avec celui de la carte de commande.
5376-6231	Erreur interne. Contacter le fournisseur Danfoss local ou le service technique de Danfoss.

Tableau 7.4 Codes d'erreur interne

ALARME 39, Capteur du radiateur

Pas de retour du capteur de température du radiateur.

Le signal du capteur thermique IGBT n'est pas disponible sur la carte de puissance. Le problème peut provenir de la carte de puissance, de la carte de commande de gâchette ou du câble plat entre la carte de puissance et la carte de commande de gâchette.

AVERTISSEMENT 40, Surcharge borne sortie digitale 27

Vérifier la charge connectée à la borne 27 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Vérifier les par. 5-00 Mode E/S digital et 5-01 Mode born.27.

AVERTISSEMENT 41, Surcharge borne sortie digitale 29

Vérifier la charge connectée à la borne 29 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Vérifier les par. 5-00 Mode E/S digital et 5-02 Mode born.29.

AVERTISSEMENT 42, Surcharge sortie digitale sur X30/6 ou Surcharge sortie digitale sur X30/7

Pour X30/6, vérifier la charge connectée à X30/6 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Contrôler le par. 5-32 S.digit.born. X30/6.

Pour X30/7, vérifier la charge connectée à X30/7 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Contrôler le par. 5-33 S.digit.born. X30/7.

ALARME 45, Défaut terre 2

Défaut terre

Dépannage

- S'assurer que la mise à la terre est correcte et rechercher d'éventuelles connexions desserrées.
- Vérifier que la taille des câbles est adaptée.
- Examiner les câbles du moteur pour chercher d'éventuels courts-circuits ou courants de fuite.

ALARME 46, Alim. carte puissance

Alimentation de la carte de puissance hors plage.

Il existe 3 alimentations générées par l'alimentation du mode de commutation (SMPS) de la carte de puissance : 24 V, 5 V, ± 18 V. Lorsqu'elles sont alimentées par du 24 V CC avec l'option MCB 107, seules les alimentations 24 V et 5 V sont contrôlées. Lorsqu'elles sont alimentées par une tension secteur triphasée, les 3 alimentations sont surveillées.

Dépannage

- Rechercher une éventuelle carte de puissance défectueuse.
- Rechercher une éventuelle carte de commande défectueuse.
- Rechercher une éventuelle carte d'option défectueuse.
- Si une alimentation 24 V CC est utilisée, vérifier qu'elle est correcte.

AVERTISSEMENT 47, Alim. 24 V bas

La tension 24 V CC est mesurée sur la carte de commande. Cette alarme survient lorsque la tension détectée à la borne 12 est inférieure à 18 V.

Dépannage

- Rechercher une éventuelle carte de commande défectueuse.

AVERTISSEMENT 48, Alim. 1,8 V bas

L'alimentation 1,8 V CC utilisée sur la carte de commande se situe en dehors des limites admissibles. L'alimentation est mesurée sur la carte de commande. Rechercher une éventuelle carte de commande défectueuse. Si une carte d'option est montée, rechercher une éventuelle condition de surtension.

AVERTISSEMENT 49, Limite vit.

Si la vitesse n'est pas dans la plage spécifiée aux par. 4-11 *Vit. mot., limite infér. [tr/min]* et 4-13 *Vit. mot., limite supér. [tr/min]*, le variateur de fréquence indique un avertissement. Si la vitesse est inférieure à la limite spécifiée au par. 1-86 *Arrêt vit. basse [tr/min]* (sauf lors du démarrage ou de l'arrêt), le variateur de fréquence se déclenche.

ALARME 50, AMA calibrage échoué

Contacter le fournisseur Danfoss ou le service technique Danfoss.

ALARME 51, AMA U et Inom

Les valeurs de la tension, du courant et de la puissance du moteur sont fausses. Vérifier les réglages des paramètres 1-20 à 1-25.

ALARME 52, AMA Inom bas

Le courant moteur est trop bas. Vérifier les réglages.

ALARME 53, AMA moteur trop gros

Le moteur est trop gros pour réaliser l'AMA.

ALARME 54, AMA moteur trop petit

Le moteur utilisé est trop petit pour réaliser l'AMA.

ALARME 55, AMA hors gamme

Les valeurs des paramètres du moteur sont hors de la plage admissible. L'AMA ne peut pas fonctionner.

ALARME 56, AMA interrompue par l'utilisateur

L'utilisateur a interrompu l'AMA.

ALARME 57, AMA défaut interne

Essayer de relancer l'AMA. Des tentatives successives peuvent faire chauffer le moteur.

ALARME 58, AMA défaut interne

Contacter le fournisseur Danfoss.

AVERTISSEMENT 59, Limite de courant

Le courant est supérieur à la valeur programmée au par. 4-18 *Limite courant*. Vérifier que les données du moteur aux paramètres 1-20 à 1-25 sont correctement réglées. Augmenter éventuellement la limite de courant. S'assurer que le système peut fonctionner de manière sûre à une limite supérieure.

AVERTISSEMENT 60, Verrouillage sécu.

Un signal d'entrée digitale indique une condition de panne extérieure au variateur de fréquence. Un verrouillage externe a ordonné au variateur de fréquence de s'arrêter. Supprimer la condition de panne externe. Pour reprendre un fonctionnement normal, appliquer 24 V CC à la borne programmée pour le verrouillage ext. Réinitialiser le variateur de fréquence.

AVERTISSEMENT 62, Fréquence de sortie à la limite maximum

La fréquence de sortie a atteint la valeur réglée au par. 4-19 *Frq. sort. lim. hte*. Vérifier l'application pour en déterminer la cause. Augmenter éventuellement la limite de la fréquence de sortie. S'assurer que le système peut fonctionner de manière sûre avec une fréquence de sortie supérieure. L'avertissement s'efface lorsque la sortie descend sous la limite maximale.

AVERTISSEMENT/ALARME 65, Surtempérature carte de commande

la température de déclenchement de la carte de commande est de 80 °C.

Dépannage

- Vérifier que la température ambiante de fonctionnement est dans les limites.
- Rechercher d'éventuels filtres bouchés.
- Vérifier le fonctionnement du ventilateur.
- Vérifier la carte de commande.

AVERTISSEMENT 66, Température radiateur basse

Le variateur de fréquence est trop froid pour fonctionner. Cet avertissement repose sur le capteur de température du module IGBT.

Augmenter la température ambiante de l'unité. Une faible quantité de courant peut être fournie au variateur de fréquence chaque fois que le moteur est arrêté en réglant le par. 2-00 *I maintien/préchauff.CC* sur 5 % et le par. 1-80 *Fonction à l'arrêt*.

ALARME 67, La configuration du module d'option a changé

Une ou plusieurs options ont été ajoutées ou supprimées depuis la dernière mise hors tension. Vérifier que le changement de configuration est intentionnel et réinitialiser l'unité.

ALARME 68, Arrêt sécurité actif

L'Absence sûre du couple a été activée. Pour reprendre le fonctionnement normal, appliquer 24 V CC à la borne 37, puis envoyer un signal de réinitialisation (via le bus, une E/S digitale ou en appuyant sur [Reset]).

ALARME 69, Température carte de puissance

Le capteur de température de la carte de puissance est trop chaud ou trop froid.

Dépannage

- Vérifier que la température ambiante de fonctionnement est dans les limites.
- Rechercher d'éventuels filtres bouchés.
- Vérifier le fonctionnement du ventilateur.
- Examiner la carte de puissance.

ALARME 70, Configuration FC illégale

La carte de commande et la carte de puissance sont incompatibles. Contacter le fournisseur Danfoss avec le code de type de l'unité indiqué sur la plaque signalétique et les références des cartes pour vérifier la compatibilité.

ALARME 80, Variateur initialisé à val. défaut

Les réglages des paramètres sont initialisés aux valeurs par défaut après un reset manuel. Réinitialiser l'unité pour supprimer l'alarme.

ALARME 92, Abs. de débit

Une condition d'absence de débit a été détectée dans le système. Le par. 22-23 *Fonct. abs débit* est réglé pour émettre une alarme. Réparer le système et réinitialiser le variateur de fréquence après que la panne a été corrigée.

ALARME 93, Pompe à sec

Une condition d'absence de débit dans le système alors que le variateur de fréquence fonctionne à haute vitesse indique une pompe à sec. Le par. 22-26 *Fonct.pompe à sec* est réglé pour émettre une alarme. Réparer le système et réinitialiser le variateur de fréquence après que la panne a été corrigée.

ALARME 94, Fin de courbe

Le retour est inférieur au point de consigne. Ceci peut indiquer une fuite dans le système. Le par. 22-50 *Fonction fin courbe* est réglé pour émettre une alarme. Réparer le système et réinitialiser le variateur de fréquence après que la panne a été corrigée.

ALARME 95, Courroie cassée

Le couple est inférieur au niveau de couple défini pour une absence de charge indiquant une courroie cassée. Le par. 22-60 *Fonct.courroi.cassée* est réglé pour émettre une alarme. Réparer le système et réinitialiser le variateur de fréquence après que la panne a été corrigée.

ALARME 96, Démar. retardé

Le démarrage du moteur a été retardé en raison de la protection contre les cycles courts. Le par. 22-76 *Tps entre 2 démarrages* est actif. Réparer le système et réinitialiser le variateur de fréquence après que la panne a été corrigée.

AVERTISSEMENT 97, Arrêt retardé

L'arrêt du moteur a été retardé du fait de la protection contre les cycles courts. Le par. 22-76 *Tps entre 2 démarrages* est actif. Réparer le système et réinitialiser le variateur de fréquence après que la panne a été corrigée.

AVERTISSEMENT 98, Déf.horloge

L'heure n'est pas réglée ou l'horloge RTC est en panne. Réinitialiser l'horloge au par. 0-70 *Régler date&heure*.

AVERTISSEMENT 200, Mode incendie

Cet avertissement indique que le variateur de fréquence fonctionne en mode incendie. L'avertissement s'efface lorsque le mode incendie est supprimé. Voir les données du mode incendie dans le journal des alarmes.

AVERTISSEMENT 201, Mode incendie était actif

Ceci indique que le variateur de fréquence est passé en mode incendie. Mettre l'unité hors tension, puis sous tension pour supprimer l'avertissement. Voir les données du mode incendie dans le journal des alarmes.

AVERTISSEMENT 202, Limites mode incendie dépassées

En cas de fonctionnement en mode incendie, une ou plusieurs conditions d'alarmes ont été ignorées alors qu'elles auraient normalement dû arrêter l'unité. Le fonctionnement dans ces conditions annule la garantie de l'unité. Mettre l'unité hors tension, puis sous tension pour supprimer l'avertissement. Voir les données du mode incendie dans le journal des alarmes.

AVERTISSEMENT 203, Moteur manquant

Alors que le variateur de fréquence entraîne plusieurs moteurs, une situation de charge insuffisante a été détectée. Cela peut indiquer un moteur manquant. Vérifier que le système fonctionne correctement.

AVERTISSEMENT 204, Rotor verrouillé

Alors que le variateur de fréquence entraîne plusieurs moteurs, une condition de surcharge a été détectée. Cela peut s'expliquer par un rotor verrouillé. Vérifier si le moteur fonctionne correctement.

AVERTISSEMENT 250, Nouvelle pièce

Un composant du variateur de fréquence a été remplacé. Réinitialiser le variateur de fréquence pour un fonctionnement normal.

AVERTISSEMENT 251, Nouv. code de type

La carte de puissance ou d'autres composants ont été remplacés et le code de type a changé. Réinitialiser pour éliminer l'avertissement et reprendre le fonctionnement normal.

7.5 Dépannage

Symptôme	Cause possible	Test	Solution
Affichage obscur/inactif	Défaut d'alimentation d'entrée	Voir le <i>Tableau 4.4</i> .	Vérifier la source de l'alimentation d'entrée.
	Fusibles manquants ou ouverts ou disjoncteur déclenché	Consulter les sections sur les fusibles ouverts et le disjoncteur déclenché dans ce tableau pour connaître les causes possibles.	Suivre les recommandations fournies.
	LCP non alimenté	Vérifier que le câble du LCP est bien raccordé et intact.	Remplacer le LCP ou le câble de connexion défectueux.
	Court-circuit de la tension de commande (borne 12 ou 50) ou au niveau des bornes de commande	Vérifier l'alimentation de commande 24 V des bornes 12/13 à 20-39 et 10 V pour les bornes 50 à 55.	Câbler les bornes correctement.
	LCP incompatible (LCP du VLT® 2800 ou 5000/6000/8000/ FCD ou FCM)		Utiliser uniquement le LCP 101 (P/N 130B1124) ou le LCP 102 (P/N 130B1107).
	Mauvais réglage du contraste		Appuyer sur [Status] et sur les flèches [▲]/[▼] pour ajuster le contraste.
	L'affichage (LCP) est défectueux	Faire un test en utilisant un LCP différent.	Remplacer le LCP ou le câble de connexion défectueux.
	Panne de l'alimentation de la tension interne ou SMPS défectueuse		Contacteur le fournisseur.
Affichage intermittent	Alimentation (SMPS) en surcharge en raison d'un câblage de commande incorrect ou d'une panne dans le variateur de fréquence	Pour remédier à un problème lié au câblage de commande, débrancher tous les câbles de commande en retirant les borniers.	Si l'affichage reste allumé, le problème provient du câblage de commande. Inspecter le câblage pour détecter des courts-circuits ou des branchements incorrects. Si l'affichage continue à clignoter, suivre la procédure comme si l'affichage était obscur.
Moteur ne fonctionnant pas	Interrupteur de service ouvert ou raccordement du moteur manquant	Vérifier si le moteur est raccordé et que la connexion n'est pas interrompue (par un interrupteur de service ou autre dispositif).	Raccorder le moteur et inspecter l'interrupteur secteur.
	Pas d'alimentation secteur avec la carte d'option 24 V CC	Si l'affichage fonctionne mais sans sortie, vérifier que l'alimentation secteur est bien appliquée au variateur de fréquence.	Appliquer une tension secteur pour faire fonctionner l'unité.
	Arrêt LCP	Vérifier si la touche [Off] a été enfoncée.	Appuyer sur [Auto On] ou [Hand On] (selon le mode d'exploitation) pour faire fonctionner le moteur.
	Signal de démarrage absent (veille)	Vérifier que le par. 5-10 <i>E.digit.born.18</i> est bien réglé pour la borne 18 (utiliser le réglage par défaut).	Appliquer un signal de démarrage valide pour démarrer le moteur.
	Signal de roue libre du moteur actif (roue libre)	Vérifier que le par. 5-12 <i>Roue libre NF</i> est bien réglé pour la borne 27 (utiliser le réglage par défaut).	Appliquer 24 V à la borne 27 ou programmer cette borne sur <i>Inactif</i> .
	Source du signal de référence erronée	Vérifier le signal de référence : référence locale, distante ou bus ? Référence prédéfinie active ? Connexion des bornes correcte ? Mise à l'échelle des bornes correcte ? Signal de référence disponible ?	Programmer les réglages corrects. Contrôler le par. 3-13 <i>Type référence</i> . Régler la référence prédéfinie active dans le groupe de paramètres 3-1* <i>Consignes</i> . Vérifier que le câblage est correct. Vérifier la mise à l'échelle des bornes. Vérifier le signal de référence.

Symptôme	Cause possible	Test	Solution
	AIC ne fonctionnant pas	Vérifier les courants suivants : 2-70 AIC L1 Current 2-71 AIC L2 Current 2-72 AIC L3 Current	Dépanner l'AIC (Active In-Converter - convertisseur réseau actif).<<Plus d'informations ici>>
Moteur tournant dans le mauvais sens	Limite de rotation du moteur	Vérifier que le par. 4-10 <i>Sens de rotation du moteur</i> est correctement programmé.	Programmer les réglages corrects.
	Signal d'inversion actif	Vérifier si un ordre d'inversion est programmé pour la borne au groupe de paramètres 5-1* <i>Entrées digitales</i> .	Désactiver le signal d'inversion.
	Connexion des phases moteur incorrecte		Voir le chapitre 5.5 <i>Contrôle de la rotation du moteur</i> .
Moteur n'atteignant pas la vitesse maximale	Limites de fréquence mal réglées	Vérifier les limites de sortie aux par. 4-13 <i>Vit.mot., limite supér. [tr/min]</i> , 4-14 <i>Vitesse moteur limite haute [Hz]</i> et 4-19 <i>Frq.sort.lim.hte</i> .	Programmer des limites correctes.
	Signal d'entrée de référence incorrectement mis à l'échelle	Vérifier la mise à l'échelle du signal d'entrée de référence dans 6-0* <i>Mode E/S ana.</i> et le groupe de paramètres 3-1* <i>Consignes</i> . Limites de référence dans le groupe de paramètres 3-0* <i>Limites de réf.</i>	Programmer les réglages corrects.
Vitesse du moteur instable	Réglages des paramètres éventuellement incorrects	Vérifier les réglages de tous les paramètres du moteur, y compris tous les réglages de compensation du moteur. Pour le fonctionnement en boucle fermée, contrôler les réglages du PID.	Vérifier les réglages du groupe de paramètres 1-6* <i>Proc.dépend.charge</i> . Pour le fonctionnement en boucle fermée, contrôler les réglages du groupe de paramètres 20-0* <i>Retour</i> .
Le moteur tourne de façon irrégulière	Surmagnétisation possible	Rechercher les réglages incorrects du moteur dans tous les paramètres du moteur.	Vérifier les réglages du moteur dans les groupes de paramètres 1-2* <i>Données moteur</i> , 1-3* <i>Données av. moteur</i> et 1-5* <i>Proc indép. charge</i> .
Le moteur ne freine pas	Éventuels réglages incorrects au niveau des paramètres de freinage ou temps de rampe de décélération trop court	Vérifier les paramètres de freinage. Vérifier les réglages du temps de rampe.	Vérifier les groupes de paramètres 2-0* <i>Frein-CC</i> et 3-0* <i>Limites de réf.</i>
Fusibles d'alimentation ouverts ou déclenchement du disjoncteur	Court-circuit entre phases	Court-circuit entre phases du moteur ou du panneau. Rechercher de possibles courts-circuits sur les phases du moteur et du panneau.	Éliminer les courts-circuits détectés.
	Surcharge moteur	Le moteur est en surcharge pour l'application.	Effectuer un test de démarrage et vérifier que le courant du moteur figure dans les spécifications. Si le courant du moteur dépasse le courant de pleine charge de la plaque signalétique, le moteur ne peut fonctionner qu'avec une charge réduite. Examiner les spécifications pour l'application.
	Connexions desserrées	Procéder à une vérification avant le démarrage pour rechercher les éventuelles connexions desserrées.	Serrer les connexions desserrées.

Symptôme	Cause possible	Test	Solution
Déséquilibre du courant secteur supérieur à 3 %	Problème lié à l'alimentation secteur (voir <i>Alarme 4 Perte de phase secteur</i>)	Décaler les fils de l'alimentation d'entrée d'une position sur le variateur de fréquence : A sur B, B sur C, C sur A.	Si le déséquilibre de la colonne suit le fil, il s'agit d'un problème de puissance. Contrôler l'alimentation secteur.
	Problème lié au variateur de fréquence	Décaler les fils de l'alimentation d'entrée d'une position sur le variateur de fréquence : A sur B, B sur C, C sur A.	Si le déséquilibre de colonne reste sur la même borne d'entrée, il s'agit d'un problème dans l'unité. Contacter le fournisseur.
Déséquilibre du courant du moteur supérieur à 3 %	Problème avec le moteur ou le fil du moteur	Décaler les fils du moteur de sortie d'une position : U sur V, V sur W, W sur U.	Si le déséquilibre de la colonne suit le fil, le problème se trouve dans le moteur ou le câblage du moteur. Vérifier le moteur et le câblage du moteur.
	Problème lié aux variateurs de fréquence	Décaler les fils du moteur de sortie d'une position : U sur V, V sur W, W sur U.	Si le déséquilibre de la colonne reste sur la même borne de sortie, il existe un problème dans l'unité. Contacter le fournisseur.
Problèmes d'accélération du variateur de fréquence	Les données du moteur n'ont pas été correctement saisies	Si des avertissements ou des alarmes se produisent, consulter le <i>chapitre 7.4 Liste des avertissements et alarmes</i> . Vérifier que les données du moteur ont été correctement saisies.	Augmenter le temps de rampe d'accélération au par. 3-41 <i>Temps d'accél. rampe 1</i> . Augmenter la limite de courant au par. 4-18 <i>Limite courant</i> . Augmenter la limite de couple au par. 4-16 <i>Mode moteur limite couple</i> .
Problèmes de décélération du variateur de fréquence	Les données du moteur n'ont pas été correctement saisies	Si des avertissements ou des alarmes se produisent, consulter le <i>chapitre 7.4 Liste des avertissements et alarmes</i> . Vérifier que les données du moteur ont été correctement saisies.	Augmenter le temps de rampe de décélération au par. 3-42 <i>Temps décél. rampe 1</i> . Activer le contrôle de surtension au par. 2-17 <i>Contrôle Surtension</i> .
Bruit acoustique ou vibration (p. ex. une lame de ventilateur fait du bruit ou transmet des vibrations à certaines fréquences)	Résonances, p. ex. dans le moteur/système de ventilateur	Fréquences critiques de bipasse lors de l'utilisation des paramètres du groupe 4-6* <i>Bipasse vit.</i>	Vérifier si le bruit et/ou la vibration ont été réduits à une limite acceptable.
		Désactiver la surmodulation au par. 14-03 <i>Surmodulation</i> .	
		Modifier le type de modulation et la fréquence dans le groupe de paramètres 14-0* <i>Comm. onduleur</i> .	
		Augmenter l'atténuation des résonances au par. 1-64 <i>Amort. résonance</i> .	

Tableau 7.5 Dépannage

8 Spécifications

8.1 Données électriques

8.1.1 Alimentation secteur 3 x 200-240 V CA

Désignation du type	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7
Sortie d'arbre typique [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	3,7
Sortie d'arbre typique [HP] à 208 V	1,5	2,0	2,9	4,0	4,9
IP20/Châssis ⁶⁾	A2	A2	A2	A3	A3
IP55/Type 12	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
Courant de sortie					
Continu (3 x 200-240 V) [A]	6,6	7,5	10,6	12,5	16,7
Intermittent (3 x 200-240 V) [A]	7,3	8,3	11,7	13,8	18,4
kVA continu (208 V CA) [kVA]	2,38	2,70	3,82	4,50	6,00
Courant d'entrée max.					
Continu (3 x 200-240 V) [A]	5,9	6,8	9,5	11,3	15,0
Intermittent (3 x 200-240 V) [A]	6,5	7,5	10,5	12,4	16,5
Spécifications supplémentaires					
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁴⁾	63	82	116	155	185
IP20, IP21, section max. de câble (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))				
IP55, IP66, section max. de câble (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12)				
Section max. de câble avec sectionneur	6, 4, 4 (10, 12, 12)				
Rendement ³⁾	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96

Tableau 8.1 Alimentation secteur 3 x 200-240 V CA - Surcharge normale 110 % pendant 1 minute, P1K1-P3K7

Désignation du type	P5K5	P7K5	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K
Sortie d'arbre typique [kW]	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45
Sortie d'arbre typique [HP] à 208 V	7,5	10	15	20	25	30	40	50	60
IP20/Châssis ²⁾	B3	B3	B3	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/Type 12	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
Courant de sortie									
Continu (3 x 200-240 V) [A]	24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	115	143	170
Intermittent (3 x 200-240 V) [A]	26,6	33,9	50,8	65,3	82,3	96,8	127	157	187
kVA continu (208 V CA) [kVA]	8,7	11,1	16,6	21,4	26,9	31,7	41,4	51,5	61,2
Courant d'entrée max.									
Continu (3 x 200-240 V) [A]	22,0	28,0	42,0	54,0	68,0	80,0	104,0	130,0	154,0
Intermittent (3 x 200-240 V) [A]	24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	114,0	143,0	169,0
Spécifications supplémentaires									
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁴⁾	269	310	447	602	737	845	1140	1353	1636
IP20, section max. de câble pour secteur, frein, moteur et répartition de la charge [mm ² /(AWG)]	10, 10 (8, 8, -)		35, -,- (2, -, -)	35 (2)	50 (1)		150 (300 MCM)		
IP21, IP55, IP66, section max. de câble (secteur, moteur) [mm ² /(AWG)]	10, 10 (8, 8, -)		35, 25, 25 (2, 4, 4)		50 (1)		150 (300 MCM)		
IP21, IP55, IP66, section max. du câble (frein, répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	16, 10, 16 (6, 8, 6)		35, -,- (2, -, -)		50 (1)		95 (3/0)		
Rendement ³⁾	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97

Tableau 8.2 Alimentation secteur 3 x 200-240 V CA - Surcharge normale 110 % pendant 1 minute, P5K5-P45K

8.1.2 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA

Désignation du type	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5
Sortie d'arbre typique [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	4,0	5,5	7,5
Sortie d'arbre typique [HP] à 460 V	1,5	2,0	2,9	4,0	5,0	7,5	10
IP20/Châssis ⁶⁾	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3
IP55/Type 12	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
Courant de sortie							
Continu (3 x 380-440 V) [A]	3	4,1	5,6	7,2	10	13	16
Intermittent (3 x 380-440 V) [A]	3,3	4,5	6,2	7,9	11	14,3	17,6
Continu (3 x 441-480 V) [A]	2,7	3,4	4,8	6,3	8,2	11	14,5
Intermittent (3 x 441-480 V) [A]	3,0	3,7	5,3	6,9	9,0	12,1	15,4
kVA continu (400 V CA) [kVA]	2,1	2,8	3,9	5,0	6,9	9,0	11,0
kVA continu (460 V CA) [kVA]	2,4	2,7	3,8	5,0	6,5	8,8	11,6
Courant d'entrée max.							
Continu (3 x 380-440 V) [A]	2,7	3,7	5,0	6,5	9,0	11,7	14,4
Intermittent (3 x 380-440 V) [A]	3,0	4,1	5,5	7,2	9,9	12,9	15,8
Continu (3 x 441-480 V) [A]	2,7	3,1	4,3	5,7	7,4	9,9	13,0
Intermittent (3 x 441-480 V) [A]	3,0	3,4	4,7	6,3	8,1	10,9	14,3
Spécifications supplémentaires							
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁴⁾	58	62	88	116	124	187	255
IP20, IP21, section max. de câble (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)] ²⁾	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))						
IP55, IP66, section max. de câble (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)] ²⁾	4, 4, 4 (12, 12, 12)						
Section max. de câble avec sectionneur	6, 4, 4 (10, 12, 12)						
Rendement ³⁾	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97

Tableau 8.3 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA - surcharge normale de 110 % pendant 1 minute, P1K1-P7K5

Désignation du type	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Sortie d'arbre typique [kW]	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
Sortie d'arbre typique [HP] à 460 V	15	20	25	30	40	50	60	75	100	125
IP20/Châssis ²⁾	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/Type 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
Courant de sortie										
Continu (3 x 380-439 V) [A]	24	32	37,5	44	61	73	90	106	147	177
Intermittent (3 x 380-439 V) [A]	26,4	35,2	41,3	48,4	67,1	80,3	99	117	162	195
Continu (3 x 440-480 V) [A]	21	27	34	40	52	65	80	105	130	160
Intermittent (3 x 440-480 V) [A]	23,1	29,7	37,4	44	61,6	71,5	88	116	143	176
kVA continu (400 V CA) [kVA]	16,6	22,2	26	30,5	42,3	50,6	62,4	73,4	102	123
kVA continu (460 V CA) [kVA]	16,7	21,5	27,1	31,9	41,4	51,8	63,7	83,7	104	128
Courant d'entrée max.										
Continu (3 x 380-439 V) [A]	22	29	34	40	55	66	82	96	133	161
Intermittent (3 x 380-439 V) [A]	24,2	31,9	37,4	44	60,5	72,6	90,2	106	146	177
Continu (3 x 440-480 V) [A]	19	25	31	36	47	59	73	95	118	145
Intermittent (3 x 440-480 V) [A]	20,9	27,5	34,1	39,6	51,7	64,9	80,3	105	130	160
Spécifications supplémentaires										
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁴⁾	278	392	465	525	698	739	843	1083	1384	1474
IP20, section max. de câble (secteur, frein, moteur et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	16, 10, - (8, 8, -)		35, -, - (2, -, -)		35 (2)	50 (1)			150 (300 MCM)	
IP21, IP55, IP66, section max. de câble (secteur, moteur) [mm ² /(AWG)]	10, 10, 16 (6, 8, 6)		35, 25, 25 (2, 4, 4)		50 (1)				150 (300 MCM)	
IP21, IP55, IP66, section max. du câble (frein, répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	10, 10, - (8, 8, -)		35, -, - (2, -, -)		50 (1)				95 (3/0)	
Sectionneur secteur fourni	16/6									
Rendement ³⁾	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,99

Tableau 8.4 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA - Surcharge normale de 110 % pendant 1 minute, P11K-P90K

8.1.3 Alimentation secteur 3 x 525-600 V CA

Désignation du type	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	P4K0	P5K5	P7K5
Sortie d'arbre typique [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	3,7	4,0	5,5	7,5
IP20/Châssis	A3	A3	A3	A3	A2	A3	A3	A3
IP21/NEMA 1	A3	A3	A3	A3	A2	A3	A3	A3
IP55/Type 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
Courant de sortie								
Continu (3 x 525-550 V) [A]	2,6	2,9	4,1	5,2	-	6,4	9,5	11,5
Intermittent (3 x 525-550 V) [A]	2,9	3,2	4,5	5,7	-	7,0	10,5	12,7
Continu (3 x 525-600 V) [A]	2,4	2,7	3,9	4,9	-	6,1	9,0	11,0
Intermittent (3 x 525-600 V) [A]	2,6	3,0	4,3	5,4	-	6,7	9,9	12,1
kVA continu (525 V CA) [kVA]	2,5	2,8	3,9	5,0	-	6,1	9,0	11,0
kVA continu (575 V CA) [kVA]	2,4	2,7	3,9	4,9	-	6,1	9,0	11,0
Courant d'entrée max.								
Continu (3 x 525-600 V) [A]	2,4	2,7	4,1	5,2	-	5,8	8,6	10,4
Intermittent (3 x 525-600 V) [A]	2,7	3,0	4,5	5,7	-	6,4	9,5	11,5
Spécifications supplémentaires								
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁽⁴⁾	50	65	92	122	-	145	195	261
IP20, section max. de câble ⁽⁵⁾ (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))							
IP55, IP66, section max. de câble ⁽⁵⁾ (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))							
Section max. de câble avec sectionneur	6, 4, 4 (12, 12, 12)							
Sectionneur secteur fourni	4/12							
Rendement ⁽³⁾	0,97	0,97	0,97	0,97	-	0,97	0,97	0,97

Tableau 8.5 Alimentation secteur 3 x 525-600 V CA - surcharge normale 110 % pendant 1 minute, P1K1-P7K5

Désignation du type	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Sortie d'arbre typique [kW]	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
IP20/Châssis	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/Type 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
Courant de sortie										
Continu (3 x 525-550 V) [A]	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Intermittent (3 x 525-550 V) [A]	21	25	31	40	47	59	72	96	116	151
Continu (3 x 525-600 V) [A]	18	22	27	34	41	52	62	83	100	131
Intermittent (3 x 525-600 V) [A]	20	24	30	37	45	57	68	91	110	144
kVA continu (525 V CA) [kVA]	18,1	21,9	26,7	34,3	41	51,4	61,9	82,9	100	130,5
kVA continu (575 V CA) [kVA]	17,9	21,9	26,9	33,9	40,8	51,8	61,7	82,7	99,6	130,5
Courant d'entrée max.										
Continu (3 x 525-600 V) [A]	17,2	20,9	25,4	32,7	39	49	59	78,9	95,3	124,3
Intermittent (3 x 525-600 V) [A]	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Spécifications supplémentaires										
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁽⁴⁾	300	400	475	525	700	750	850	1100	1400	1500
IP21, IP55, IP66, section max. du câble (secteur, frein, répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	16, 10, 10 (6, 8, 8)		35, -, - (2, -, -)			50, -, - (1, -, -)			95 (4/0)	
IP21, IP55, IP66, section max. du câble (moteur) [mm ² /(AWG)]	10, 10, - (8, 8, -)		35, 25, 25 (2, 4, 4)			50, -, - (1, -, -)			150 (300 MCM)	
IP20, section max. du câble (secteur, frein, répartition de la charge) [mm ² /(AWG)]	10, 10, - (8, 8, -)		35, -, - (2, -, -)			50, -, - (1, -, -)			150 (300 MCM)	
Section max. de câble avec sectionneur		16, 10, 10 (6, 8, 8)			50, 35, 35 (1, 2, 2)			95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)	185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	
Sectionneur secteur fourni		16/6					35/2		70/3/0	185/kcmil350
Rendement ⁽³⁾	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tableau 8.6 Alimentation secteur 3 x 525-600 V CA - surcharge normale de 110 % pendant 1 minute, P11K-P90K

8.1.4 Alimentation secteur 3 x 525-690 V CA

Désignation du type	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5
Sortie d'arbre typique [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	4,0	5,5	7,5
Protection IP20 (uniquement)	A3	A3	A3	A3	A3	A3	A3
Courant de sortie							
Continu (3 x 525-550 V) [A]	2,1	2,7	3,9	4,9	6,1	9,0	11
Intermittent (3 x 525-550 V) [A]	3,4	4,3	6,2	7,8	9,8	14,4	17,6
kVA continu (3 x 551-690 V) [A]	1,6	2,2	3,2	4,5	5,5	7,5	10
kVA intermittent (3 x 551-690 V) [A]	2,6	3,5	5,1	7,2	8,8	12	16
kVA continu 525 V CA	1,9	2,5	3,5	4,5	5,5	8,2	10
kVA continu 690 V CA	1,9	2,6	3,8	5,4	6,6	9,0	12
Courant d'entrée max.							
Continu (3 x 525-550 V) [A]	1,9	2,4	3,5	4,4	5,5	8,0	10
Intermittent (3 x 525-550 V) [A]	3,0	3,9	5,6	7,1	8,8	13	16
kVA continu (3 x 551-690 V) [A]	1,4	2,0	2,9	4,0	4,9	6,7	9,0
kVA intermittent (3 x 551-690 V) [A]	2,3	3,2	4,6	6,5	7,9	10,8	14,4
Spécifications supplémentaires							
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁴⁾	44	60	88	120	160	220	300
Section max. de câble ⁵⁾ (secteur, moteur, frein et répartition de la charge) [mm ²]/(AWG)	6, 4, 4 (10, 12, 12) (min. 0,2 (24))						
Section max. de câble avec sectionneur	6, 4, 4 (10, 12, 12)						
Rendement ³⁾	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96

Tableau 8.7 Alimentation secteur 3 x 525-690 V CA - surcharge normale 110 % pendant 1 minute, P1K1-P7K5

Désignation du type	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K
Charge normale/élevée	NO	NO	NO	NO	NO
Sortie d'arbre typique à 550 V [kW]	7,5	11	15	18,5	22
Sortie d'arbre typique à 690 V [kW]	11	15	18,5	22	30
IP20/Châssis	B4	B4	B4	B4	B4
IP21/NEMA 1	B2	B2	B2	B2	B2
IP55/NEMA 12	B2	B2	B2	B2	B2
Courant de sortie					
Continu (3 x 525-550 V) [A]	14	19	23	28	36
Intermittent (surcharge pendant 60 s) (3 x 525-550 V) [A]	22,4	20,9	25,3	30,8	39,6
Continu (3 x 551-690 V) [A]	13	18	22	27	34
Intermittent (surcharge pendant 60 s) (3 x 551-690 V) [A]	20,8	19,8	24,2	29,7	37,4
kVA continu (550 V CA) [kVA]	13,3	18,1	21,9	26,7	34,3
kVA continu (690 V CA) [kVA]	15,5	21,5	26,3	32,3	40,6
Courant d'entrée max.					
Continu (à 550 V) [A]	15	19,5	24	29	36
Intermittent (surcharge 60 s) (à 550 V) [A]	23,2	21,5	26,4	31,9	39,6
Continu (à 690 V) [A]	14,5	19,5	24	29	36
Intermittent (surcharge 60 s) (à 690 V) [A]	23,2	21,5	26,4	31,9	39,6
Fusibles d'entrée, taille max. ¹⁾ [A]	63	63	63	80	100
Spécifications supplémentaires					
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W] ⁴⁾	150	220	300	370	440
Section max. de câble (secteur/moteur, répartition de la charge et frein) [mm ²]/(AWG) ²⁾	35, 25, 25 (2, 4, 4)				
Taille max. du câble avec sectionneur secteur [mm ²]/(AWG) ²⁾	16, 10, 10 (6, 8, 8)				
Rendement ³⁾	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tableau 8.8 Alimentation secteur 3 x 525-690 V CA - surcharge normale de 110 % pendant 1 minute, P11K-P30K

Désignation du type	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Charge normale/élevée	NO	NO	NO	NO	NO
Sortie d'arbre typique à 550 V [kW]	30	37	45	55	75
Sortie d'arbre typique à 690 V [kW]	37	45	55	75	90
IP20/Châssis	B4	C3	C3	D3h	D3h
IP21/NEMA 1	C2	C2	C2	C2	C2
IP55/NEMA 12	C2	C2	C2	C2	C2
Courant de sortie					
Continu (3 x 525-550 V) [A]	43	54	65	87	105
Intermittent (surcharge pendant 60 s) (3 x 525-550 V) [A]	47,3	59,4	71,5	95,7	115,5
Continu (3 x 551-690 V) [A]	41	52	62	83	100
Intermittent (surcharge pendant 60 s) (3 x 551-690 V) [A]	45,1	57,2	68,2	91,3	110
kVA continu (550 V CA) [kVA]	41	51,4	61,9	82,9	100
kVA continu (690 V CA) [kVA]	49	62,1	74,1	99,2	119,5
Courant d'entrée max.					
Continu (à 550 V) [A]	49	59	71	87	99
Intermittent (surcharge 60 s) (à 550 V) [A]	53,9	64,9	78,1	95,7	108,9
Continu (à 690 V) [A]	48	58	70	86	94,3
Intermittent (surcharge 60 s) (à 690 V) [A]	52,8	63,8	77	94,6	112,7
Fusibles d'entrée, taille max. ¹⁾ [A]	125	160	160	160	-
Spécifications supplémentaires					
Perte de puissance estimée à charge nominale max. [W]	740	900	1100	1500	1800
Section max. du câble (secteur et moteur) [mm ² /(AWG)] ²⁾	150 (300 MCM)				
Section max. du câble (répartition de la charge et frein) [mm ² /(AWG)] ²⁾	95 (3/0)				
Taille max. du câble avec sectionneur secteur [mm ² /(AWG)] ²⁾	95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)			185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	
Rendement ³⁾	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tableau 8.9 Alimentation secteur 3 x 525-690 V - surcharge normale de 110 % pendant 1 minute, P37K-P90K

1) Pour le type de fusible, voir le chapitre 8.8 Fusibles et disjoncteurs.

2) Calibre américain des fils.

3) Mesuré avec des câbles moteur blindés de 5 m à la charge et à la fréquence nominales.

4) La perte de puissance typique, mesurée dans des conditions de charge nominales, est de $\pm 15\%$ (la tolérance est liée à la variété des conditions de tension et de câblage).

Les valeurs s'appuient sur le rendement typique d'un moteur. Les moteurs de moindre rendement renforcent également la perte de puissance du variateur de fréquence et vice versa.

Si la fréquence de commutation est supérieure à la valeur nominale, les pertes de puissance peuvent augmenter considérablement.

Les puissances consommées par le LCP et la carte de commande sont incluses. Les options supplémentaires et la charge placée par l'utilisateur peuvent ajouter jusqu'à 30 W aux pertes. (Bien qu'il soit typique d'avoir seulement 4 W supplémentaires pour une carte de commande à pleine charge ou des options pour A ou B, chacun).

Même si les mesures sont effectuées avec du matériel de pointe, une imprécision de $\pm 5\%$ dans les mesures doit être permise.

5) Les trois valeurs pour la section de câble max. correspondent respectivement à un câble monoconducteur, à un fil souple et à un fil souple avec manchon. Câbles moteur et secteur : 300 MCM/150 mm².

6) A2+A3 peuvent être convertis en classe IP21 à l'aide d'un kit de conversion. Se reporter également aux rubriques Montage mécanique et Kit de protection IP21/Type 1 du Manuel de configuration.

7) Les B3+B4 et C3+C4 peuvent être convertis en classe IP21 à l'aide d'un kit de conversion. Se reporter également aux rubriques Montage mécanique et Kit de protection IP21/Type 1 du Manuel de configuration.

8.2 Alimentation secteur

Alimentation secteur

Bornes d'entrée	L1, L2, L3
Tension d'alimentation	200-240 V ± 10 %
Tension d'alimentation	380-480 V/525-600 V ± 10 %
Tension d'alimentation	525-690 V ± 10 %

Tension secteur faible/chute de tension secteur :

En cas de tension secteur basse ou de chute de la tension secteur, le variateur de fréquence continue de fonctionner jusqu'à ce que la tension présente sur le circuit intermédiaire descende sous le seuil d'arrêt minimum, qui correspond généralement à 15 % de moins que la tension nominale d'alimentation la plus basse du variateur de fréquence. Mise sous tension et couple complet ne sont pas envisageables à une tension secteur inférieure à 10 % de la tension nominale d'alimentation secteur du variateur de fréquence.

Fréquence d'alimentation	50/60 Hz ± 5 %
Écart temporaire max. entre phases secteur	3,0 % de la tension nominale d'alimentation
Facteur de puissance réelle (λ)	$\geq 0,9$ à charge nominale
Facteur de puissance de déphasage ($\cos \phi$)	près de l'unité ($> 0,98$)
Commutation sur l'entrée d'alimentation L1, L2, L3 (mises sous tension) $\leq 7,5$ kW	maximum 2 fois/min
Commutation sur l'entrée d'alimentation L1, L2, L3 (hausses de puissance) 11-90 kW	maximum 1 fois/min
Environnement conforme à la norme EN 60664-1	catégorie de surtension III/degré de pollution 2

L'utilisation de l'unité convient sur un circuit limité à 100 000 ampères symétriques (rms), 240/500/600/690 V maximum.

8.3 Puissance et données du moteur

Puissance du moteur (U, V, W)

Tension de sortie	0 à 100 % de la tension d'alimentation
Fréquence de sortie (1,1-90 kW)	0-590 ¹⁾ Hz
Commutation sur la sortie	Illimitée
Temps de rampe	1-3600 s

1) À partir de la version logicielle 3.92, la fréquence de sortie du variateur de fréquence est limitée à 590 Hz. Contacter le partenaire Danfoss local pour plus d'informations.

Caractéristiques de couple

Couple de démarrage (couple constant)	maximum 110 % pendant 60 s ¹⁾
Couple de démarrage	maximum 135 % pendant 0,5 s maximum ¹⁾
Surcouple (couple constant)	maximum 110 % pendant 60 s ¹⁾
Couple de démarrage (couple variable)	maximum 110 % pendant 60 s ¹⁾
Surcouple (couple variable)	maximum 110 % pendant 60 s
Temps de montée du couple en mode VVC ⁺ (indépendant de fsw)	10 ms

1) *Le pourcentage se réfère au couple nominal.

2) Le temps de réponse du couple dépend de l'application et de la charge, mais en général, le temps de passage du couple de 0 à la valeur de référence est égal à 4-5 x le temps de montée du couple.

8.4 Conditions ambiantes

Environnement

Caractéristique IP	IP00/Châssis, IP20 ¹⁾ /Châssis, IP21 ²⁾ /Type 1, IP54/Type 12, IP55/Type 12, IP66/Type 4X
Essai de vibration	1,0 g
Humidité relative max.	5-93 % (CEI 721-3-3) ; classe 3K3 (non condensante) pendant le fonctionnement
Environnement agressif (CEI 60068-2-43) test H ₂ S	classe Kd
Température ambiante ³⁾	50 °C max. (moyenne sur 24 heures max. 45 °C)
Température ambiante min. en pleine exploitation	0 °C
Température ambiante min. en exploitation réduite	- 10 °C
Température durant le stockage/transport	-25 à +65/70 °C
Altitude max. au-dessus du niveau de la mer sans déclassement	1000 m

Déclassement pour haute altitude, voir le chapitre Conditions spéciales dans le Manuel de configuration.

Normes CEM, Émission	EN 61800-3
Normes CEM, Immunité	EN 61800-3

Se reporter au chapitre Conditions spéciales du Manuel de configuration.

1) Uniquement pour ≤ 3,7 kW (200-240 V), ≤ 7,5 kW (400-480 V)

2) En tant que kit de protection pour ≤ 3,7 kW (200-240 V), ≤ 7,5 kW (400-480 V)

3) Déclassement pour température ambiante élevée, voir le chapitre Conditions spéciales du Manuel de configuration

8

8.5 Câble : spécifications

Longueurs et sections des câbles de commande¹⁾

Longueur max. du câble du moteur, blindé	150 m
Longueur max. du câble du moteur, non blindé	300 m
Section max. des bornes de commande, fil souple/rigide sans manchon d'extrémité de câble	1,5 mm ² /16 AWG
Section max. des bornes de commande, fil souple avec manchons d'extrémité de câble	1 mm ² /18 AWG
Section max. des bornes de commande, fil souple avec manchons d'extrémité de câble et collier	0,5 mm ² /20 AWG
Section minimale des bornes de commande	0,25 mm ² /24 AWG

1) Pour les câbles de puissance, voir les tableaux de données électriques au chapitre 8.1 Données électriques.

8.6 Entrée/sortie de commande et données de commande

Entrées digitales

Entrées digitales programmables	4 (6) ¹⁾
N° de borne	18, 19, 27 ¹⁾ , 29 ¹⁾ , 32, 33,
Logique	PNP ou NPN
Niveau de tension	0-24 V CC
Niveau de tension, "0" logique PNP	< 5 V CC
Niveau de tension, "1" logique PNP	> 10 V CC
Niveau de tension, "0" logique NPN2)	> 19 V CC
Niveau de tension, "1" logique NPN2)	< 14 V CC
Tension maximale sur l'entrée	28 V CC
Plage de fréquence d'impulsion	0-110 kHz
(Cycle d'utilisation) durée de l'impulsion min.	4,5 ms
Résistance d'entrée, R _i	env. 4 kΩ

Absence sûre du couple, borne 37^{3,4)} (borne 37 logique PNP fixe)

Niveau de tension	0-24 V CC
Niveau de tension, « 0 » logique PNP	< 4 V CC
Niveau de tension, « 1 » logique PNP	> 20 V CC
Tension maximale sur l'entrée	28 V CC
Courant d'entrée typique à 24 V	50 mA rms
Courant d'entrée typique à 20 V	60 mA rms
Capacitance d'entrée	400 nF

Toutes les entrées digitales sont isolées galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

1) Les bornes 27 et 29 peuvent aussi être programmées comme sorties.

2) Sauf Absence sûre du couple à la borne d'entrée 37.

3) Voir le chapitre 4.8 Câblage de commande pour plus d'informations sur la borne 37 et sur l'absence sûre du couple.

4) En cas d'utilisation d'un contacteur comportant une bobine CC en association avec l'absence sûre du couple, il est important de prévoir un chemin de retour pour le courant venant de la bobine lors de sa mise hors tension. Cela peut être obtenu en installant dans la bobine une diode de roue libre (ou bien un MOV de 30 ou 50 V pour un temps de réponse plus court). Des contacteurs typiques peuvent être achetés avec cette diode.

Entrées analogiques

Nombre d'entrées analogiques	2
N° de borne	53, 54
Modes	Tension ou courant
Sélection du mode	Commutateurs S201 et S202
Mode tension	Commutateur S201/commutateur S202 = Inactif (U)
Niveau de tension	-10 à +10 V (mise à l'échelle possible)
Résistance d'entrée, R_i	env. 10 k Ω
Tension max.	± 20 V
Mode courant	Commutateur S201/commutateur S202 = Actif (I)
Niveau de courant	0/4 à 20 mA (mise à l'échelle possible)
Résistance d'entrée, R_i	env. 200 Ω
Courant max.	30 mA
Résolution des entrées analogiques	10 bits (signe +)
Précision des entrées analogiques	Erreur max. 0,5 % de l'échelle totale
Largeur de bande	20 Hz/100 Hz

Les entrées analogiques sont isolées galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

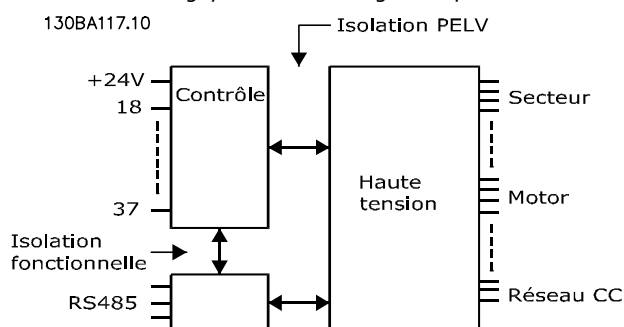


Illustration 8.1 Isolation PELV

Impulsion

Impulsions programmables	2/1
Nombre de bornes impulsion	29 ¹⁾ , 33 ²⁾ /33 ³⁾
Fréquence max. à la borne 29, 33	110 kHz (activation push-pull)
Fréquence max. à la borne 29, 33	5 kHz (collecteur ouvert)
Fréquence min. à la borne 29, 33	4 Hz
Niveau de tension	voir chapitre 8.6.1 Entrées digitales
Tension maximale sur l'entrée	28 V CC
Résistance d'entrée, R _i	env. 4 kΩ
Précision d'entrée d'impulsion (0,1-1 kHz)	Erreur max. : 0,1 % de l'échelle totale
Précision d'entrée du codeur (1-11 kHz)	Erreur max. : 0,05 % de l'échelle totale

Les entrées d'impulsions et du codeur (bornes 29, 32, 33) sont isolées galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

1) FC 302 uniquement

2) Les entrées d'impulsions sont 29 et 33

Sortie analogique

Nombre de sorties analogiques programmables	1
N° de borne	42
Plage de courant de la sortie analogique	0/4-20 mA
Charge max. à la terre - sortie analogique	500 Ω
Précision de la sortie analogique	Erreur max. : 0,5 % de l'échelle totale
Résolution de la sortie analogique	12 bits

La sortie analogique est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

Carte de commande, communication série RS-485

N° de borne	68 (P,TX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Borne n° 61	Commun des bornes 68 et 69

Le circuit de communication série RS-485 est séparé fonctionnellement des autres circuits centraux et isolé galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV).

Sortie digitale

Sorties digitales/impulsions programmables	2
N° de borne	27, 29 ¹⁾
Niveau de tension à la sortie digitale/en fréquence	0-24 V
Courant de sortie max. (récepteur ou source)	40 mA
Charge max. à la sortie en fréquence	1 kΩ
Charge capacitive max. à la sortie en fréquence	10 nF
Fréquence de sortie min. à la sortie en fréquence	0 Hz
Fréquence de sortie max. à la sortie en fréquence	32 kHz
Précision de la sortie en fréquence	Erreur max. : 0,1 % de l'échelle totale
Résolution des sorties en fréquence	12 bits

1) Les bornes 27 et 29 peuvent être programmées comme entrée.

La sortie digitale est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

Carte de commande, sortie 24 V CC :

N° de borne	12, 13
Tension de sortie	24 V +1, -3 V
Charge max.	200 mA

L'alimentation 24 V CC est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) tout en ayant le même potentiel que les entrées et sorties analogiques et digitales.

Sorties relais

Sorties relais programmables	2
N° de borne relais 01	1-3 (interruption), 1-2 (établissement)
Charge max. sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 1-3 (NF), 1-2 (NO) (charge résistive)	240 V CA, 2 A
Charge max. sur les bornes (CA-15) ¹⁾ (charge inductive à cosφ 0,4)	240 V CA, 0,2 A
Charge max. sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 1-2 (NO), 1-3 (NF) (charge résistive)	60 V CC, 1 A
Charge max. sur les bornes (CC-13) ¹⁾ (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
N° de borne relais 02 (FC 302 uniquement)	4-6 (interruption), 4-5 (établissement)
Charge max. sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge résistive) ²⁾³⁾ Surtension cat. II	400 V CA, 2 A
Charge max. sur les bornes (CA-15) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge inductive à cosφ 0,4)	240 V CA, 0,2 A
Charge max. sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge résistive)	80 V CC, 2 A
Charge max. sur les bornes (CC-13) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
Charge max. sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge résistive)	240 V CA, 2 A
Charge max. sur les bornes (CA-15) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge inductive à cosφ 0,4)	240 V CA, 0,2 A
Charge max. sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge résistive)	50 V CC, 2 A
Charge max. sur les bornes (CC-13) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
Charge min. sur les bornes 1-3 (NF), 1-2 (NO), 4-6 (NF), 4-5 (NO)	24 V CC 10 mA, 24 V CA 20 mA
Environnement conforme à la norme EN 60664-1	catégorie de surtension III/degré de pollution 2

1) CEI 60947 parties 4 et 5

Les contacts de relais sont isolés galvaniquement du reste du circuit par une isolation renforcée (PELV).

2) Catégorie de surtension II

3) Applications UL 300 V CA 2A

Carte de commande, sortie 10 V CC

N° de borne	50
Tension de sortie	10,5 V ±0,5 V
Charge max.	15 mA

L'alimentation 10 V CC est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

Caractéristiques de contrôle

Résolution de fréquence de sortie à 0-590 Hz	± 0,003 Hz
Précision de reproductibilité de Dém/arrêt précis (bornes 18, 19)	± 0,1 ms
Temps de réponse système (bornes 18, 19, 27, 29, 32, 33)	≤ 2 ms
Plage de commande de vitesse (boucle ouverte)	1:100 de la vitesse synchrone
Plage de commande de vitesse (boucle fermée)	1:1000 de la vitesse synchrone
Précision de vitesse (boucle ouverte)	30-4 000 tr/min : erreur ±8 tr/min
Précision de vitesse (boucle fermée) fonction de la résolution du dispositif du signal de retour	0-6 000 tr/min : erreur ±0,15 tr/min

Toutes les caractéristiques de contrôle sont basées sur un moteur asynchrone 4 pôles.

Performance de la carte de commande

Intervalle de balayage	1 ms
------------------------	------

Carte de commande, communication série USB

Norme USB	1.1 (Pleine vitesse)
Fiche USB	Fiche « appareil » USB de type B

La connexion au PC est réalisée via un câble USB standard hôte/dispositif.

La connexion USB est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

La mise à la terre USB n'est pas isolée galvaniquement de la terre de protection. Utiliser uniquement un ordinateur portable isolé en tant que connexion PC au connecteur USB sur le variateur de fréquence.

8.7 Couples de serrage des raccords

Protection	Puissance [kW]				Couple [Nm]					
	200-240 V	380-480/500 V	525-600 V	525-690 V	Secteur	Moteur	Raccordement CC	Frein	Terre	Relais
A2	1.1-2.2	1.1-4.0			0,6	0,6	0,6	1,8	3	0,6
A3	3.0-3.7	5.5-7.5	1.1-7.5	1.1-7.5	0,6	0,6	0,6	1,8	3	0,6
A4	1.1-2.2	1.1-4.0			0,6	0,6	0,6	1,8	3	0,6
A5	1.1-3.7	1.1-7.5	1.1-7.5		0,6	0,6	0,6	1,8	3	0,6
B1	5,5-11	11-18	11-18		1,8	1,8	1,5	1,5	3	0,6
B2	15	22-30	22-30	11-30	4,5	4,5	3,7	3,7	3	0,6
B3	5,5 -11	11-18	11-18		1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
B4	15-18	22-37	22-37	11-37	4,5	4,5	4,5	4,5	3	0,6
C1	18-30	37-55	37-55		10	10	10	10	3	0,6
C2	37-45	75-90	75-90	37-90	14/24 ¹⁾	14/24 ¹⁾	14	14	3	0,6
C3	22-30	45-55	45-55	45-55	10	10	10	10	3	0,6
C4	37-45	75-90	75-90		14/24 ¹⁾	14/24 ¹⁾	14	14	3	0,6

Tableau 8.10 Serrage des bornes

1) Pour des dimensions de câbles différentes x/y, où $x \leq 95 \text{ mm}^2$ et $y \geq 95 \text{ mm}^2$.

8.8 Fusibles et disjoncteurs

Utiliser des fusibles et/ou des disjoncteurs recommandés du côté de l'alimentation comme protection en cas de panne d'un composant interne au variateur de fréquence (première panne).

AVIS!

L'utilisation de fusibles du côté alimentation est obligatoire pour les installations conformes aux normes CEI 60364 (CE) et NEC 2009 (UL).

Recommandations

- Fusibles de type gG.
- Disjoncteurs de type Moeller. Pour d'autres types de disjoncteur, s'assurer que l'énergie dans le variateur de fréquence est inférieure ou égale à celle fournie par des disjoncteurs de type Moeller.

L'utilisation de fusibles et disjoncteurs conformes aux recommandations garantit que les dommages éventuels du variateur de fréquence se limitent à des dommages internes à l'unité. Voir la *note applicative Fusibles et disjoncteurs MN90T* pour plus d'informations.

L'utilisation des fusibles ci-dessous convient sur un circuit capable de fournir 100 000 A_{rms} (symétriques), en fonction de la tension nominale du variateur de fréquence. Avec des fusibles adaptés, le courant nominal de court-circuit du variateur de fréquence (SCCR) s'élève à 100 000 A_{rms} .

8.8.1 Conformité CE

200-240 V

Type de protection	Puissance [kW]	Taille de fusible recommandée	Taille de fusible max. recommandée	Disjoncteur recommandé (Moeller)	Seuil de déclenchement max. [A]
A2	1.1-2.2	gG-10 (1,1-1,5) gG-16 (2,2)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	3.0-3.7	gG-16 (3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
B3	5,5-11	gG-25 (5,5-7,5) gG-32 (11)	gG-63	PKZM4-50	50
B4	15-18	gG-50 (15) gG-63 (18)	gG-125	NZMB1-A100	100
C3	22-30	gG-80 (22) aR-125 (30)	gG-150 (22) aR-160 (30)	NZMB2-A200	150
C4	37-45	aR-160 (37) aR-200 (45)	aR-200 (37) aR-250 (45)	NZMB2-A250	250
A4	1.1-2.2	gG-10 (1,1-1,5) gG-16 (2,2)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	0.25-3.7	gG-10 (0,25-1,5) gG-16 (2,2-3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	5,5-11	gG-25 (5,5) gG-32 (7,5-11)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	15	gG-50	gG-100	NZMB1-A100	100
C1	18-30	gG-63 (18,5) gG-80 (22) gG-100 (30)	gG-160 (18,5-22) aR-160 (30)	NZMB2-A200	160
C2	37-45	aR-160 (37) aR-200 (45)	aR-200 (37) aR-250 (45)	NZMB2-A250	250

Tableau 8.11 200-240 V, types de protection A, B et C

380-480 V

Type de protection	Puissance [kW]	Taille de fusible recommandée	Taille de fusible max. recommandée	Disjoncteur recommandé (Moeller)	Seuil de déclenchement max. [A]
A2	1.1-4.0	gG-10 (1,1-3) gG-16 (4)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	5.5-7.5	gG-16	gG-32	PKZM0-25	25
B3	11-18	gG-40	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22-37	gG-50 (22) gG-63 (30) gG-80 (37)	gG-125	NZMB1-A100	100
C3	45-55	gG-100 (45) gG-160 (55)	gG-150 (45) gG-160 (55)	NZMB2-A200	150
C4	75-90	aR-200 (75) aR-250 (90)	aR-250	NZMB2-A250	250
A4	1,1-4	gG-10 (1,1-3) gG-16 (4)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	1.1-7.5	gG-10 (1,1-3) gG-16 (4-7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11-18,5	gG-40	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22-30	gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-100	NZMB1-A100	100
C1	37-55	gG-80 (37) gG-100 (45) gG-160 (55)	gG-160	NZMB2-A200	160
C2	75-90	aR-200 (75) aR-250 (90)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tableau 8.12 380-480 V, types de protection A, B et C

525-600 V

Type de protection	Puissance [kW]	Taille de fusible recommandée	Taille de fusible max. recommandée	Disjoncteur recommandé (Moeller)	Seuil de déclenchement max. [A]
A3	5.5-7.5	gG-10 (5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B3	11-18	gG-25 (11) gG-32 (15-18)	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22-37	gG-40 (22) gG-50 (30) gG-63 (37)	gG-125	NZMB1-A100	100
C3	45-55	gG-63 (45) gG-100 (55)	gG-150	NZMB2-A200	150
C4	75-90	aR-160 (75) aR-200 (90)	aR-250	NZMB2-A250	250
A5	1.1-7.5	gG-10 (1,1-5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11-18	gG-25 (11) gG-32 (15) gG-40 (18,5)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22-30	gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-100	NZMB1-A100	100
C1	37-55	gG-63 (37) gG-100 (45) aR-160 (55)	gG-160 (37-45) aR-250 (55)	NZMB2-A200	160
C2	75-90	aR-200 (75-90)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tableau 8.13 525-600 V, types de protection A, B et C

525-690 V

Type de protection	Puissance [kW]	Taille de fusible recommandée	Taille de fusible max. recommandée	Disjoncteur recommandé (Moeller)	Seuil de déclenchement max. [A]
A3	1,1	gG-6	gG-25	PKZM0-16	16
	1,5	gG-6	gG-25		
	2,2	gG-6	gG-25		
	3	gG-10	gG-25		
	4	gG-10	gG-25		
	5,5	gG-16	gG-25		
	7,5	gG-16	gG-25		
B2/B4	11	gG-25 (11)	gG-63	-	-
	15	gG-32 (15)			
	18	gG-32 (18)			
	22	gG-40 (22)			
B4/C2	30	gG-63 (30)	gG-80 (30)		
C2/C3	37	gG-63 (37)	gG-100 (37)	-	-
	45	gG-80 (45)	gG-125 (45)		
C2	55	gG-100 (55)	gG-160 (55-75)	-	-
	75	gG-125 (75)			

Tableau 8.14 525-690 V, protections de types A, B et C

8.8.2 Conformité UL

3 x 200-240 V

Puissance [kW]	Taille de fusible max. recommandée					
	Bussmann Type RK1 ¹⁾	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC
1,1	KTN-R-10	JKS-10	JJN-10	FNQ-R-10	KTk-R-10	LP-CC-10
1,5	KTN-R-15	JKS-15	JJN-15	FNQ-R-15	KTk-R-15	LP-CC-15
2,2	KTN-R-20	JKS-20	JJN-20	FNQ-R-20	KTk-R-20	LP-CC-20
3,0	KTN-R-25	JKS-25	JJN-25	FNQ-R-25	KTk-R-25	LP-CC-25
3,7	KTN-R-30	JKS-30	JJN-30	FNQ-R-30	KTk-R-30	LP-CC-30
5,5-7,5	KTN-R-50	JKS-50	JJN-50	-	-	-
11	KTN-R-60	JKS-60	JJN-60	-	-	-
15	KTN-R-80	JKS-80	JJN-80	-	-	-
18,5-22	KTN-R-125	JKS-125	JJN-125	-	-	-
30	KTN-R-150	JKS-150	JJN-150	-	-	-
37	KTN-R-200	JKS-200	JJN-200	-	-	-
45	KTN-R-250	JKS-250	JJN-250	-	-	-

Tableau 8.15 3 x 200-240 V, types de protection A, B et C

Puissance [kW]	Taille de fusible max. recommandée							
	SIBA Type RK1	Little Fuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type CC	Ferraz- Shawmut Type RK1 ³⁾	Bussmann Type JFHR2 ²⁾	Littel fuse JFHR2	Ferraz- Shawmut JFHR2 ⁴⁾	Ferraz- Shawmut J
1,1	5017906-010	KLN-R-10	ATM-R-10	A2K-10-R	FWX-10	-	-	HSJ-10
1,5	5017906-016	KLN-R-15	ATM-R-15	A2K-15-R	FWX-15	-	-	HSJ-15
2,2	5017906-020	KLN-R-20	ATM-R-20	A2K-20-R	FWX-20	-	-	HSJ-20
3,0	5017906-025	KLN-R-25	ATM-R-25	A2K-25-R	FWX-25	-	-	HSJ-25
3,7	5012406-032	KLN-R-30	ATM-R-30	A2K-30-R	FWX-30	-	-	HSJ-30
5,5-7,5	5014006-050	KLN-R-50	-	A2K-50-R	FWX-50	-	-	HSJ-50
11	5014006-063	KLN-R-60	-	A2K-60-R	FWX-60	-	-	HSJ-60
15	5014006-080	KLN-R-80	-	A2K-80-R	FWX-80	-	-	HSJ-80
18,5-22	2028220-125	KLN-R-125	-	A2K-125-R	FWX-125	-	-	HSJ-125
30	2028220-150	KLN-R-150	-	A2K-150-R	FWX-150	L25S-150	A25X-150	HSJ-150
37	2028220-200	KLN-R-200	-	A2K-200-R	FWX-200	L25S-200	A25X-200	HSJ-200
45	2028220-250	KLN-R-250	-	A2K-250-R	FWX-250	L25S-250	A25X-250	HSJ-250

Tableau 8.16 3 x 200-240 V, types de protection A, B et C

- 1) Les fusibles KTS de Bussmann peuvent remplacer les fusibles KTN pour les variateurs de fréquence de 240 V.
- 2) Les fusibles FWH de Bussmann peuvent remplacer les fusibles FWX pour les variateurs de fréquence de 240 V.
- 3) Les fusibles A6KR de FERRAZ SHAWMUT peuvent remplacer les fusibles A2KR pour les variateurs de fréquence de 240 V.
- 4) Les fusibles A50X de FERRAZ SHAWMUT peuvent remplacer les fusibles A25X pour les variateurs de fréquence de 240 V.

3 x 380-480 V

Puissance [kW]	Taille de fusible max. recommandée					
	Bussmann Type RK1	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC
1,1	KTS-R-6	JKS-6	JJS-6	FNQ-R-6	KTK-R-6	LP-CC-6
1,5-2,2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
3	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
4	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
11-15	KTS-R-40	JKS-40	JJS-40	-	-	-
18	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	-	-	-
22	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	-	-	-
30	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	-	-	-
37	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	-	-	-
45	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	-	-	-
55	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	-	-	-
75	KTS-R-200	JKS-200	JJS-200	-	-	-
90	KTS-R-250	JKS-250	JJS-250	-	-	-

Tableau 8.17 3 x 380-480 V, types de protection A, B et C

Puissance [kW]	Taille de fusible max. recommandée							
	SIBA Type RK1	Little Fuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type CC	Ferraz- Shawmut Type RK1	Bussmann JFHR2	Ferraz- Shawmut J	Ferraz- Shawmut JFHR2 ¹⁾	Littel fuse JFHR2
1,1	5017906-006	KLS-R-6	ATM-R-6	A6K-10-6	FWH-6	HSJ-6	-	-
1.5-2.2	5017906-010	KLS-R-10	ATM-R-10	A6K-10-R	FWH-10	HSJ-10	-	-
3	5017906-016	KLS-R-15	ATM-R-15	A6K-15-R	FWH-15	HSJ-15	-	-
4	5017906-020	KLS-R-20	ATM-R-20	A6K-20-R	FWH-20	HSJ-20	-	-
5,5	5017906-025	KLS-R-25	ATM-R-25	A6K-25-R	FWH-25	HSJ-25	-	-
7,5	5012406-032	KLS-R-30	ATM-R-30	A6K-30-R	FWH-30	HSJ-30	-	-
11-15	5014006-040	KLS-R-40	-	A6K-40-R	FWH-40	HSJ-40	-	-
18	5014006-050	KLS-R-50	-	A6K-50-R	FWH-50	HSJ-50	-	-
22	5014006-063	KLS-R-60	-	A6K-60-R	FWH-60	HSJ-60	-	-
30	2028220-100	KLS-R-80	-	A6K-80-R	FWH-80	HSJ-80	-	-
37	2028220-125	KLS-R-100	-	A6K-100-R	FWH-100	HSJ-100	-	-
45	2028220-125	KLS-R-125	-	A6K-125-R	FWH-125	HSJ-125	-	-
55	2028220-160	KLS-R-150	-	A6K-150-R	FWH-150	HSJ-150	-	-
75	2028220-200	KLS-R-200	-	A6K-200-R	FWH-200	HSJ-200	A50-P-225	L50-S-225
90	2028220-250	KLS-R-250	-	A6K-250-R	FWH-250	HSJ-250	A50-P-250	L50-S-250

Tableau 8.18 3 x 380-480 V, types de protection A, B et C

1) Les fusibles A50QS de Ferraz-Shawmut peuvent remplacer les fusibles A50P.

8

3 x 525-600 V

Puissance [kW]	Taille de fusible max. recommandée									
	Bussmann Type RK1	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	SIBA Type RK1	Littel fuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type RK1	Ferraz- Shawmut J
1,1	KTS-R-5	JKS-5	JJS-6	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5	5017906-005	KLS-R-005	A6K-5-R	HSJ-6
1.5-2.2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10	5017906-010	KLS-R-010	A6K-10-R	HSJ-10
3	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15	5017906-016	KLS-R-015	A6K-15-R	HSJ-15
4	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20	5017906-020	KLS-R-020	A6K-20-R	HSJ-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25	5017906-025	KLS-R-025	A6K-25-R	HSJ-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HSJ-30
11-15	KTS-R-35	JKS-35	JJS-35	-	-	-	5014006-040	KLS-R-035	A6K-35-R	HSJ-35
18	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	-	-	-	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HSJ-45
22	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	-	-	-	5014006-050	KLS-R-050	A6K-50-R	HSJ-50
30	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	-	-	-	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HSJ-60
37	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	-	-	-	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HSJ-80
45	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	-	-	-	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HSJ-100
55	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	-	-	-	2028220-125	KLS-125	A6K-125-R	HSJ-125
75	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	-	-	-	2028220-150	KLS-150	A6K-150-R	HSJ-150
90	KTS-R-175	JKS-175	JJS-175	-	-	-	2028220-200	KLS-175	A6K-175-R	HSJ-175

Tableau 8.19 3 x 525-600 V, types de protection A, B et C

3 x 525-690 V

Puissance [kW]	Taille de fusible max. recommandée					
	Bussmann Type RK1	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC
1,1	KTS-R-5	JKS-5	JJS-6	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5
1.5-2.2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
3	KTS-R15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
4	KTS-R20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
11-15	KTS-R-35	JKS-35	JJS-35	-	-	-
18	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	-	-	-
22	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	-	-	-
30	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	-	-	-
37	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	-	-	-
45	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	-	-	-
55	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	-	-	-
75	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	-	-	-
90	KTS-R-175	JKS-175	JJS-175	-	-	-

Tableau 8.20 3 x 525-690 V, types de protection A, B et C

Puissance [kW]	Fusible d'entrée max.	Taille de fusible max. recommandée						
		Bussmann E52273 RK1/JDDZ	Bussmann E4273 J/JDDZ	Bussmann E4273 T/JDDZ	SIBA E180276 RK1/JDDZ	Littelfuse E81895 RK1/JDDZ	Ferraz- Shawmut E163267/E2137 RK1/JDDZ	Ferraz- Shawmut E2137 J/HSJ
11-15	30 A	KTS-R-30	JKS-30	JKJS-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HST-30
18,5	45 A	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HST-45
30	60 A	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HST-60
37	80 A	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HST-80
45	90 A	KTS-R-90	JKS-90	JJS-90	5014006-100	KLS-R-090	A6K-90-R	HST-90
55	100 A	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HST-100
75	125 A	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	2028220-125	KLS-150	A6K-125-R	HST-125
90	150 A	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	2028220-150	KLS-175	A6K-150-R	HST-150

Tableau 8.21 3 x 525-690 V, types de protection B et C

8.9 Dimensionnements puissance, poids et dimensions

Type de protection		A2	A3	A4	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
Puissance nominale [kW]	200-240V	1.1-2.2	3.0-3.7	1.1-2.2	1.1-3.7	5.5-11	15	5.5-11	15-18	18-30	37-45	22-30	37-45
	380-480/500V	1.1-4.0	5.5-7.5	1.1-4.0	1.1-7.5	11-18	22-30	11-18	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
	525-600V		1.1-7.5		1.1-7.5	11-18	22-30	11-18	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
	525-690V		1.1-7.5				11-30		11-37		37-90	45-55	
IP		20	21	55/66	55/66	21/55/66	21/55/66	20	20	21/55/66	21/55/66	20	20
NEMA		Châssis Type 1	Châssis Type 1	Type 12	Type 12	Type 1/ Type 12	Type 1/ Type 12	Châssis	Châssis	Type 1/ Type 12	Type 1/ Type 12	Châssis	Châssis
Hauteur [mm]													
Hauteur de la plaque arrière		A 268	375	268	375	480	650	399	520	680	770	550	660
Hauteur avec plaque de découplage pour câbles de bus de terrain		A 374		-	-	-	-	420	595			630	800
Distance entre les trous de fixation		a 257	350	257	402	454	624	380	495	648	739	521	631
Largeur [mm]													
Largeur de plaque arrière		B 90	130	130	242	242	242	165	230	308	370	308	370
Largeur de plaque arrière avec une option C		B 130	170	170	242	242	242	205	230	308	370	308	370
Largeur de plaque arrière avec deux options C		B 150	190	190	242	242	242	225	230	308	370	308	370
Distance entre les trous de fixation		f 70	70	110	215	210	210	140	200	272	334	270	330
Profondeur [mm]													
Profondeur sans option A/B		C 205	207	205	200	260	260	249	242	310	335	333	333
Avec option A/B		C 220	222	220	200	260	260	262	242	310	335	333	333
Trous de vis [mm]													
		c 8,0	8,0	8,0	8,25	12	12	8		12,5	12,5		
		d ø 11	ø 11	ø 11	ø 12	ø 19	ø 19	12		ø 19	ø 19		
		e ø 5,5	ø 5,5	ø 5,5	ø 6,5	ø 9	ø 9	6,8	8,5	ø 9	ø 9	8,5	8,5
		f 9	9	6,5	9	9	9	7,9	15	9,8	9,8	17	17
Poids max. [kg]		4,9	5,3	6,6	13,5/14,2	23	27	12	23,5	45	65	35	50

Type de protection		A2	A3	A4	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
Puissance nominale [kW]	200-240V	1.1-2.2	3.0-3.7	1.1-2.2	1.1-3.7	5.5-11	15	5.5-11	15-18	18-30	37-45	22-30	37-45
	380-480/500V	1.1-4.0	5.5-7.5	1.1-4.0	1.1-7.5	11-18	22-30	11-18	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
	525-600V		1.1-7.5		1.1-7.5	11-18	22-30	11-18	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
	525-690V		1.1-7.5				11-30		11-37		37-90	45-55	
Couple de serrage du couvercle avant [Nm]													
Couvercle en plastique (IP bas)		Encliquetage	Encliquetage	-	-	Encliquetage	Encliquetage	Encliquetage	Encliquetage	Encliquetage	Encliquetage	2,0	2,0
Couvercle en métal (IP55/66)		-	-	1,5	1,5	2,2	2,2	-	-	2,2	2,2	2,0	2,0

Tableau 8.22 Dimensionnements puissance, poids et dimensions

9 Annexe

9.1 Symboles, abréviations et conventions

CA	Courant alternatif
AEO	Optimisation automatique de l'énergie
AWG	Calibre américain des fils
AMA	Adaptation automatique au moteur
°C	Degrés Celsius
CC	Courant continu
CEM	Compatibilité électromagnétique
ETR	Relais thermique électronique
FC	Variateur de fréquence
LCP	Panneau de commande local
MCT	Outil de contrôle du mouvement
IP	Indice de protection
$I_{M,N}$	Courant nominal du moteur
$f_{M,N}$	Fréquence nominale du moteur
$P_{M,N}$	Puissance nominale du moteur
$U_{M,N}$	Tension nominale du moteur
Moteur PM	Moteur à magnétisation permanente
PELV	Très basse tension de protection
PCB	Carte à circuits imprimés
PWM	Largeur d'impulsion modulée
I_{LIM}	Limite courant
I_{INV}	Courant de sortie nominal onduleur
tr/min	Tours par minute
Régén	Bornes régénératives
n_s	Vitesse du moteur synchrone
T_{LIM}	Limite couple
$I_{VLT,MAX}$	Courant de sortie maximal
$I_{VLT,N}$	Courant nominal de sortie fourni par le variateur de fréquence

Tableau 9.1 Symboles et abréviations

Conventions

Les listes numérotées correspondent à des procédures.

Les listes à puce indiquent d'autres informations et décrivent des illustrations.

Les textes en italique indiquent :

- des références croisées
- des liens
- des noms de paramètre

9.2 Structure du menu des paramètres

	0-0*	Fonction./Affichage	Sens horaire	2-2*	Freins	4-5*	Rég.Avertis.	5-8*	Sortie codeur
	0-0*	Réglages de base	1-06 Sélection Moteur	2-0*	Frein-CC	4-50 Avertis. courant bas	5-80 AHF Cap Reconnect Delay	5-8*	Sortie codeur
	0-01	Langue	1-10 Construction moteur	2-00	I maintien/préchauff.CC	4-51 Avertis. courant haut	5-90 Ctrl bus sortie dig. & relais	5-9*	Contrôle par bus
	0-02	Unité vit. mot.	1-11 VVC+ PM	2-01	Courant frein CC	4-52 Avertis. vitesse basse	5-93 Ctrl par bus sortie impulsions 27	5-90	Ctrl bus sortie dig. & relais
	0-03	Réglages régionaux	1-14 Amort. facteur gain	2-02	Temps frein CC	4-53 Avertis. vitesse haute	5-94 Tempo. prédefinie sortie impulsions 27	5-93	Ctrl par bus sortie impulsions 27
	0-04	État exploi. à mise ss tension	1-15 Low Speed Filter Time Const.	2-03	Vitesse frein CC [tr/min]	4-54 Avertis. référence basse	5-95 Ctrl par bus sortie impulsions 29	5-94	Tempo. prédefinie sortie impulsions 27
	0-05	Unité mode local	1-16 High Speed Filter Time Const.	2-04	Vitesse frein CC [Hz]	4-55 Avertis. référence haute	5-96 Tempo. prédefinie sortie impulsions 29	5-95	Ctrl par bus sortie impulsions 29
	0-0-1*	Gestion process	1-17 Voltage filter time const.	2-06	Parking Current	4-56 Avertis.retour bas	5-97 Ctrl bus sortie impuls.X30/6	5-96	Tempo. prédefinie sortie impulsions 29
	0-10	Process actuel	1-2* Données moteur	2-07	Parking Time	4-57 Avertis.retour haut	5-98 Tempo. prédefinie sortie impulsions X30/6	5-97	Ctrl bus sortie impuls.X30/6
	0-11	Programmer process	1-20 Puissance moteur [kW]	2-1*	Fonct.Puls.Frein.	4-58 Surv. phase mot.	6-0*	Tempo. prédefinie sortie impulsions X30/6	
	0-12	Ce réglage lié à	1-21 Puissance moteur [CV]	2-10	Fonction Frein et Surtension	4-6*	Bypass vit.	6-0*	E/S ana.
	0-13	Lecture: Réglages joints	1-22 Tension moteur	2-11	Frein Res (ohm)	4-60 Bypass vitesse del(tr/mn)	6-00 Temporisat/60	6-0*	Mode E/S ana.
	0-14	Lecture: prog. process/canal	1-23 Fréq. moteur	2-12	P. kW Frein Res.	4-61 Bypass vitesse de [Hz]	6-01 Fonction/Tempo60	6-00	Temporisat/60
	0-2*	Ecran LCP	1-24 Courant moteur	2-13	Frein Res Therm	4-62 Bypass vitesse à [tr/mn]	6-02 Régl. bypass semi-auto	6-01	Fonction/Tempo60
	0-20	Affich. ligne 1.1 petit	1-25 Vit.nom.moteur	2-15	Contrôle freinage	4-63 Bypass vitesse à [Hz]	6-10 Ech.min.U/born.53	6-02	Fonction/tempo60 mode incendie
	0-21	Affich. ligne 1.2 petit	1-26 Couple nominal cont. moteur	2-16	Courant max. frein CA	5-1*	Mode born.27	6-11	Entrée ANA 53
	0-22	Affich. ligne 1.3 petit	1-28 Ctrl rotation moteur	2-17	Contrôle Surtension	5-00 Mode E/S digital	6-12 Ech.min.U/born.53	6-1*	Ech.min.U/born.53
	0-23	Affich. ligne 2 grand	1-29 Adaptation auto. au moteur (AMA)	3-3*	Référence / rampes	5-01 Mode born.29	6-13 Ech.max.U/born.53	6-12	Ech.max.U/born.53
	0-24	Affich. ligne 3 grand	1-30 Données av. moteur	3-0*	Limites de réf.	5-02 Mode born.29	6-14 Val.ret./Réf.haut.born.53	6-13	Ech.min.U/born.53
	0-25	Mon menu personnel	1-31 Résistance rotor (Rs)	3-02	Référence minimale	5-10 Edigit.born.18	6-16 Const.tps.fil.born.53	6-14	Ech.max.U/born.53
	0-3*	Lecture LCP	1-32 Résistance stator (Rr)	3-03	Réf. max.	5-11 Edigit.born.19	6-17 Zéro signal borne 53	6-15	Val.ret./Réf.haut.born.53
	0-30	Unité lect. déf. par utilisateur	1-33 Réactance principale (Xh)	3-04	Fonction référence	5-12 Edigit.born.27	6-20 Ech.min.U/born.54	6-16	Val.ret./Réf.haut.born.53
	0-31	Valmin.lecture déf.par utilis.	1-34 Inductance perte de fer (Rfe)	3-1*	Consignes	5-13 Edigit.born.29	6-21 Ech.max.U/born.54	6-17	Const.tps.fil.born.53
	0-32	Val.max. déf. par utilis.	1-35 FCEM à 1000 tr/min.	3-10	Réf.prédefinie	5-14 Edigit.born.32	6-22 Ech.min.U/born.54	6-18	Val.ret./Réf.haut.born.53
	0-33	Affich. texte 1	1-36 Position Direction Gain	3-11	Fréq.Jog. [Hz]	5-15 Edigit.born.33	6-23 Ech.max.U/born.54	6-16	Const.tps.fil.born.53
	0-34	Affich. texte 2	1-37 Magnétis. normale vitesse min [tr/min]	3-12	Type référence	5-16 Edigit.born.33	6-24 Val.ret./Réf.haut.born.54	6-17	Zéro signal borne 53
	0-37	Affich. texte 1	1-38 Magnétis. normale vitesse min [Hz]	3-13	Référence	5-17 Edigit.born.33	6-25 Val.ret./Réf.haut.born.54	6-2*	Entrée ANA 54
	0-38	Affich. texte 2	1-39 Courant impuls° test démarr. volée	3-14	Réf.prédef.relative	5-18 Arrêt de sécurité borne 37	6-26 Const.tps.fil.born.54	6-20	Ech.min.U/born.54
	0-39	Affich. texte 3	1-40 Proc.dépend.charge	3-15	Source référence 1	5-19 Sorties digitales	6-27 Zéro signal borne 54	6-21	Ech.max.U/born.54
	0-4*	Clavier LCP	1-41 Comp.charge à vit.basse	3-16	Source référence 2	5-3*	Entrée ANA X30/11	6-22	Ech.min.U/born.54
	0-40	Touche [Hand on] sur LCP	1-42 Compens. de charge à vitesse élevée	3-17	Source référence 3	5-30 S.digit.born.27	6-30 Ech.min.U/born. X30/11	6-23	Ech.max.U/born.54
	0-41	Touche [Off] sur LCP	1-43 Comp. gliss.	3-18	Rampe 1	5-31 S.digit.born.29	6-31 Ech.max.U/born. X30/11	6-24	Ech.min.U/born.54
	0-42	Touche [Auto on] sur LCP	1-44 Cste tps comp.gliss.	3-19	Fréq.Jog. [tr/min]	5-32 S.digit.born. X30/6	6-34 Val.ret./Réf.haut.born.X30/11	6-25	Val.ret./Réf.haut.born.54
	0-43	Touche [Reset] sur LCP	1-45 Amort. résonance	3-4*	Rampe 1	5-33 S.digit.born. X30/7	6-35 Val.ret./Réf.haut.born.X30/11	6-26	Const.tps.fil.born.54
	0-44	Touche [Off/Reset] sur LCP	1-46 Tps amort.résonance	3-41	Temps d'accél. rampe 1	5-4*	Constante tps filtre borne X30/11	6-27	Zéro signal borne 54
	0-45	Touche [Drive Bypass] du LCP	1-47 Courant min. à faible vitesse	3-42	Temps d'accél. rampe 2	5-40 Fonction relais	6-37 Zéro sign. born X30/11	6-3*	Entrée ANA X30/11
	0-5*	Copie/Sauvegarde	1-48 Réglages dém.	3-43	Temps de pas	5-41 Relais, retard ON	6-40 Ech.min.U/born. X30/12	6-30	Ech.min.U/born. X30/11
	0-50	Copie LCP	1-49 Réglages arrêts	3-44	Temps de rampe	5-42 Relais, retard OFF	6-41 Ech.max.U/born. X30/12	6-31	Ech.max.U/born. X30/11
	0-51	Copie process	1-80 Fonction à l'arrêt	3-5*	Rampe 2	5-43 F.bas born.29	6-44 Val.ret./Réf.haut.born.X30/12	6-34	Val.ret./Réf.haut.born.X30/11
	0-51	Mot de passe	1-81 Vit. min. pour fonct. à l'arrêt [tr/min]	3-51	Temps d'accél. rampe 2	5-44 F.haute born.29	6-45 Val.ret./Réf.haut.born.X30/12	6-35	Val.ret./Réf.haut.born.X30/11
	0-6*	Mot de passe	1-82 Arrêt vit. min. pour fonct. à l'arrêt [Hz]	3-52	Temps d'accél. rampe 2	5-50 Entrée impulsions	6-46 Constante tps filtre borne X30/12	6-36	Constante tps filtre borne X30/11
	0-60	Mt de passe menu princ.	1-83 Arrêt vit. basse [Hz]	3-53	Potentiomètre dig.	5-51 F.bas born.29	6-47 Zéro sign. born X30/12	6-37	Zéro sign. born X30/11
	0-61	Accès menu princ. ss mt de passe	1-84 T° moteur	3-9*	Limites/moteur	5-52 Dimension de pas	6-50 S.born.42	6-4*	Entrée ANA X30/12
	0-65	Mot de passe menu personnel	1-85 Protect. thermique mot.	3-90	Direction vit. moteur	5-53 Temps de rampe	6-51 Echelle min s.born.42	6-40	Ech.min.U/born. X30/12
	0-66	Accès menu personnel ss mt de passe	1-86 Ventil. ext. mot.	3-91	Vitesse mot., limite infér. [tr/min]	5-54 Restauration de puissance	6-52 Echelle max s.born.42	6-41	Ech.max.U/born. X30/12
	0-67	Mot de passe accès bus	1-87 Source Thermistance	3-92	Vitesse moteur limite basse [Hz]	5-55 Limite maximale	6-53 Ctrl bus sortie born. 42	6-44	Val.ret./Réf.haut.born.X30/12
	0-7*	Régl. horloge	1-88	3-93	Vit.mot., limite supér. [tr/min]	5-56 Limite minimale	6-54 Tempo prérégée sortie born. 42	6-45	Val.ret./Réf.haut.born.X30/12
	0-70	Régl. date & heure	1-89	3-94	Vitesse moteur limite haute [Hz]	5-57 F.bas born.33	6-55 Filtre sortie ANA	6-46	Val.ret./Réf.haut.born.X30/12
	0-71	Format date	1-90	3-95	Mode moteur limite couple	5-58 F.haute born.33	6-6*	Sortie ANA X30/8	
	0-72	Format heure	1-91	4-1*	Mode moteur limite couple	5-59 Val.ret./Réf.haut.born.33	6-60	Sortie borne X30/8	
	0-73	Heure d'été	1-92	4-10	Mode générateur limite couple	5-60 Tps filtre pulses/29	6-61	Mise échelle min. borne X30/8	
	0-74	Heure d'été	1-93	4-11	Mode générateur limite couple	5-61 Fréq.puls./S.born.29	6-62	Mise échelle max. borne X30/8	
	0-76	Début heure d'été	1-94	4-12	Mode moteur limite couple	5-62 Fréq. max. sortie impulsions 27			
	0-77	Fin heure d'été	1-95	4-13	Mode moteur limite couple	5-63 Fréq. max. sortie impulsions 29			
	0-79	Déf.horloge	1-96	4-14	Mode moteur limite couple	5-64 Fréq.puls./S.born.X30/6			
	0-81	Jours de fct	1-97	4-15	Mode moteur limite couple	5-65 Fréq. max. sortie impulsions X30/6			
	0-82	Jours de fct supp.	1-98	4-16	Mode moteur limite couple	5-66			
	0-83	Jours d'arrêt supp.	1-99	4-17	Mode moteur limite couple	5-67			
	0-89	Lecture date et heure	1-100	4-18	Mode moteur limite couple	5-68			
	1-1-*	Charge et moteur	1-101	4-19	Mode moteur limite couple				
	1-10*	Réglages généraux	1-102	4-19	Mode moteur limite couple				
	1-100	Mode Config.	1-103	4-19	Mode moteur limite couple				
	1-03	Caract.couple	1-104	4-19	Mode moteur limite couple				

6-63	Ctrl par bus sortie borne X30/8	9-15	Config. écriture PCD	11-0*	ID LonWorks	12-96	Port Config	14-6*	Déclasse auto
6-64	Tempo prédéfinie sortie borne X30/8	9-16	Config. lecture PCD	11-00	ID Neuron	12-98	Compteurs interface	14-60	Fonction en surtempérature
8-8*	Comm. et options	9-18	Adresse station	11-1*	Fonctions LON	12-99	Compteurs médias	14-61	Fonct. en surcharge onduleur
8-0*	Réglages généraux	9-22	Sélection Télégramme	11-10	Profil variateur	13-0*	Logique avancée	14-62	Cour. declass.surch.onduleur
8-01	Type contrôle	9-23	Signaux pour PAR	11-15	Mod. avertis. LON	13-0*	Réglages SLC	14-9*	Régl. panne
8-02	Source contrôle	9-27	Edition param.	11-17	Révision XIF	13-00	Mode contr. log avancé	14-90	Niveau panne
8-03	Ctrl.Action Fonct.dépass.tps	9-28	CTRL process	11-18	Révision LonWorks	13-01	Événement de démarrage	15-0*	Info.Variateur
8-04	Contrôle Fonct.dépass.tps	9-44	Compt. message déf.	11-2*	Accès param. LON	13-02	Événement d'arrêt	15-0*	Données exploit.
8-05	Fonction fin dépas.tps.	9-45	Code déf.	11-21	Stock.val.données	13-03	Reset SLC	15-00	Heures mises ss tension
8-06	Reset dépas. temps	9-47	N° déf.	12-2*	Réserve.opt.comm 2	13-1*	Comparateurs	15-01	Heures fonction.
8-07	Activation diagnostic	9-52	Compt. situation déf.	12-0*	Réglages IP	13-10	Opérande comparateur	15-02	Compteur kWh
8-08	Filtrage affichage	9-53	Mot d'avertissement profibus.	12-00	Attribution adresse IP	13-11	Opérateur comparateur	15-03	Mise sous tension
8-09	Jeu caractères commun.	9-63	Vit. Trans. réelle	12-01	Adresse IP	13-12	Valeur comparateur	15-04	Surtemp.
8-1*	Régl. contrôle	9-64	Identif. dispositif	12-02	Masque sous-réseau	13-2*	Temporisations	15-05	Surtemp.
8-10	Profil de ctrl	9-65	N° profil	12-03	Passerelle par défaut	13-20	Tempo.contrôle de logique avancé	15-06	Reset comp. kWh
8-13	Mot état configurable	9-67	Mot de contrôle 1	12-04	Seurveur DHCP	13-4*	Règles de Logique	15-07	Reset compt. heures de fonction.
8-3*	Réglage Port FC	9-68	Mot d'Etat 1	12-05	Bail expire	13-40	Règle de Logique Booléenne 1	15-08	Nb de démarrages
8-30	Protocole	9-71	Sauv.Données Profibus	12-06	Nom serveurs	13-41	Opérateur de Règle Logique 1	15-1*	Réglages journal
8-31	Adresse	9-72	Reset Var.Profibus	12-07	Nom de domaine	13-42	Règle de Logique Booléenne 2	15-10	Source d'enregistrement
8-32	Vit. transmission	9-75	DO Identification	12-08	Nom d'hôte	13-43	Opérateur de Règle Logique 2	15-11	Intervalle d'enregistrement
8-33	Parité/bits arrêt	9-80	Paramètres définis (1)	12-09	Adresse physique	13-44	Règle de Logique Booléenne 3	15-12	Événement déclencheur
8-34	Tps cycle estimé	9-81	Paramètres définis (2)	12-1*	Paramètres lien Ethernet	13-5*	États	15-13	Mode Enregistrement
8-35	Retard réponse min.	9-82	Paramètres définis (3)	12-11	Durée lien	13-51	Événement contr. log avancé	15-14	Échantillons avant déclenchement
8-36	Retard réponse max	9-83	Paramètres définis (4)	12-12	Négociation auto	13-52	Action contr. logique avancé	15-2*	Journal historique
8-37	Retard inter-char max	9-84	Paramètres définis (5)	12-13	Vitesse lien	14-0*	Fonct.particuliers	15-20	Journal historique: Événement
8-4*	Déf. protocol FCMC	9-90	Paramètres modifiés (1)	12-14	Lien duplex	14-0*	Commut.onduleur	15-21	Journal historique: Valeur
8-40	Sélection Télégramme	9-91	Paramètres modifiés (2)	12-20	Données de process	14-00	Type modulation	15-22	Journal historique: heure
8-42	Config. écriture PCD	9-92	Paramètres modifiés (3)	12-21	Proc./Ecrit.config.données	14-01	Fréq. commut.	15-23	Journal historique: date et heure
8-43	Config. lecture PCD	9-93	Paramètres modifiés (4)	12-22	Proc./Lect.config.données	14-03	Surmodulation	15-3*	Journal alarme
8-5*	Digital/Bus	9-94	Paramètres modifiés (5)	12-27	Primary Master	14-04	Superposition MLI	15-30	Journal alarme : code
8-50	Sélect.roue libre	9-99	Compteur révision Profibus	12-28	Stock.val.données	14-1*	Panne secteur	15-31	Journal alarme : valeur
8-52	Sélect.frein CC	10-0*	Bus réseau CAN	12-29	Toujours stocker	14-11	Tension secteur à la panne secteur	15-32	Journal alarme : heure
8-53	Sélect.dém.	10-0*	Réglages communs	12-3*	Ethernet/IP	14-12	Fonct.sur désiqui.réseau	15-4*	Type.VAR.
8-54	Sélect.Invers.	10-00	Protocole Can	12-30	Avertis.par.	14-2*	Fonctions reset	15-40	Type. FC
8-55	Sélect.proc.	10-01	Sélection de la vitesse de transmission	12-31	Ref.NET	14-20	Mode reset	15-41	Partie puiss.
8-56	Sélect. réf. par défaut	10-02	MAC ID	12-32	Ctrl.NET	14-21	Temps reset auto.	15-42	Tension
8-7*	BACnet	10-05	Cptr lecture erreurs transmis.	12-33	Revision CIP	14-22	Mod. exploitation	15-43	Version logiciel
8-70	Instance dispositif BACnet	10-06	Cptr lecture erreurs reçues	12-34	Code produit CIP	14-23	Réglage code de type	15-44	Compo.code cde
8-72	Maîtres max MS/TP	10-07	Cptr lectures val.bus désact.	12-35	Paramètre EDS	14-25	Délais AL/CJlimit ?	15-45	Code composé var
8-73	Cadres info max MS/TP	10-1*	DeviceNet	12-37	Retard inhibition COS	14-26	Temps en U limit.	15-46	Code variateur
8-74	"Startup I am"	10-10	PID proc./Sélect.type données	12-38	Filtre COS	14-28	Réglages production	15-47	Code carte puissance
8-75	Initialis. mot de passe	10-11	Proc./Ecrit.config.données:	12-4*	Modbus TCP	14-29	Code service	15-48	Version LCP
8-8*	Diagnostics port FC	10-12	Proc./Lect.config.données:	12-40	Status Parameter	14-3*	Ctrl I lim. courant	15-49	N°logi.carte ctrl.
8-80	Compt.message bus	10-13	Avertis.par.	12-41	Slave Message Count	14-31	Ctrl.I limite, Gain P	15-50	N°logi.carte puls
8-81	Compt.erreur bus	10-14	Ref.NET	12-42	Slave Exception Message Count	14-32	Ctrl.I limite, tps intégr.	15-51	N° série variateur
8-82	Messages esclaves reçus	10-15	Ctrl.NET	12-80	Seurveur FTP	14-33	Ctrl.I limite, tps filtre	15-53	N° série carte puissance
8-83	Compt.erreur esclave	10-2*	Filtres COS	12-81	Seurveur HTTP	14-40	Niveau VT	15-55	ULR fournisseur
8-84	Mess. esclaves envoyés	10-20	Filtre COS 1	12-82	Service SMTP	14-41	Magnétisation AEO minimale	15-56	Nom du fournisseur
8-85	Erreurs tempo esclave	10-21	Filtre COS 2	12-88	Filtre COS 4	14-42	Fréquence AEO minimale	15-59	Nom fich.CSV
8-89	Compt. diagnostics	10-22	Filtre COS 3	12-89	Port canal fiche transparente	14-43	Cos phi moteur	15-6*	Identif.Option
8-9*	Bus Jog.	10-23	Filtre COS 4	12-9*	Services Ethernet avancés	14-5*	Environnement	15-60	Option montée
8-90	Vitesse Bus Jog 1	10-30	Indice de tableau	12-90	Diagnostic câble	14-50	Filtre RFI	15-61	Version logique option
8-91	Vitesse Bus Jog 2	10-31	Stockage des valeurs de données	12-91	Auto Cross Over	14-51	Compensation bus CC	15-62	N° code option
8-94	Retour bus 1	10-32	Révision DeviceNet	12-92	Surveillance IGMP	14-52	Contrôle ventill	15-63	N° série option
8-95	Retour bus 2	10-33	Toujours stocker	12-93	Longueur erreur câble	14-53	Surveillance ventilateur	15-70	Option A
8-96	Retour bus 3	10-34	Code produit DeviceNet	12-94	Protection tempête de diffusion	14-55	Filtre de sortie	15-71	Vers.logic.option A
9-8*	Profibus	10-39	Paramètres DeviceNet F	12-95	Filtre tempête de diffusion	14-59	Nombre effectif d'onduleurs	15-72	Option B
9-00	Pt de cons.	11-1*	LonWorks					15-73	Vers.logic.option B
9-07	Valeur réelle								

15-74	Option C0	16-62	Entrée ANA 53	20-05	Unité source retour 2	21-18	Retour ext. 1 [unité]	22-36	Vit.élevée [tr/min]
15-75	Vers.logic.option C0	16-63	Régl.comm.born.54	20-06	Source retour 3	21-19	Sortie ext. 1 [%]	22-37	Vit.élevée [Hz]
15-76	Option C1	16-64	Entrée ANA 54	20-07	Conversion retour 3	21-20	PID étendu 1	22-38	Puiss.vit.élevée [kW]
15-8*	Vers.logic.option C1	16-65	Sortie ANA 42 [ma]	20-08	Unité source retour 3	21-21	Gain proportionnel ext. 1	22-39	Puiss.vit.élevée [CV]
15-8*	Operating Data II	16-66	Sortie digitale [bin]	20-12	Unité référence/retour	21-22	Tps intégral ext. 1	22-40	Tps de fct min.
15-80	Fan Running Hours	16-67	Entrée impulsions 29 [Hz]	20-13	Réf./retour minimum	21-23	Temps de dérivée ext. 1	22-41	Tps de veille min.
15-81	Préset Fan Running Hours	16-68	Entrée impulsions 33 [Hz]	20-14	Réf./retour maximum	21-24	Limit.gain.D ext. 1	22-42	Vit. réveil [tr/min]
15-9*	Infos paramètre	16-69	Sortie impulsions 27 [Hz]	20-2*	Retour/Consigne	21-25	Réf/ret PID ét. 2	22-43	Vit. réveil [Hz]
15-92	Paramètres définis	16-70	Sortie impulsions 29 [Hz]	20-20	Fonction de retour	21-30	Unité réf./retour ext. 2	22-44	Différence réf/ret. réveil
15-93	Paramètres modifiés	16-71	Sortie relais [bin]	20-21	Consigne 1	21-31	Référence min. ext. 2	22-45	Consigne surpres.
15-98	Type.VAR.	16-72	Compteur A	20-22	Consigne 2	21-32	Référence max. ext. 2	22-46	Tps supression max.
15-99	Métadonnées param.?	16-73	Compteur B	20-23	Consigne 3	21-33	Source référence ext. 2	22-50	Fin de courbe
16-0*	Lecture données	16-75	Entrée ANA X30/11	20-3*	Conv. ret. avancée	21-34	Source retour ext. 2	22-51	Retard fin courbe
16-00	Mot contrôle	16-76	Entrée ANA X30/12	20-30	Agenc. réfrigérant	21-35	Consigne ext. 2	22-55	Défect.courroi.cassée
16-01	Réf. [unité]	16-77	Sortie ANA X30/8 [mA]	20-31	Réfrigérant déf. par utilis. A1	21-37	Réf. ext. 2 [unité]	22-60	Fonct.courroi.cassée
16-02	Réf. %	16-80	Port FC et bus	20-32	Réfrigérant déf. par utilis. A2	21-38	Retour ext. 2 [unité]	22-61	Coupl.courroi.cassée
16-03	Mot état [binaire]	16-82	Mot ctrl.1 bus	20-34	Surface conduit 1 [m2]	21-39	Sortie ext. 2 [%]	22-62	Retar.courroi.cassée
16-05	Valeur réelle princ. [%]	16-84	Impulsion démarrage	20-35	Surface conduit 2 [m2]	21-40	PID étendu 2	22-7*	Protect. court-circuit
16-09	Lect.paramétr.	16-85	Mot ctrl.1 port FC	20-36	Surface conduit 2 [m2]	21-41	Gain proportionnel ext. 2	22-75	Protect. court-circuit
16-1*	État Moteur	16-86	Réf.1 port FC	20-37	Surface conduit 2 [m2]	21-42	Tps intégral ext. 2	22-76	Tps entre 2 démarrages
16-10	Puissance moteur [kW]	16-9*	Affich. diagnostics	20-38	Facteur densité air [%]	21-43	Temps de dérivée ext. 2	22-77	Tps de fct min.
16-11	Puissance moteur[CV]	16-90	Mot d'alarme	20-6*	Abs. capteur	21-44	Limit.gain.D ext. 2	22-78	Annul. tps de fct min.
16-12	Tension moteur	16-91	Mot d'alarme 2	20-60	Unité ss capteur	21-50	Réf/ret PID ét. 3	22-8*	Flow Compensation
16-13	Fréquence moteur	16-92	Mot d'avertis.	20-69	Informations ss capteur	21-51	Unité réf./retour ext. 3	22-80	Compensat. débit
16-14	Courant moteur	16-93	Mot d'avertissement 2	20-7*	Régl. auto PID	21-52	Référence min. ext. 3	22-81	Approx. courbe linéaire-quadratique
16-15	Fréquence [%]	16-94	Mot état élargi	20-70	Type boucle fermée	21-53	Référence max. ext. 3	22-82	Calcul pt de travail
16-16	Couple [Nm]	16-95	Mot état élargi 2	20-71	Mode réglage	21-54	Source référence ext. 3	22-83	Vit abs débit [tr/min]
16-17	Vitesse moteur [tr/min]	16-96	Mot maintenance	20-72	Modif. sortie PID	21-55	Source retour ext. 3	22-84	Vit. abs. débit [Hz]
16-18	Thermique moteur	18-*	Info & lectures	20-73	Niveau de retour min.	21-57	Consigne ext. 3	22-85	Vit pt de fonctionnement [tr/min]
16-20	Angle moteur	18-0*	Journal mainten.	20-74	Niveau de retour max.	21-58	Réf. ext. 3 [unité]	22-86	Vit. à pt de fonctionnement [Hz]
16-22	Couple [%]	18-00	Journal mainten.: élément	20-79	Régl. auto PID	21-59	Sortie ext. 3 [%]	22-87	Pression à vit. ss débit
16-26	Puissance filtrée[kW]	18-01	Journal mainten.: action	20-8*	Régl. basiq. PID	21-60	PID étendu 3	22-88	Pression à vit. nominal
16-27	Puissance filtrée[CV]	18-02	Journal mainten.: heure	20-81	Contrôle normal/inversé PID	21-61	Contrôle normal/inverse ext 3	22-89	Débit pt de fonctionnement
16-3*	État variateur	18-03	Journal mainten.: date et heure	20-82	Vit.dém. PID [tr/min]	21-62	Tps intégral ext. 3	22-90	Débit à vit. nom.
16-30	Tension DC Bus	18-1*	Journal mode incendie	20-83	Vit.dém. PID [Hz]	21-63	Temps de dérivée ext. 3	23-*	Fonct. liées au tps
16-32	Puis.Frein. /s	18-10	Journal mode incendie: événement	20-84	Largeur de bande sur réf.	21-64	Limit.gain.D ext. 3	23-0*	Actions temps
16-33	Puis.Frein. /2 min	18-11	Journal mode incendie: heure	20-9*	Contrôleur PID	22-0*	Fonctions application	23-00	Heure activ.
16-34	Temp. radiateur	18-12	Journal mode incendie: date et heure	20-91	Anti-satur. PID	22-01	Divers	23-01	Action activ.
16-35	Thermique onduleur	18-3*	Entrées & sorties	20-93	Gain proportionnel PID	22-02	Retard verrouillage ext.	23-02	Heure arrêt
16-36	InomVLT	18-30	Entrée ANA X42/1	20-94	Tps intégral PID	22-03	Tps filtre puissance	23-03	Action arrêt
16-37	ImaxVLT	18-31	Entrée ANA X42/3	20-95	Temps de dérivée du PID	22-04	Tx de fréq.	23-04	Régl. des act° tempo
16-38	Temp. ctrl log avancé	18-32	Entrée ANA X42/5	20-96	PID limit gain D	22-05	Délect.abs. débit	23-08	Mode actions tempo
16-39	Temp. carte ctrl.	18-33	Sortie ANA X42/7 [V]	21-*	Boucl fermée ét. PID	22-06	Config. auto puiss.fiable	23-09	Réactivation actions tempo
16-40	Tampon enregistrement saturé	18-34	Sortie ANA X42/9 [V]	21-0*	Réglage auto PID ét.	22-07	Délect.puiss.fiable	23-10	Maintenance
16-41	Tampon enregistrement saturé	18-35	Sortie ANA X42/11 [V]	21-00	Type boucle fermée	22-22	Délect. fréq. basse	23-11	Élément entretenu
16-43	État actions tempo	18-36	Entrée ANA X48/2 [mA]	21-01	Mode réglage	22-24	Fonct. abs débit	23-12	Action de mainten.
16-49	Source défaut courant	18-37	Entrée temp.X48/4	21-02	Modif. sortie PID	22-26	Retard abs. débit	23-13	Base tps maintenance
16-5*	Réf.& retour	18-38	Entrée temp.X48/7	21-03	Niveau de retour min.	22-27	Fonct.pompe à sec	23-14	Temps entre 2 entretiens
16-50	Réf.externe	18-39	Entrée t° X48/10	21-04	Niveau de retour max.	22-3*	Régl.puiss.abs débit	23-15	Date et heure maintenance
16-52	Signal de retour [Unité]	18-5*	Réf.& retour	21-09	Régl. auto PID	22-30	Puiss. sans débit	23-16	Reset mot de maintenance
16-53	Référence pot. dig.	18-50	Affichage ss capt. [unité]	21-1*	Réf/ret PID ét. 1	22-32	Correct. facteur puiss.	23-17	Texte maintenance
16-54	Retour 1 [Unité]	20-*	Boud.fermé.variat.	21-10	Unité réf./retour ext. 1	22-33	Vit. faible [tr/min]	23-5*	Journ.énerg
16-55	Retour 2 [Unité]	20-0*	Retour	21-11	Référence min. ext. 1	22-34	Puiss.vit.fiable [kW]	23-50	Résolution enregistreur d'énergie
16-56	Retour 3 [Unité]	20-00	Source retour 1	21-12	Référence max. ext. 1	22-35	Puiss.vit.fiable [CV]	23-51	Démar. période
16-58	Sortie PID [%]	20-01	Conversion retour 1	21-13	Source référence ext. 1				
16-6*	Entrées et sorties	20-02	Unité source retour 1	21-14	Source retour ext. 1				
16-60	Entrée dig.	20-03	Source retour 2	21-15	Consigne ext. 1				
16-61	Régl.comm.born.53	20-04	Conversion retour 2	21-17	Réf. ext. 1 [unité]				

35-47 Zéro sign. born X48/2

23-53	Journ.énerg	25-29	Fonction d'arrêt	26-40	Sortie borne X42/7
23-54	Reset journ.énerg	25-30	Durée fonct. d'arrêt	26-41	Échelle min. borne X42/7
23-6*	Tendance	25-4*	Réglages démarr.	26-42	Échelle max. borne X42/7
23-60	Variabiltend.	25-40	Retar.ramp.décel.	26-43	Ctrl par bus sortie borne X42/7
23-61	Données bin. continues	25-41	Retar.ramp.acclél.	26-44	Tempo prédefinie sortie borne X42/7
23-62	Données bin. tempo.	25-42	Seuil de démarr.	26-5*	Sortie ANA X42/9
23-63	Démarr.périod.tempo	25-43	Seuil d'arrêt	26-50	Sortie borne X42/9
23-64	Arrêt.périod.tempo	25-44	Vit.démarr. [tr/min]	26-51	Échelle min. borne X42/9
23-65	Valeur bin. min.	25-45	Vit. démarr. [Hz]	26-52	Échelle max. borne X42/9
23-66	Reset données bin. continues	25-46	Vit. d'arrêt [tr/min]	26-53	Ctrl par bus sortie borne X42/9
23-67	Reset données bin. tempo.	25-47	Vitesse d'arrêt [Hz]	26-54	Tempo prédefinie sortie borne X42/9
23-8*	Compt. récup.	25-5*	Réglages alternance	26-6*	Sortie ANA X42/11
23-80	Facteur réf. de puis.	25-50	Altern.pompe princ.	26-60	Sortie borne X42/11
23-81	Coût de l'énergie	25-51	Évenement altern.	26-61	Échelle min. borne X42/11
23-82	Investissement	25-52	Intervalle entre altern.	26-62	Échelle max. borne X42/11
23-83	Éco. d'énergie	25-53	Valeur tempo alternance	26-63	Ctrl par bus sortie borne X42/11
23-84	Éco. d'échelle	25-54	Tps prédefini d'alternance	26-64	Tempo prédefinie sortie borne X42/11
24**	Fonct. application 2	25-55	Alterne si charge < 50%	30**	Caract.spéciales
24-0*	Mode incendie	25-56	Mode démarr. sur alternance	30-2*	Adv. Start Adjust
24-00	Fonct. mode incendie	25-58	Retar.fct nouv.pomp	30-22	Locked Rotor Detection
24-01	Config. mode incendie	25-59	Retard fct secteur	30-23	Locked Rotor Detection Time [s]
24-02	Unité mode incendie	25-8*	État	31**	Option bipasse
24-03	Fire Mode Min Reference	25-80	État cascade	31-00	Mode bipasse
24-04	Fire Mode Max Reference	25-81	État pompes	31-01	Retard démarr. bipasse
24-05	Réf. prédef. mode incendie	25-82	Pomp.princ.	31-02	Retard déclench.bipass
24-06	Source réf. mode incendie	25-83	État relais	31-03	Activation mode test
24-07	Source retour mode incendie	25-84	Tps fct pompe	31-10	Mot état bipasse
24-09	Trait.alarm.mode incendie	25-85	Tps fct relais	31-11	Heures fct bipasse
24-1*	Contourn. variateur	25-86	Reset compt. relais	31-19	Remote Bypass Activation
24-10	Fonct.contourn.	25-9*	Service	35**	Opt° entrée capt.
24-11	Retard contourn.	25-90	Verrouill.pomp	35-0*	Entrée en mode T°
24-9*	Fct° mot. multiples	25-91	Alternance manuel.	35-00	Unité temp. born.X48/4
24-90	Fonct. mot. manquant	26**	Option E/S ana.	35-01	Type entrée born.X48/4
24-91	Coef. 1 moteur manquant	26-0*	Mode E/S ana.	35-02	Unité temp. born.X48/7
24-92	Coef. 2 moteur manquant	26-00	Mode borne X42/1	35-03	Type entrée born.X48/7
24-93	Coef. 3 moteur manquant	26-01	Mode borne X42/3	35-04	Unité temp. born.X48/10
24-94	Coef. 4 moteur manquant	26-02	Mode borne X42/5	35-05	Type entrée born.X48/10
24-95	Fonction rotor verrouillé	26-1*	Entrée ANA X42/1	35-06	Fonct° alarme capteur de t°
24-96	Coef. 1 rotor verrouillé	26-10	Ech.min.U/born. X42/1	35-1*	Entrée temp.X48/4
24-97	Coef. 2 rotor verrouillé	26-11	Ech.max.U/born. X42/1	35-14	Constante tps filtre borne X48/4
24-98	Coef. 3 rotor verrouillé	26-14	Val.ret/ réf.bas.born. X42/1	35-15	Surv. temp. borne X48/4
24-99	Coef. 4 rotor verrouillé	26-15	Val.ret/ réf.haut.born. X42/1	35-16	Limite temp. basse born.X48/4
25**	Contrôleur cascade	26-16	Tps filtre borne X42/1	35-17	Limite temp. haute born.X48/4
25-0*	Régl. système	26-17	Zéro sign. born X42/1	35-2*	Entrée temp.X48/7
25-00	Contrôleur cascade	26-2*	Entrée ANA X42/3	35-24	Constante tps filtre borne X48/7
25-02	Démarr. mot.	26-20	Ech.min.U/born. X42/3	35-25	Surv. temp. borne X48/7
25-04	Cycle pompe	26-21	Ech.max.U/born. X42/3	35-26	Limite temp. basse born.X48/7
25-05	Pomp.princ fixe	26-24	Val.ret/ réf.bas.born. X42/3	35-27	Limite temp. haute born.X48/7
25-06	Nb de pompes	26-25	Val.ret/ réf.haut.born. X42/3	35-3*	Entrée t° X48/10
25-2*	Régl. larg. bande	26-26	Tps filtre borne X42/3	35-34	Constante tps filtre borne X48/10
25-20	Larg.bande démarr.	26-27	Zéro sign. born X42/3	35-35	Surv. temp. borne X48/10
25-21	Dépass.larg.bande	26-3*	Entrée ANA X42/5	35-36	Limite temp. basse born.X48/10
25-22	Larg. bande vit.fixe	26-30	Ech.min.U/born. X42/5	35-37	Limite temp. haute born.X48/10
25-23	Retard démarr. SBW	26-31	Ech.max.U/born. X42/5	35-4*	Entrée ANA X48/2
25-24	Retard d'arrêt SBW	26-34	Val.ret/ réf.bas.born. X42/5	35-42	Ech.min.U/born.X48/2
25-25	Tps OBW	26-35	Val.ret/ réf.haut.born. X42/5	35-43	Ech.max.U/born. X48/2
25-26	Arrêt en abs. débit	26-36	Tps filtre borne X42/5	35-44	Val.ret./Réf.bas.born.X48/2
25-27	Fonct. démarr.	26-37	Zéro sign. born X42/5	35-45	Val.ret./Réf.haut.born.X48/2
25-28	Durée fonct. démarr.	26-4*	Sortie ANA X42/7	35-46	Constante tps filtre borne X48/2

Indice

À

À des ordres distants..... 3

A

Abréviations..... 69

Absence sûre du couple..... 19

AEO..... 27

Alarme verr..... 36

Alarmes..... 35

AMA..... 27, 33, 37, 41

Au système de retour..... 3

Auto On..... 23, 28, 33, 35

Autorisation de marche..... 34

Aux contrôleurs externes..... 3

Avertissements..... 35

B

Borne 53..... 19

Borne 54..... 19

Borne de commande..... 23, 26

Borne de sortie..... 21

Borne d'entrée..... 16, 19, 21, 36

Bornes de commande..... 33, 35

Boucle fermée..... 19

Boucle ouverte..... 19

Bride d'alimentation..... 11

C

Câblage de commande..... 11, 13, 18, 20

Câblage de commande de la thermistance..... 17

Câble blindé..... 13, 20

Câble de puissance de sortie..... 20

Câble de puissance d'entrée..... 20

Câble moteur..... 11

Câbles du moteur..... 14

Câbles moteur..... 13, 20

Carte de commande..... 36

Carte de commande, communication série USB..... 59

Cavalier..... 18

CEI 61800-3..... 16

CEM..... 11

Certification..... 6

Certifications..... 6

Chocs..... 9

Circuit intermédiaire..... 37

Commande de frein..... 38

Commande locale..... 22, 23, 33

Communication série..... 17, 18, 23, 33, 34, 35

Commutateur..... 19

Conditions ambiantes..... 56

Conduit..... 20

Connexions de mise à la terre..... 20

Consigne..... 35

Conventions..... 69

Couple..... 38

Couple de serrage du couvercle avant..... 68

Courant CC..... 6, 11, 34

Courant de fuite..... 8, 11

Courant de sortie..... 34, 37

Courant d'entrée..... 16

Courant moteur..... 6, 22, 27, 41

Courant nominal..... 37

Courant RMS..... 6

Court-circuit..... 38

D

Démarrage..... 25

Démarrage imprévu..... 7, 21

Dépassement réseau std..... 38

Déséquilibre tension..... 36

Dimensionnements puissance..... 67

Dimensions..... 67

Disjoncteurs..... 20, 60

Données du moteur..... 26, 28, 37, 41, 46

É

Éclaté..... 5

Éclatés..... 4

Éléments fournis..... 9

E

Entrée analogique..... 17, 36

Entrée CA..... 6, 16

Entrée digitale..... 17, 18, 35, 38

Environnements d'installation..... 9

É

Équipement auxiliaire..... 20

Équipement facultatif..... 19, 21

Équipotentialité..... 12

E

Espace pour le refroidissement..... 20

É

État du moteur..... 3

E

Exigences de dégagement..... 10

F

Facteur de puissance..... 6, 20

Fil de terre..... 11

Filtre RFI..... 16

Fonctionnement en moulinet..... 8

Forme d'onde CA..... 6

Freinage..... 33, 39

Fréquence de commutation..... 34

Fusible..... 11, 40

Fusibles..... 20, 44, 60

H

Hand On..... 23

Harmoniques..... 6

Haute tension..... 7, 21

Homologation..... 6

Homologations..... 6

I

Initialisation..... 24

Initialisation manuelle..... 25

Installation..... 18, 20

Interférences CEM..... 13

Interférences électriques..... 11

Isolation des interférences..... 20

J

Journal d'alarme..... 23

L

Levage..... 10

Limite de couple..... 46

Limite de courant..... 46

M

Maintenance..... 33

Marche/arrêt impulsions..... 31

MCT 10..... 17, 22

Mémoire des défauts..... 23

Menu principal..... 23

Menu rapide..... 22, 23

Mise à la terre..... 14, 16, 20, 21

Mode état..... 33

Mode incendie..... 42

Mode veille..... 35

Montage..... 10, 20

N

Niveau de tension..... 56

O

Option communication..... 40

Ordre de démarrage/arrêt..... 30

Ordre de marche..... 28

Ordre externe..... 6

Ordres externes..... 6, 35

P

Paire torsadée blindée (STP)..... 19

Panne

Interne..... 40

Panneau de commande local (LCP)..... 22

Passage des câbles..... 20

PELV..... 32

Personnel qualifié..... 7

Perte de phase..... 36

Plaque arrière..... 10

Plaque signalétique..... 9

Plusieurs variateurs de fréquence..... 11, 14

Poids..... 67

Process..... 23, 28

Programmation..... 18, 22, 23, 24, 36

Protection contre les surcourants..... 11

Protection contre les transitoires..... 6

Protection surcharge moteur..... 3

Protection thermique..... 6

Puissance d'entrée..... 6, 11, 13, 16, 20, 21, 36, 44

Puissance du moteur..... 41, 55

PUISSANCE MOTEUR..... 11, 22

R

Raccordement du réseau RS-485..... 32

Radiateur..... 40

Référence.....	22, 29, 33, 34, 35
Référence de vitesse.....	19, 28, 29, 33
Référence de vitesse analogique.....	29
Référence de vitesse, analogique.....	29
Référence distante.....	34
Refroidissement.....	10
Réglage par défaut.....	24
Réinitialisation d'alarme externe.....	31
Relais.....	18
Reset.....	22, 23, 25, 35, 37, 38, 42
Reset automatique.....	22
Résistance de freinage.....	37
Ressources supplémentaires.....	3
Retour.....	34
Rotation du moteur.....	28
RS-485.....	19

S

Schéma de câblage.....	12
Secteur CA.....	6, 16
Secteur isolé.....	16
Sectionneur.....	21
Sectionneur d'entrée.....	16
Serrage des bornes.....	60
Service.....	33
Signal analogique.....	36
Signal de commande.....	33
Signal de retour.....	19, 20, 40, 42
Signal d'entrée.....	19
Sortie analogique.....	17
STO.....	19
Stockage.....	9
Structure du menu.....	23
Structure du menu principal.....	70
Surchauffe.....	37
Surtempérature.....	37
Sur tension.....	34, 46
Symboles.....	69

T

Taille des fils.....	11
Tailles des câbles.....	14
Temps de décharge.....	8
Temps de descente de la rampe.....	46
Temps de montée de la rampe.....	46
Tension d'alimentation.....	17, 21, 40

Tension d'entrée.....	21
Tension secteur.....	22, 34
Thermistance.....	17, 32
Thermistance moteur.....	32
Touche de navigation.....	22, 23, 25
Touche d'exploitation.....	22
Touche Menu.....	22, 23
Touches de navigation.....	33
Triangle isolé de la terre.....	16
Triangle mis à la terre.....	16

U

Utilisation prévue.....	3
-------------------------	---

V

Verrouillage sécu.....	18
Vibrations.....	9
Vitesse du moteur.....	25
VVC+.....	27



www.danfoss.com/drives

.....
Danfoss décline toute responsabilité quant aux erreurs qui se seraient glissées dans les catalogues, brochures ou autres documentations écrites. Dans un souci constant d'amélioration, Danfoss se réserve le droit d'apporter sans préavis toutes modifications à ses produits, y compris ceux se trouvant déjà en commande, sous réserve, toutefois, que ces modifications n'affectent pas les caractéristiques déjà arrêtées en accord avec le client. Toutes les marques de fabrique de cette documentation sont la propriété des sociétés correspondantes. Danfoss et le logotype Danfoss sont des marques de fabrique de Danfoss A/S. Tous droits réservés.
.....

Danfoss A/S
Ulsnaes 1
DK-6300 Graasten
www.danfoss.com/drives

